Utilisation

Commutateurs de transfert automatiques



Contrôleur: Decision-Maker® MPAC 1500

Modèles de commutateur de transfert : KCS/KCP/KCC KBS/KBP/KBC KGS/KGP **KEP**





Mises en garde et consignes de sécurité			7	
Introduction				
Liste	Liste des documents connexes			
Service apres-vente	• • • • • • • • •		10	
Section 1 Utilisation			11	
1.1	Introdu	ction	11	
1.2	Désign	ation des sources	11	
1.3	Pupitre	d'interface utilisateur	11	
	1.3.1	Affichage	12	
	1.3.2	Contraste d'affichage	12	
	1.3.3	Boutons poussoirs	12	
	1.3.4		13	
	1.3.5		10	
1 /	Monur		15	
1.4	Mote d	nincipal	16	
1.5	1 5 1	Changer les mots de nasse	16	
	1.5.1	Béinitialiser et désactiver le mot de passe d'essai	16	
16	Menus	de marche normale	17	
1.7	Essaid	lu svstème	18	
	1.7.1	Essai à vide du svstème	19	
	1.7.2	Essai en charge du système	19	
	1.7.3	Essai en charge sur modèle à transition fermée	19	
	1.7.4	Essai auto-chargé du système	20	
	1.7.5	Contrôle de synchronisation (transition fermée)	20	
1.8	Essai d	le fonctionnement automatique	20	
1.9	Marche	d'entretien	24	
	1.9.1	Marche d'entretien à vide	24	
	1.9.2	Commande de banc de charge	24	
	1.9.3	Marche d'entretien en charge	24	
1.10	Avertis		25	
	1.10.1		26	
1.11	Erreurs	de modules accessoires	26	
	1.11.1	Conflit d'état de module	26	
1 10	Dóinitic		21	
1.12	1 1 2 1	Réinitialiser les registres d'entretien	20 28	
	1 12 2	Réinitialiser l'historique des événements	28	
	1.12.3	Réinitialiser les paramètres par défaut	29	
	1.12.4	Réinitialiser et désactiver le mot de passe par défaut	29	
Section 2 Séquence	do fonot	ionnoment	21	
	Mico	numement	21	
2.1	Séquer	ace de fonctionnement, modèles à transition standard	30	
2.2	2 2 1	Perte et rétablissement de la source primaire transition standard	32	
	2.2.2	Marche d'entretien, transition standard	32	
	2.2.3	Séquence d'essai, transition standard	33	
2.3	Séquer	nce de fonctionnement, transition programmée	34	
	2.3.1	Perte et rétablissement de la source primaire, transition programmée	34	
	2.3.2	Marche d'entretien, transition programmée	34	
	2.3.3	Séquence d'essai, transition programmée	35	

	2.4	Séquence de fonctionnement, modèles à transition fermée 3		36
		2.4.1	Perte et rétablissement de la source primaire, transition fermée	36
		2.4.2	Échec de la synchronisation (transition programmée prioritaire)	36
		2.4.3	Marche d'entretien, transition fermée	37
		2.4.4	Séquence d'essai, transition fermée	38
		2.4.5	Relais de durée de transfert étendue	38
	2.5	Séquenc	ce de fonctionnement, modèles d'entrée de service	39
		2.5.1	Perte et rétablissement de la source primaire, modèles d'entrée de service	39
		2.5.2	Marche d'entretien modèles d'entrée de service	39
		2.5.3	Séquence d'essai, modèles d'entrée de service	40
Section 2 Écrar	no d'af	fichago		41
Section 5 Ecial	0 1	Introduce	+ian	41
	3.1	introduc ć	tion	41
	3.2	Ecran pr		41
	3.3	Ecrans of		41
	3.4	Afficher	l'historique des événements	42
	3.5	Afficher	les registres d'entretien	42
	3.6	Afficher	la configuration de marche d'entretien	43
	3.7	Afficher	la configuration d'alimentation primaire	43
	3.8	Afficher	la configuration du système	43
	3.9	Afficher	la configuration des sources	44
	3.10	Afficher	les temporisations, Source 1	46
	3.11	Afficher	les temporisations, Source 2	48
	3.12	Afficher	les entrées/sorties	50
	3.13	Afficher	les alarmes communes	50
	3.14	Afficher	la configuration de la communication	51
	3.14 3.15	Afficher Afficher	la configuration de la communication	51 51
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati	Afficher Afficher on	la configuration de la communication	51 51 53
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1	Afficher Afficher on Introduc	la configuration de la communication les paramètres de commande tion	51 51 53 53
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2	Afficher Afficher on Introduc Menus c	la configuration de la communication les paramètres de commande tion	51 51 53 53 53
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3	Afficher Afficher on Introduc Menus o Heure/D	la configuration de la communication les paramètres de commande tion le configuration	51 51 53 53 53 54
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.3	Afficher Afficher on Introduc Menus o Heure/D Marche	la configuration de la communication les paramètres de commande tion le configuration d'entretien	51 51 53 53 53 54 55
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4	Afficher Afficher on Introduc Menus c Heure/D Marche 4 4 1	la configuration de la communication les paramètres de commande tion de configuration de configuration d'entretien Configuration de la marche d'entretien	51 51 53 53 53 54 55 55
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4	Afficher Afficher on Introduc Menus o Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2	la configuration de la communication les paramètres de commande tion de configuration d'entretien Configuration de la marche d'entretien Mode source/source	51 51 53 53 53 54 55 55 55
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4	Afficher Afficher on Introduc Menus o Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche	la configuration de la communication les paramètres de commande tion de configuration d'entretien Configuration de la marche d'entretien Mode source/source d'alimentation primaire	51 53 53 53 53 54 55 55 55 55
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5	Afficher Afficher on Introduc Menus o Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1	la configuration de la communication les paramètres de commande tion de configuration de configuration d'entretien d'entretien Configuration de la marche d'entretien Mode source/source d'alimentation primaire Configuration du mode d'alimentation primaire	51 53 53 53 53 54 55 55 55 57 57
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5	Afficher Afficher on Introduc Menus o Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2	la configuration de la communication les paramètres de commande tion le configuration vate d'entretien Configuration de la marche d'entretien Mode source/source d'alimentation primaire Configuration du mode d'alimentation primaire Fonctionnement du mode d'alimentation primaire	51 53 53 53 53 54 55 55 55 57 57 57
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Tempori	la configuration de la communication les paramètres de commande tion de configuration de configuration de configuration d'entretien d'entretien d'entretien d'entretien d'entretien d'entretien d'entretien d'entretien d'entretien d'entretien d'entretien Configuration de la marche d'entretien Mode source/source d'alimentation primaire Configuration du mode d'alimentation primaire Fonctionnement du mode d'alimentation primaire	51 53 53 53 53 54 55 55 55 57 57 57 57
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6	Afficher Afficher on Introduc Menus o Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporia 4.6.1	la configuration de la communication les paramètres de commande tion de configuration de configuration d'entretien Configuration de la marche d'entretien Mode source/source d'alimentation primaire Configuration du mode d'alimentation primaire Fonctionnement du mode d'alimentation primaire sations	51 53 53 53 54 55 55 55 57 57 57 58 58
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6	Afficher Afficher on Introduc Menus o Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Tempori 4.6.1 4.6.2	la configuration de la communication	51 53 53 53 53 54 55 55 55 57 57 57 57 58 58 58
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporis 4.6.1 4.6.2 4.6.3	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 53 53 55 55 55 57 57 57 58 58 58 58 58 59
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6	Afficher Afficher on Introduc Menus o Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporia 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 53 55 55 55 57 57 57 58 58 58 58 59 61
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporia 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4 Comma	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 53 55 55 55 57 57 57 57 58 58 58 58 59 61 63
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporis 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4 Comman 4.7 1	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 53 55 55 57 57 57 58 58 58 58 58 59 61 63 63
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6 4.7	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporis 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4 Comman 4.7.1 4.7.2	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 54 55 55 55 57 57 57 57 58 58 58 59 61 63 65
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6 4.7	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporis 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4 Comman 4.7.1 4.7.2	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 54 55 55 55 57 57 57 57 58 58 58 59 61 63 63 65 67
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6 4.7 4.8	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporia 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4 Comman 4.7.1 4.7.2 Configur 4.8.1	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 54 55 55 57 57 57 57 58 58 58 59 61 63 65 67 67
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6 4.7 4.8	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporia 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4 Comman 4.7.1 4.7.2 Configur 4.8.1 4.8.2	la configuration de la communication	51 51 53 53 54 55 55 57 57 57 58 58 58 59 61 63 65 67 67 67
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6 4.7 4.8	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporia 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4 Comman 4.7.1 4.7.2 Configur 4.8.1 4.8.2 4.8.3	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 53 55 55 57 57 57 58 58 58 58 59 61 63 65 67 67 67 67
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6 4.7 4.8	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporia 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4 Comman 4.7.1 4.7.2 Configur 4.8.1 4.8.2 4.8.3 4.8.4	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 55 55 55 57 57 57 58 58 58 59 61 63 65 67 67 67 69
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6 4.7 4.8	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporia 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4 Comman 4.7.1 4.7.2 Configur 4.8.1 4.8.2 4.8.3 4.8.4 4.8.5	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 54 55 55 57 57 57 57 58 58 58 59 61 63 63 65 67 67 69 69
Section 4 Confi	3.14 3.15 gurati 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6 4.7 4.8	Afficher Afficher on Introduc Menus of Heure/D Marche 4.4.1 4.4.2 Marche 4.5.1 4.5.2 Temporia 4.6.1 4.6.2 4.6.3 4.6.4 Comman 4.7.1 4.7.2 Configur 4.8.1 4.8.2 4.8.3 4.8.4 4.8.5 4.8.6	la configuration de la communication	51 51 53 53 53 54 55 55 55 57 57 57 57 57 57 57 57 57 57

	4.9	Entrées	et sorties	73
		4.9.1	Entrées et sorties du contrôleur	73
		4.9.2	Modules d'entrée/sortie	73
		4.9.3	Fonctions d'entrée	74
		4.9.4	Fonctions de sortie	75
		4.9.5	Description des E/S définies par l'utilisateur	76
	4.10	Alarmes	communes	77
		4.10.1	Sortie d'alarme commune	77
		4.10.2	Alarme sonore	77
		4.10.3	Alarme Chicago	77
	4.11	Configu	ration système	78
		4.11.1	Paramètres par défaut	78
		4.11.2	Types de sources	78
		4.11.3	Type de transition	78
		4.11.4	Entrée de service	79
		4.11.5	Intensité nominale	79
		4.11.6	Mode de démarrage de moteur pour trois sources	79
		4.11.7	Irréversibilité du transfert	79
		4.11.8	Charge d'essai à distance	79
		4.11.9	Suppression de temporisation d'écrêtement de pointe	79
	4.12	Système	es à trois source	81
		4.12.1	Mode de démarrage de moteur pour trois sources	81
		4.12.2	Alternance de la source primaire	81
		4.12.3	Essai et marche d'entretien d'un système à trois sources	81
		4.12.4	Configuration d'un système à trois sources	83
		4.12.5	Configuration système de CTA1 et CTA2	83
	4.13	Commu	nications	85
	4.14	Configu	ration des mots de passe	85
	4.15	Étalonna	age	86
	4.16	Réinitial	iser des données	86
5 Comr	nunica	ations		87
	5.1	Introduc	tion	87
	5.2	Connex	ions	87
		5.2.1	Connexion de SiteTech par port USB	87
		5.2.2	Connexion Modbus	88
		5.2.3	Connexion Ethernet	88
	5.3	Configu	ration des communications	89
		5.3.1	Configuration des communications série Modbus	89
		5.3.2	Configuration des communications réseau	89
		5.3.3	Configuration à l'aide du clavier du contrôleur	89
		5.3.4	Configuration à l'aide de SiteTech	89
	5.4	Fichiers	de paramètres	93
	5.5	Mises à	jour du firmware du contrôleur	93

Section

Section 6 Entret	tien ré	gulier		95
	6.1	Introductior	۱	95
	6.2	Essais		96
		6.2.1 Ma	arche d'entretien hebdomadaire du groupe électrogène	96
		6.2.2 Es	sai mensuel du système de commande automatique	96
	6.3	Contrôle et	réparation	96
		6.3.1 Co	ontrôle externe	96
		6.3.2 Co	ontrôle interne	97
		6.3.3 Co	ontrôle des limiteurs de surtension	97
		6.3.4 Au	utres contrôles et réparations	97
		6.3.5 Co	ommutateurs de dérivation/isolement modèles KGS/KGP	97
	6.4	Calendrier	d'entretien	98
Section 7 Acces	ssoire	s		99
	7.1	Introductior	۱	99
	7.2	Modules ac	cessoires	99
		7.2.1 M	odules d'entrée/sortie (E/S)	100
		7.2.2 M	odule d'alimentation à accumulateur externe (EBSM)	101
		7.2.3 M	odule d'alarme	102
	7.3	Interrupteu	r général de contrôleur	104
	7.4	Mesure de	ourant	105
	7.5	Compteur r	numérique	107
	7.6	Élément ch	auffant	107
	7.7	Surveillanc	e de tension ligne à neutre	108
	7.8	Délestage d	de charge (Transfert forcé à OFF)	108
		7.8.1 De	escription	108
		7.8.2 Co	onnexion du client	109
	7.9	Commutate	eur de contrôle de transfert supervisé	110
		7.9.1 Tr	ansfert manuel	110
		7.9.2 Co	ommutateurs de transfert automatiques	110
		7.9.3 Co	ommutateurs de transfert non automatiques	111
	7.10	Protection of	de surtension	112
		7.10.1 In	dicateurs d'état du limiteur de surtension	114
		7.10.2 In su	dicateur à distance de statut du dispositif de protection contre la rtension	114
		7.10.3 Re	emplacement du dispositif de protection contre la surtension	114
	7.11	Cache inter	face utilisateur	115
Annexe A Abréviations 117				
Annexe B Récapitulatif des écrans 121				121

SÉCURITÉ CONSIGNES DE IMPORTANTES. Le matériel électromécanique, notamment les groupes électrogènes, commutateurs de transfert, appareillage de commutation et autres accessoires, peut provoguer des dommages corporels et présenter un danger de mort s'il n'est pas installé, exploité ou entretenu correctement. Pour éviter les accidents, veiller à être conscient des dangers potentiels et à faire preuve de précaution. Lire et respecter toutes les mises en garde et consignes de sécurité. CONSERVER CES INSTRUCTIONS.

Ce manuel contient différents types de mises en garde et consignes de sécurité : Danger, Avertissement, Attention et Avis.



Danger signale la présence d'un danger imminent de blessures graves, voire mortelles, ou de dégâts matériels importants.

Avertissement signale la présence d'un danger potentiel de blessures graves, voire mortelles, ou de dégâts matériels importants.



Attention signale la présence d'un danger *imminent* ou *potentiel de blessures* ou *dégâts matériels légers*.

AVIS

Avis fournit des informations concernant l'installation, l'exploitation ou l'entretien en rapport avec la sécurité mais sans rapport avec un quelconque danger.

Les autocollants de sécurité apposés sur le matériel à des endroits bien visibles avisent l'opérateur ou le technicien d'entretien des dangers potentiels et expliquent comment agir en toute sécurité. Ces autocollants sont reproduits dans le manuel pour permettre à l'opérateur de se familiariser avec eux. Veiller à remplacer les autocollants manquants ou endommagés.

Démarrage intempestif

A AVERTISSEMENT



Démarrage intempestif. Peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles.

Débrancher les câbles d'accumulateur avant de travailler sur le groupe électrogène. Pour débrancher l'accumulateur, commencer par le câble négatif (-). Lors du rebranchement de l'accumulateur, raccorder le câble négatif (-) en dernier.

Mise hors service du groupe électrogène. Un démarrage intempestif peut provoquer des blessures graves, voire mortelles. Avant de travailler sur le groupe électrogène ou sur tout matériel qui y est raccordé, mettre le groupe électrogène hors service : (1) Placer le commutateur principal du position OFF groupe en (Arrêt). (2) Débrancher l'alimentation vers le chargeur d'accumulateur. (3) Débrancher les câbles d'accumulateur, en commençant par le câble négatif (-). Lors du rebranchement de l'accumulateur, raccorder le câble négatif (-) en dernier. Ces précautions ont pour objet d'empêcher le démarrage du groupe électrogène sous l'effet d'un commutateur de transfert automatique, d'un interrupteur marche/arrêt à distance ou d'une commande de démarrage par un ordinateur à distance.

Mise hors service du groupe électrogène. Un démarrage intempestif peut provoquer des blessures graves, voire mortelles. Avant de travailler sur le groupe électrogène ou sur tout matériel raccordé, mettre le groupe électrogène hors service (1) Appuyer sur le bouton OFF/RESET du groupe électrogène pour mettre le groupe électrogène à l'arrêt. (2) Le cas échéant, débrancher l'alimentation vers le chargeur d'accumulateur. (3) Débrancher les câbles d'accumulateur, en commençant par le câble négatif (-). Lors du rebranchement de l'accumulateur, raccorder le câble négatif (-) en dernier. Ces précautions ont pour objet d'empêcher le démarrage du groupe électrogène au moyen de l'interrupteur marche/arrêt à distance.

Tension dangereuse/ Pièces en mouvement



Tension dangereuse. Provoque des blessures graves, voire mortelles.

Seul le personnel autorisé peut ouvrir l'enceinte.

Mise à la terre du matériel électrique. Les tensions dangereuses peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles. L'électrocution est possible dès lors qu'il y a de l'électricité. Veiller à bien se conformer aux normes et réglementations en vigueur. Relier à la terre le groupe électrogène, le commutateur de transfert et les matériels et circuits électriques associés. Couper les disjoncteurs principaux de toutes les sources électriques avant d'intervenir sur le matériel. Ne jamais venir au contact de câbles ou appareils électriques tout en étant debout dans de l'eau ou sur un sol mouillé, car cela augmente le risque d'électrocution.

Courts-circuits. Les tensions et courants dangereux peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles. Les courts-circuits peuvent provoquer des dommages corporels et matériels. Ne pas placer d'outils ou bijoux au contact de connexions électriques durant les réglages ou les réparations. Enlever tous les bijoux avant d'intervenir sur le matériel. Entretien du commutateur de transfert. Les tensions dangereuses peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles. Couper toutes les sources d'alimentation avant toute opération d'entretien. Couper tous les disjoncteurs de toutes les sources d'alimentation de commutateur de transfert et désactiver tous les aroupes électrogènes comme suit : (1) Placer tous les commutateurs de contrôleur principal de groupe en position OFF (Arrêt), (2) Débrancher l'alimentation des chargeurs d'accumulateur. (3) Débrancher les câbles tous d'accumulateur, en commençant par les câbles négatifs (-). Lors du rebranchement de l'accumulateur après l'opération d'entretien, raccorder les câbles négatifs (-) en dernier. Ces précautions ont pour objet d'empêcher le démarrage des groupes électrogènes sous l'effet d'un commutateur de transfert automatique, d'un interrupteur marche/arrêt à distance ou d'une commande de démarrage par un ordinateur à distance. Avant d'effectuer l'entretien de quelconques composants à l'intérieur de l'enceinte : (1) Enlever tous les bijoux. (2) Se tenir sur un tapis isolant agréé sec. (3) Contrôler les circuits avec un voltmètre pour vérifier qu'ils sont hors tension.

Exécution de raccordements de ligne ou auxiliaires. Les tensions dangereuses peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles. Pour écarter les risques d'électrocution, couper les sources de courant normales avant d'effectuer de quelconques raccordements de ligne ou auxiliaires.

Entretien des accessoires et commandes de commutateur de transfert à l'intérieur de l'enceinte. Les peuvent tensions dangereuses provoquer des blessures graves, voire mortelles. Débrancher les commandes de commutateur de transfert au niveau du connecteur en ligne pour mettre les cartes de circuit et les circuits logiques hors tension tout en permettant au commutateur de transfert de continuer d'alimenter la charge. Débrancher les sources d'alimentation de tous les accessoires qui sont montés à l'intérieur de l'enceinte mais ne sont alimentés par l'intermédiaire des commandes et coupés par l'ouverture du connecteur en ligne. Contrôler les circuits avec un voltmètre pour vérifier qu'ils sont hors tension avant d'effectuer l'entretien.

Tester les circuits électriques sous tension. Les tensions ou courants dangereux peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles. Confier les mesures de diagnostic des circuits sous tension à du personnel formé et qualifié. Pour effectuer les contrôles de tension, utiliser du matériel de mesure de capacité correcte équipé d'électrodes isolées et suivre les instructions du fabricant du matériel de mesure. Lors des contrôles de tension, respecter les précautions suivantes : (1) Enlever tous les bijoux. (2) Se tenir sur un tapis isolant agréé sec. (3) Ne pas toucher le boîtier ni les composants à l'intérieur du boîtier. (4) Garder à l'esprit que le système peut s'activer automatiquement. (600 V et moins)

Matériel lourd

A AVERTISSEMENT



Mauvaise répartition du poids. Un levage mal effectué peut provoquer des blessures graves, voire mortelles, et des dégâts du matériel.

Utiliser un système de capacité de levage suffisante.

Ne jamais laisser le commutateur de transfert en position verticale sauf s il est solidement boulonné en place ou stabilisé.

Avis

AVIS

Utilisation incorrecte du levier de commande. Utiliser le levier de commande manuelle sur le commutateur de transfert à des fins d'entretien uniquement. Remettre le commutateur en position normale. Déposer le levier de commande manuelle, le cas échéant, et le ranger à l'emplacement prévu sur le commutateur de transfert une fois l'entretien terminé.

AVIS

Dommages décharge par électrostatique. décharges Les électrostatiques endommagent les circuits électroniques. Pour éviter les décharges électrostatiques, porter un bracelet de mise à la terre lors de la manipulation de cartes circuits imprimés ou de circuits intégrés. Les bracelets de mise à la terre agréés présentent une résistance élevée (1 mégohm environ), pas un contact direct, avec la terre.

Ce manuel fournit les instructions d'utilisation des contrôleurs de commutateur de transfert automatique Kohler® Decision-Maker® MPAC 1500 et des accessoires connexes.

Le contrôleur Decision-Maker[®] MPAC 1500 est proposé pour les modèles de commutateur de transfert indiqués ci-dessous.

Modèle	Description	
KCS	CTA tout disjoncteur à transition standard *	
KCP	CTA tout disjoncteur à transition programmée *	
KCC	CTA tout disjoncteur à transition fermée †	
KBS	CTA de dérivation/isolement à transition standard †	
KBP	CTA de dérivation/isolement à transition programmée †	
KBC	CTA de dérivation/isolement à transition fermée †	
KGS	KGS CTA de dérivation/isolement à transition standard	
KGP CTA de dérivation/isolement à transition programmée †		
KEP	CTA d'entrée de service †	
* Proposé avec un contrôleur automatique ou non automatique		
† Proposé avec un contrôleur automatique seulement		

Les informations contenues dans ce document sont basées sur les données disponibles à la mise sous presse. Kohler Co. se réserve le droit de modifier ce document et les produits représentés sans préavis et sans aucun engagement ni obligation.

Les prescriptions d'entretien du matériel sont essentielles à un fonctionnement sûr et efficace. Contrôler les pièces fréquemment et effectuer l'entretien prévu aux intervalles prescrits. Pour maintenir le matériel en état de marche optimal, obtenir les services d'un distributeur/réparateur/concessionnaire agréé.

Lire ce manuel et bien respecter toutes les procédures et mesures de précaution pour assurer le bon fonctionnement du matériel et écarter les risques de dommages corporels. Lire et respecter la section Mises en garde et consignes de sécurité au début de ce manuel. Conserver ce manuel avec la machine pour toute consultation ultérieure.

Liste des documents connexes

Le manuel d'installation du commutateur de transfert séparé fourni avec l'appareil contient les instructions relatives à l'installation et à l'utilisation manuelle du commutateur de transfert.

Document	Référence
Fiche technique, contrôleur MPAC 1500	G11-128
Fiche technique, modèle KCS/KCP/KCC	G11-129
Fiche technique, modèle KBS/KBP/KBC	G11-131
Fiche technique, modèle KGS/KGP	G11-132
Fiche technique, modèle KEP	G11-133
Manuel d'installation, modèle KCS/KCP/KCC	TP-6833
Manuel d'installation, modèle KBS/KBP/KBC	TP-6835
Manuel d'installation, modèle KGS/KGP	TP-6836
Manuel d'installation, modèle KEP	TP-6738
Manuel d'utilisation, protocole Modbus	TP-6113

Service après-vente

Pour tout conseil professionnel sur l'alimentation par groupe électrogène ou autres besoins en réparation, s'adresser au concessionnaire ou distributeur Kohler le plus proche.

- Consulter les Pages jaunes dans la catégorie Groupes électrogènes.
- Visiter le site Kohler Power Systems à KOHLERPower.com.
- Consulter les panonceaux et autocollants sur le produit Kohler ou la documentation fournie avec le produit.
- Aux États-Unis et Canada, appeler sans frais au 1-800-544-2444
- En-dehors des États-Unis et du Canada, appeler le bureau régional le plus proche.

Siège Europe, Moyen Orient, Afrique (EMEA)

Kohler Power Systems Netherlands B.V. Kristallaan 1 4761 ZC Zevenbergen Pays-Bas Téléphone : (31) 168 331630 Télécopie : (31) 168 331631

Asie Pacifique

Power Systems Asia Pacific Regional Office Singapour, République de Singapour Téléphone : (65) 6264-6422 Télécopie : (65) 6264-6455

Chine

North China Regional Office, Beijing Téléphone : (86) 10 6518 7950 (86) 10 6518 7951 (86) 10 6518 7952 Télécopie : (86) 10 6518 7955

East China Regional Office, Shanghai Téléphone : (86) 21 6288 0500 Télécopie : (86) 21 6288 0550

Inde, Bangladesh, Sri Lanka

India Regional Office Bangalore, Inde Téléphone : (91) 80 3366208 (91) 80 3366231 Télécopie : (91) 80 3315972

Japon, Corée

North Asia Regional Office Tokyo, Japon Téléphone : (813) 3440-4515 Télécopie : (813) 3440-2727

Amérique latine

Latin America Regional Office Lakeland, Florida, États-Unis Téléphone : (863) 619-7568 Télécopie : (863) 701-7131

1.1 Introduction

Cette section contient des instructions d'utilisation, notamment :

- Pupitre d'interface utilisateur, avec affichage, boutons poussoirs et voyants indicateurs
- Menu principal
- État du système, avertissements et erreurs
- Mots de passe
- Essais
- Avertissements et erreurs
- Réinitialisation des données

1.2 Désignation des sources

Dans ce manuel, les sources d'alimentation électriques sont désignées comme indiqué ci-dessous. La source 1 (S1) est raccordée au côté Normal du commutateur de transfert et est aussi appelée source N. La source 2 (S2) est raccordée au côté Urgence du commutateur de transfert et est aussi appelée source E. Les contacts de démarrage du moteur sont associés à la source 2. La source primaire est la source qui est utilisée si les deux sources sont disponibles. Il s'agit généralement de la source normale de courant secteur (S1). Si le commutateur de transfert est équipé du module d'alarme en option, le menu Set Preferred Source (définir la source primaire) permet à l'utilisateur de sélectionner l'une ou l'autre source en tant que source primaire. La source 2 (raccordée au côté urgence du contacteur) peut être définie en tant que source primaire à l'aide de ce menu. Pour plus de renseignements sur la sélection de la source primaire, se reporter à la Section 4.8.3.

D'autres installations peuvent présenter des configurations différentes, telles la configuration groupe-groupe, qui utilise deux sources à groupe électrogène et pas de courant secteur.

1.3 Pupitre d'interface utilisateur

Le pupitre d'interface utilisateur est placé sur la porte du commutateur de transfert. Figure 1-1 Montre les boutons poussoirs et les voyants indicateurs du pupitre d'interface utilisateur.



Figure 1-1 Pupitre d'interface utilisateur

1.3.1 Affichage

L'affichage à quatre lignes indique l'état et la configuration du commutateur de transfert, notamment :

- État du système
- Erreurs et avertissements
- Temporisations actives
- Tension des sources
- Fréquence des sources (Hz)
- Intensité de courant
- Données de configuration des sources
- Heure et date
- Heure et date du la prochaine marche d'entretien programmée

L'affichage identifie également les fonctions des boutons poussoirs, qui peuvent changer d'un menu à l'autre.

1.3.2 Contraste d'affichage

Pour régler le contraste d'affichage, tenir la deuxième touche enfoncée jusqu'à ce que deux rangées d'astérisques (*) s'affichent. Appuyer ensuite sur la touche fléchée haut pour augmenter le contraste ou sur la touche fléchée bas pour réduire le contraste. L'affichage revient au menu principal au bout de quelques secondes si aucune touche n'est enfoncée.

1.3.3 Boutons poussoirs

L'interface utilisateur comporte quatre touches à bouton poussoir sous l'affichage. Les fonctions des boutons poussoirs sont indiquées au-dessus de chaque touche sur la dernière ligne de l'affichage et peuvent changer d'un menu à l'autre. Les fonctions des boutons poussoirs sont définies à la Figure 1-2.

- Flèche bas (pleine). Passe au menu suivant ou fait défiler une liste.
- Flèche haut (pleine). Revient au menu précédent.
- Flèche droite (pleine). Fait passer au sous-menu suivant.
- Flèche haut (vide). Augmente la valeur numérique sélectionnée.
- ∇ Flèche bas (vide). Diminue la valeur numérique sélectionnée.
- Flèche droite (vide). Fait passer au chiffre suivant d'une valeur numérique sélectionnée.
- Back Revient au menu ou sous-menu précédent.
- End Met fin à la temporisation en cours. Delay
- End Test Met fin à une séquence d'essai active. Voir la Section 2.2.3.
 - OK Entre la valeur numérique affichée (mot de passe ou réglage).
- Main Revient au menu principal.
- Next Passe au paramètre suivant dans un éléments à plusieurs paramètres de configuration (Exerciser Setup, par exemple).
- Reset Supprime un état d'erreur ou réinitialise un module accessoire après raccordement.
- Save Enregistre les réglages affichés.
- Set Dans le menu principal, fait passer au premier menu de configuration.
- Start Dans le menu Test, démarre la séquence d'essai.
- Test Dans le menu principal, fait passer aux menus de la séquence d'essai. Voir la Section 1.7. View Dans le menu principal, fait passer au

premier menu d'affichage.
Figure 1-2 Fonctions des boutons poussoirs

1.3.4 Voyants indicateurs

Les voyants du pupitre d'interface utilisateur servent à indiquer la position des contacteurs, la disponibilité des sources, les erreurs et autres informations d'état. La table à la Figure 1-3 décrit les fonctions des voyants indicateurs.

Pour plus de renseignements sur les avertissements et les erreurs, voir la Section 1.10.

Certaines entrées programmables provoquent l'allumage ou le clignotement des voyants. Voir la Section 4.9.

Voyant indicateur	État
Source N disponible, vert	La source N est disponible.
Source E disponible, rouge	La source E est disponible.
Position A, vert	Le contacteur est en position normale.
Position B, rouge	Le contacteur est en position d'urgence.
Alerte système, rouge	Erreur. Identifier et corriger la cause de l'état d'erreur puis réinitialiser les erreurs sur le contrôleur. Voir la Section 1.10.
	Entrée active : Alarme commune à distance ou tension d'accumulateurs insuffisante. Voir la Section 4.9.
Pas en mode auto, rouge	Le CTA n'est par en mode de fonctionnement automatique ou une séquence de délestage (transfert forcé vers arrêt) est active.
	Clignote si transfert manuel en attente.
	Entrée active : Blocage de transfert, transfert forcé vers arrêt. Voir la Section 4.9.

Figure 1-3 Voyants indicateurs de l'interface utilisateur

1.3.5 Essai des voyants lumineux

Pour contrôler les voyants de l'interface utilisateur du contrôleur, aller au menu principal. Appuyer une fois sur la touche fléchée bas, puis appuyer sur la touche Lamp Test et vérifier que tous les 6 voyants de l'interface utilisateur s'allument. Voir Figure 1-4.





1.3.6 Exemples

Figure 1-5 illustre la navigation à travers les menus.

Figure 1-6 illustre comment utiliser les boutons poussoirs pour avancer dans les menus et modifier des paramètres. Cet exemple montre comment régler l'heure.







Figure 1-6 Exemple : Réglage de l'heure

1.4 Menu principal

Le menu principal s'affiche au démarrage du système et contient les données suivantes (voir Figure 1-7) :

- État du système (voir Figure 1-8)
- Date et heure de la prochaine marche d'entretien programmée (le cas échéant)
- Tensions de source mesurées
- Fonctions des boutons poussoirs

La touche fléchée bas fait passer aux menus de marche normale présentés en Section 1.6. Faire défiler ces menus pour vérifier les mesures de fréquence, de tension de ligne et d'intensité de courant (si l'accessoire détecteur de courant est installé) et autres données système.

Certains paramètres s'affichent uniquement sous certaines conditions. Par exemple :

- Si aucune marche d'entretien n'est programmée, la deuxième ligne du menu principal reste vide.
- Les réglages d'heure d'été sont affichés uniquement si l'option d'heure d'été (DST) est activée.
- L'ordre des phases et le contrôleur de mise en phase s'affichent uniquement pour les systèmes triphasés.
- Certains paramètres et temporisations s'affichent uniquement pour les modèles à transition programmée.
- Les menus affichés durant une séquence d'essai ou de marche d'entretien dépendent des paramètres de temporisation.

La touche View (affichage) fait passer aux menus d'affichage présentés en Section 3.3.

Des mots de passe sont requis pour accéder aux modes de configuration et d'essai. Pour plus de renseignements sur les mots de passe, voir la Section 1.5.

Appuyer sur la touche Set pour accéder au mode de configuration. Un mot de passe est requis. Voir les menus de configuration du système en Section 4.2.

Appuyer sur la touche Test pour accéder au mode d'essai. Un mot de passe est requis. Voir la Section 1.7.

L'écran revient au menu principal au bout de 10 minutes d'inactivité (aucune touche enfoncée).



Figure 1-7 Menu principal

Messages d'état du système		
Aux Switch Fault (Erreur de contact auxiliaire)		
Aux Switch Open (Contact auxiliaire ouvert)		
Exerciser Active (Marche d'entretien active)		
External Battery Low (Accumulateur externe déchargé)		
Fail to Acquire Pref (Échec d'acquisition primaire)		
Fail to Acquire Stby (Échec d'acquisition secours)		
Fail to transfer (Échec du transfert de charge)		
In Phase Waiting (Attente de mise en phase)		
Inhibit Transfer (Blocage de transfert)		
Low Battery Voltage (Tension d'accumulateur basse)		
Maint DIP Switch (Commutateur DIP d'entretien)		
Module Lost Comm (Perte comm. module)		
New Module (Nouveau module)		
Peak Shave Active (Écrêtement de pointe actif)		
Phase Rotation Error (Erreur d'ordre des phases)		
Remote Common Alarm (Alarme commune à distance)		
System Ready (Système prêt)		
Test Mode Active (Mode essai actif)		



1.5 Mots de passe

Des mots de passe sont requis pour accéder aux modes d'essai et de configuration. Les mots de passe sont des nombres à 4 chiffres. Voir les instructions de saisie du mot de passe à l'aide des boutons poussoirs de l'interface utilisateur du contrôleur à la Figure 1-9.

Il y a deux mots de passe :

Mot de passe de configuration. Le mot de passe de configuration contrôle l'accès aux menus de configuration du système, qui permettent de modifier les paramètres du système, les temporisations, etc.

Pour les modèles à transition fermée, le mot de passe de configuration est requis pour lancer un transfert lorsque la fonction de priorité sur les transitions programmées est réglée sur le mode manuel. Voir la Section 1.7.3.

Mot de passe d'essai. Le mot de passe d'essai contrôle l'accès aux menus de séquence d'essai. Le mot de passe d'essai est requis pour lancer un essai essai en charge, à vide ou auto-chargé, ainsi que pour lancer un essai de contrôle de synchronisation sur les modèles à transition fermée.

Si le mot de passe correct n'est pas entré dans les 30 secondes, l'affichage revient au menu principal.

Le mot de passe d'usine par défaut est 0000. Changer le mot de passe pour permettre uniquement au personnel autorisé de démarrer et arrêter des essais ou de modifier des paramètres.

1.5.1 Changer les mots de passe

Utiliser le menu Set Passwords pour modifier les mots de passe. Voir la Section 4.14.

1.5.2 Réinitialiser et désactiver le mot de passe d'essai

Le mot de passe d'essai peut être réinitialisé à sa valeur par défaut ou désactivé. Utiliser le menu Setup - Reset Data. Voir Figure 1-26.

Remarque : Désactiver le mot de passe d'essai uniquement durant l'entretien, sauf si le commutateur de transfert est installé dans un endroit sécurisé.

La désactivation du mot de passe d'essai permet à *tout* utilisateur de lancer une séquence d'essai depuis l'interface utilisateur du contrôleur sans entrer de mot de passe. Le lancement d'un essai a pour effet de démarrer le groupe électrogène et, si un essai en charge est sélectionné, de transférer la charge.





1.6 Menus de marche normale

Durant la marche normale du commutateur de transfert, les menus présentés à la Figure 1-10 ou la Figure 1-11 s'affichent. Utiliser les touches fléchées haut et bas pour afficher les données d'état du système comme sur l'illustration. Appuyer sur Main pour revenir au menu principal depuis tout autre menu.

Les descriptions de la séquence de fonctionnement aux Sections 2.2 à 2.4 correspondent à la marche normale du commutateur de transfert pour les modèles à transition standard, programmée et fermée.





Figure 1-11 Fonctionnement triphasé

Figure 1-10 Fonctionnement monophasé

1.7 Essai du système

Utiliser la fonction d'essai du système pour :

- Démarrer et faire fonctionner le groupe électrogène.
- Simuler un défaillance de source primaire, entraînant un transfert vers la source de secours.
- Vérifier la synchronisation des sources (modèles à transition fermée seulement).

Voir les menus de séquence d'essai à la Figure 1-12. Depuis le menu principal, appuyer sur la touche Test et entrer le mot de passe. Le mot de passe assure que seul du personnel autorisé peut démarrer un essai.

Appuyer sur la touche fléchée bas pour avancer jusqu'au menu de séquence d'essai souhaité. Appuyer sur la touche Start pour démarrer l'essai.

Figure 1-13 montre les menus affichés durant l'exécution de l'essai. Les menus dépendent des paramètres système

et des temporisations. Voir les menus de contrôle de synchronisation pour les modèles à transition fermée à la Figure 1-16.

Appuyer sur la touche End Test pour mettre fin à l'essai. Les temporisations s'exécutent telles que programmées à la fin de l'essai. Appuyer sur la touche End Delay pour mettre fin à la temporisation en cours, le cas échéant.

Pour vérifier la tension et la fréquence de la source durant l'exécution d'un essai, appuyer sur la touche Main. Appuyer sur la touche Test pour revenir aux menus de séquence d'essai.

Si la source d'urgence est perdue durant un essai du système, le signal d'échec d'acquisition de la source de secours est produit immédiatement et l'essai est interrompu. Si le contacteur est en position de secours, il opère un transfert immédiat vers la position primaire.

Pour plus de renseignements sur l'entrée d'essai à distance, se reporter à la Section 4.9.3.



Figure 1-12 Menus de sélection d'essai



Figure 1-13 Menus de séquence d'essai

1.7.1 Essai à vide du système

Lorsqu'un essai à vide est lancé, le contrôleur envoie immédiatement un signal de démarrage au groupe électrogène, sans attendre l'expiration de la temporisation de démarrage du moteur. Le contacteur ne change pas de position durant un essai à vide mais, en cas de défaillance de la source normale, le contacteur bascule vers la source d'urgence.

La fonction d'essai à vide n'est disponible que dans les modes d'exploitation Secteur-Groupe et Groupe-Groupe.

La sortie de commande de banc de charge est activée durant une marche d'entretien à vide ou un essai à vide du système. Si le contacteur bascule vers la position de secours durant l'essai, la commande de banc de charge est désactivée (la source de secours fournit du courant au circuit de charge).

1.7.2 Essai en charge du système

Un essai en charge simule une défaillance de la source primaire, sauf que la temporisation de démarrage du moteur est ignorée. Le groupe électrogène recoit un signal de démarrage immédiatement après activation de l'essai. Les signaux de commande de charge sont émis avant le transfert à l'issue de leurs temporisations respectives. Comme le transfert lors de l'essai en charge se fait entre deux sources sous tension. la fonction de contrôle de mise en phase ou de transition fermée s'active si elle a préalablement été sélectionnée. Si la source primaire est perdue durant un essai en charge avec le contacteur en position de secours, l'essai continue d'être activé, même après rétablissement de la source primaire. Si la source de secours est perdue et que la source primaire est disponible, il est mis fin à l'essai et le commutateur de transfert bascule immédiatement vers sa position de source primaire, en ignorant toutes les temporisations à l'exception des exigences de position d'arrêt dans un système à transition programmée.

Lorsqu'un essai en charge se termine normalement, la séquence de retransfert s'exécute comme après une rétablissement de la source primaire à la suite d'une défaillance. Toutes les temporisations sont respectées et un transfert en phase s'effectue si cette option est activée. La fonction d'essai en charge n'est disponible que dans les modes d'exploitation Secteur-Groupe, Secteur-Secteur et Groupe-Groupe.

1.7.3 Essai en charge sur modèle à transition fermée

Lorsqu'un essai en charge est lancé sur un modèles à transition fermée, le groupe électrogène reçoit un signal de démarrage et le contrôleur surveille l'état de synchronisation des sources. La charge est transférée une fois que les sources sont synchronisées.

Si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'attente de synchronisation, la fonction de transition programmée prioritaire s'exécute.

- Si la fonction prioritaire est réglée sur son mode automatique, un transfert à transition programmée se produit après expiration de la temporisation d'attente de synchronisation. Le contacteur s'arrête en position ouverte (OFF) pendant la durée de la temporisation arrêt-vers-secours avant de procéder au transfert vers la source de secours.
- Si la fonction prioritaire est réglée sur son mode manuel, l'utilisateur peut soit lancer une transfert de type transition programmée (mot de passe de configuration requis), soit annuler la séquence d'essai. Voir Figure 1-14. Si aucune action n'est effectuée, le contrôleur continue de surveiller l'état de synchronisation et bascule une fois que les sources sont synchronisées.

Voir les instructions de configuration de la fonction de transition programmée prioritaire à la Section 4.11.3.



Figure 1-14 Menu de transfert manuel pour une transition programmée prioritaire

1.7.4 Essai auto-chargé du système

La fonction d'essai auto-chargé correspond à un essai en charge temporisé. La temporisation de l'essai auto-chargé est la durée qui s'écoule suite au transfert vers la source de secours avant que le système mette fin à l'essai et rebascule vers la source primaire. Par défaut, cette durée est réglée sur 30 minutes et elle peut ajustée de 1 minute à 60 minutes. Voir Figure 1-15.



3. Appuyer sur Start pour démarrer l'essai.

Figure 1-15 Menus d'essai auto-chargé

1.7.5 Contrôle de synchronisation (transition fermée)

Le contrôle de synchronisation permet de vérifier l'état de synchronisation de deux sources disponibles sans lancer de transfert. Aller au menu Type of Test, Sync Check (Type d'essai, Contrôle de synchronisation) et appuyer sur la touche Start pour démarrer l'essai. Le contrôleur affiche *Syncing* (Synchronisation en cours) durant l'essai puis l'écart angulaire de phase est indiqué entre deux flèches. Par exemple, > 10 < indique que les sources sont déphasées de 10 degrés. Les flèches se rapprochent l'une de l'autre à mesure que les sources s'approchent de la synchronisation. Lorsque les sources sont synchrones, le contrôleur affiche *Synced* et continue de surveiller l'état de synchronisation des sources. La charge n'est pas transférée. Voir Figure 1-16. Appuyer sur la touche End Test pour mettre fin à l'essai.



Figure 1-16 Menus de contrôle de synchronisation

1.8 Essai de fonctionnement automatique

Remarque : Fermer et verrouiller la porte d'enceinte avant de démarrer la procédure d'essai.

Sélection de la source primaire : La procédure d'essai présume que la source N est la source primaire. Si le CTA est équipé de carte d'alarme accessoire, vérifier la source primaire sélectionnée avant de procéder à l'essai de fonctionnement automatique. Pour vérifier la source primaire sélectionnée, utiliser la touche fléchée bas pour avancer depuis l'écran principal jusqu'à ce que Normal Preferred (Normal primaire) ou Emergency Preferred (Urgence primaire) s'affiche. Voir Figure 1-10 ou Figure 1-11.

Commutateur de transfert surveillé. Si le système est équipé d'un commutateur de transfert surveillé, vérifier qu'il est réglé en position Auto.

Suivre la procédure ci-dessous pour effectuer un essai en charge. Vérifier que le CTA démarre le groupe électrogène et transfère la charge vers la source d'urgence, en

respectant toutes les temporisations qui sont programmées en cas de perte de la source normale. Terminer l'essai et vérifier que le commutateur de transfert rebascule la charge vers la source normale et supprime le signal de démarrage du moteur, en respectant toutes les temporisations programmées. Voir la description détaillée de la séquence de fonctionnement de l'essai à la Section 2.2.3.

Les réglages de temporisation de commande de charge peuvent influer sur les séquences de fonctionnement.

Remarque : En cas de défaillance de la source de secours durant un essai en charge, le CTA tente immédiatement de basculer vers la source primaire.

Procédure d'essai de fonctionnement automatique

- 1. Vérifier que les voyants indicateurs Position N et Source N disponible sont allumés.
- 2. Vérifier que la commande principale du groupe électrogène est en position AUTO.
- 3. Voir Figure 1-17. Depuis le menu principal, appuyer sur la touche Test. Entrer le mot de passe d'essai à l'invite puis appuyer sur OK.
- 4. Appuyer sur la touche fléchée bas pour afficher Type of Test, Loaded (Type d'essai, en charge).
- 5. Appuyer sur la touche Start.
- 6. Vérifier que le groupe électrogène démarre et que le voyant Source E disponible s'allume.
- Vérifier que le commutateur transfère la charge vers la source E. Observer les voyants et l'affichage du contrôleur durant l'exécution des temporisations et le transfert de la charge.
 - Modèles à transition standard : Après expiration de la temporisation de transfert primaire-vers-secours, vérifier que le voyant Position N s'éteint et que le voyant Position E s'allume, indiquant que le commutateur a transféré la charge vers la source E.
 - b. Modèles à transition programmée : Après expiration de la temporisation primaire-vers-arrêt, vérifier que le voyant Position N s'éteint. Après expiration de la temporisation arrêt-vers-secours, vérifier que le voyant Position E s'allume, indiquant que le commutateur a transféré la charge vers la source E.

c. Modèles à transition fermée : Voir la expiration Section 1.7.3. Après de la temporisation primaire-vers-secours, le contrôleur surveille l'état de synchronisation des sources. Une fois que les sources sont synchronisées, le CTA transfère la charge vers la Source E et le voyant Position E s'allume. Les deux sources sont raccordées pendant moins de 100 millisecondes avant que la source N soit déconnectée et que le voyant Position N s'éteigne.

Si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'attente de synchronisation, l'action du système est déterminée par la fonction de transition programmée prioritaire. Si la priorité automatique est activée, le CTA transfère la charge au moyen d'un transfert à transition programmée. Si la priorité automatique n'est pas activée, le CTA continue de surveiller l'état de synchronisation et bascule quand/si les sources se synchronisent. L'utilisateur peut lancer un transfert à transition programmée (mot de passe requis) ou annuler le transfert.

- 8. Appuyer sur la touche End Test.
- 9. Vérifier que le commutateur rebascule la charge vers la source N.
 - a. Modèles à transition standard : Après expiration de la temporisation de transfert secours-vers-primaire, vérifier que le voyant Position E s'éteint et que le voyant Position N s'allume, indiquant que le commutateur a transféré la charge vers la source N.
 - b. Modèles à transition programmée : Après expiration de la temporisation secours-vers-arrêt, vérifier que le voyant Position E s'éteint. Après expiration de la temporisation arrêt-vers-primaire, vérifier que le voyant Position N s'allume, indiquant que le commutateur a transféré la charge vers la source N.
 - c. Modèles à transition fermée : Voir la Section 1.7.3. Après expiration de la temporisation secours-vers-primaire, le contrôleur surveille l'état de synchronisation des sources. Une fois que les sources sont synchronisées, le CTA transfère la charge vers la Source N et le voyant Position N s'allume. Les deux sources sont raccordées pendant moins de

100 millisecondes avant que la source E soit déconnectée et que le voyant Position E s'éteigne.

Si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'attente de synchronisation, l'action du système est déterminée par la fonction de transition programmée prioritaire. Si la priorité automatique est activée, le CTA transfère la charge au moyen d'un transfert à transition programmée. Si la priorité automatique n'est pas activée, le CTA continue de surveiller l'état de synchronisation et bascule quand/si les sources se synchronisent. L'utilisateur peut lancer un transfert à transition programmée (mot de passe requis).

- 10. Après expiration de la temporisation de refroidissement du moteur, le signal de démarrage du moteur est supprimé. Vérifier que le groupe électrogène s'arrête.
 - Remarque : Le groupe électrogène peuvent comporter une temporisation de refroidissement du moteur qui fait que le moteur continue de tourner alors que le signal de démarrage du moteur est supprimé.



Figure 1-17 Démarrer et arrêter l'essai de fonctionnement automatique

1.9 Marche d'entretien

Les marches d'entretien se programment à l'aide des menus Set Exercise (Définir marche d'entretien). Voir la Section 4.4. Pour faire fonctionner le groupe électrogène à un autre moment que durant une marche d'entretien programmée, utiliser la fonction Test (essai). Voir les instructions à la Section 1.7.

Durant l'exécution d'une marche d'entretien programmée, les menus présentés à la Figure 1-18 s'affichent. Le cas échéant, appuyer sur Main pour revenir au menu principal. Si nécessaire, appuyer sur la touche End pour mettre fin à la séquence de marche d'entretien avant le moment programmé.

Si un essai du système est en cours ou l'écrêtement de pointe est actif au moment où une marche d'entretien est programmée, alors cette marche d'entretien est annulée. Une défaillance de source primaire durant une période de marche d'entretien a pour effet d'interrompre la marche d'entretien et de rétablir la marche normale du CTA.

La marche d'entretien peut être désactivée provisoirement afin d'empêcher son exécution puis réactivée ultérieurement à l'aide du paramètre Enable/Disable (activer/désactiver) dans les menus Set Exercise. Voir la Section 4.4.

1.9.1 Marche d'entretien à vide

La marche d'entretien à vide démarre et fait tourner le groupe électrogène sans basculer la charge.

1.9.2 Commande de banc de charge

La sortie de commande de banc de charge est activée durant une marche d'entretien à vide ou un essai à vide du système. Si le contacteur bascule vers la position de secours, la commande de banc de charge est désactivée (la source de secours fournit du courant au circuit de charge).

1.9.3 Marche d'entretien en charge

Une marche d'entretien en charge démarre le groupe électrogène et transfère la charge de la source normale à la source de secours.

Si les modèles à transition fermée, le transfert se produit une fois que les sources sont synchrones. Si les sources ne se synchronisent pas, appuyer sur Cancel pour mettre fin à la marche d'entretien.



Figure 1-18 Menus de séquence de marche d'entretien

1.10 Avertissements et erreurs

En présence d'une erreur, le voyant indicateur d'alerte système clignote, une sortie désignée et la sortie de panne commune sont activées et un message approprié s'affiche pour indiquer l'erreur. Voir l'emplacement de l'indicateur d'alerte système à la Figure 1-19.



Figure 1-19 Indication d'erreur

Les avertissements et erreurs du CTA sont présentés à la Figure 1-20. Il y a trois types d'états d'avertissement/ erreur :

Avertissement. Les avertissement se réinitialisent automatiquement en cas de changement de disponibilité d'une source ou de demande de transfert.

Erreur nécessitant une réinitialisation manuelle. En présence d'une telle erreur, le fonctionnement normal du CTA est interrompu. Les modes actifs sont coupés. Si le contacteur est en position de source primaire, la temporisation de refroidissement du moteur s'exécute et les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent, ce qui permet au groupe électrogène de s'arrêter. Voir les instructions de réinitialisation des erreurs à la Section 1.10.1.

Erreurs à auto-réinitialisation. En présence d'une telle erreur, les modes actifs sont coupés. Si le contacteur est en position de source primaire, la temporisation de refroidissement du moteur s'exécute et les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent, ce qui permet au groupe électrogène de s'arrêter. Une fois que l'état d'erreur est corrigé, l'erreur est automatiquement effacée du contrôleur et le CTA poursuit son fonctionnement normal.

État	Туре	Description
Failure to Acquire Standby Source (Échec d'acquisition de la source de secours)	Avertissement	La tension de la source n'a pas atteint la plage admissible dans le délai fixé (voir Temporisations). Par exemple, le groupe électrogène (source de secours) n'a pas démarré.
Failure to Acquire Preferred Source (Échec d'acquisition de la source primaire)	Avertissement	
IPM Synching (Synchronisation IPM) (« In-Phase Monitor »)	Avertissement (état)	Les deux sources ne se sont pas mises en phase durant la temporisation d'attente de synchronisation. Remarque : Si les sources se mettent en phase après expiration de cette temporisation, l'avertissement est automatiquement effacé et le CTA poursuit sa marche normale.
External Battery Low (Accumulateur externe déchargé)	Avertissement	La tension de l'accumulateur raccordé au module d'alimentation par accumulateur externe (EBSM) est basse.
Failure to Transfer (Échec du transfert de charge)	Avertissement	Le signal de transfert est envoyé au contacteur et le contact auxiliaire de l'arbre principal n'a pas indiqué de basculement complet du CTA. Le contrôleur tente alors de transférer la charge trois fois avant d'indiquer une erreur.
Src N (ou Src E) Rotation Err	Erreur à auto-réinitialisation	L'ordre des phases détecté pour l'une des sources ou les deux ne correspond pas au réglage présélectionné.
I/O Module Lost Comm	Erreur à auto-réinitialisation	Un dispositif d'entrée/sortie a cessé de communiquer ou son adresse spécifiée n'est pas correcte. Cette erreur disparaît si la communication est rétablie.
Auxiliary Switch Fault (Erreur de contact auxiliaire)	Erreur à réinitialisation manuelle	Les contacts auxiliaires de l'arbre principal indiquent que le CTA est dans plus d'une position ou que sa position a changé alors qu'aucun signal de changement n'a été envoyé.
Auxiliary Switch Open (Contact auxiliaire ouvert)	Erreur à réinitialisation manuelle	Les contacts auxiliaires de l'arbre principal indiquent que le CTA n'est dans aucune position (toutes les entrées sont ouvertes).
Source1/Source2 Breaker Trip (Déclenchement du disjoncteur de source1/source 2) (modèles d'entrée de service seulement)	Erreur à réinitialisation manuelle	Le disjoncteur de source1 ou de source2 dans le commutateur de transfert d'entrée de service s'est déclenché en raison d'une surintensité de courant. Identifier et corriger la cause d'une mise à l'arrêt pour erreur avant de réinitialiser le contrôleur.
Module Status Change (Changement d'état de module)	Erreur à réinitialisation manuelle	Un module accessoire a été déconnecté OU un nouveau module est détecté. Voir la réinitialisation à la Section 1.11.1.
Module Status Conflict (Conflit d'état de module)	Erreur à réinitialisation manuelle	Un module accessoire a été remplacé par un module de type différent comportant la même adresse. Voir la réinitialisation à la Section 1.11.2.
External Fault (Erreur externe)	Erreur à auto-réinitialisation	L'entrée externe assignée à cet état est fermée.

Figure 1-20 Avertissements et erreurs

1.10.1 Réinitialisation d'erreur

Pour supprimer un état d'erreur ou d'avertissement et réinitialiser le voyant d'alerte système, aller au menu principal et appuyer sur la touche fléchée bas pour ouvrir le menu Reset (Réinitialiser). Voir Figure 1-19 et Figure 1-21. Appuyer ensuite sur la touche Reset. La suppression d'une erreur ne modifie pas les paramètres du contrôleur.

Voir les instructions de correction et de réinitialisation des erreurs en rapport avec les modules d'entrée/sortie et autres modules accessoires à la Section 1.11, Erreurs de modules accessoires.



Figure 1-21 Réinitialisation d'erreur

1.11 Erreurs de modules accessoires

Les modules accessoires sont des équipements en option.

1.11.1 Changement d'état de module

La connexion ou la déconnexion d'un ou plusieurs modules accessoires peuvent entraîner l'affichage du message Module Status Change (Changement d'état de module).

Connexion de module (module nouveau ou reconnecté)

L'installation ou la reconnexion d'un ou plusieurs modules accessoires produit le message Module Status Change. Voir Figure 1-22. Appuyer sur la touche Reset pour afficher Reset New Module (Réinitialiser nouveau module). Appuyer sur la touche Reset depuis ce menu. Le contrôleur reconnaît le(s) type(s) de module. Voir Figure 1-23.

Aller au menu Set Input/Outputs > Set Aux I/O (Définir entrées/sorties > Définir E/S aux.) pour vérifier que le contrôleur a reconnu les modules connectés.

Voir les instructions d'assignation des entrées et sorties programmables aux modules d'E/S à la Section 4.9. Pour un module d'alarme, voir les instructions d'assignations de fonctions à l'alarme sonore à la Section 4.10.





Type de module	Description
AOB	Module commutateur/alarme (carte d'alarme en option)
SOB	Module d'E/S standard (carte standard en option)
POB	Module d'E/S haute puissance (carte alim. en option)

Figure 1-23 Types de module

Module déconnecté

Si un ou plusieurs modules accessoires sont déconnectés du contrôleur, le message Module Status Change s'affiche. Voir Figure 1-24. Appuyer sur la touche Reset pour afficher le message Check Module Setup to Clear Fault (Vérifier configuration du module pour supprimer erreur). Suivre la procédure de désinstallation de module ci-dessous pour désinstaller les modules après leur déconnexion.

Module Status Change	
Norm ###V Emer ###V	Appuyer sur Reset.
Reset View Set Test	
Check Module Setup	Appuyer sur Main et
to Clear Fault	désinstallation de
▼ ▲ Reset Main	module.

Figure 1-24 Menus après déconnexion d'un module

Procédure de désinstallation de module

- 1. Appuyer sur Main pour revenir au menu principal.
- 2. Appuyer sur Set pour accéder au mode de configuration.
- 3. Entrer le mot de passe de configuration.
- 4. Appuyer sur la flèche bas pour passer au menu Set Inputs/Outputs (Définir entrées/sorties).
- Aller au menu Set Auxiliary I/O (Définir E/S auxiliaire). Voir Figure 1-25. Appuyer sur la touche fléchée droite pour afficher l'état du module 1. Appuyer sur la flèche bas pour passer au module suivant, le cas échéant, jusqu'à ce que Status: Lost (État : perdu) s'affiche.
- Appuyer sur la touche fléchée doite pour avancer jusqu'au menu Uninstall Module (Désinstaller module). Vérifier que l'écran affiche Uninstall Module Yes (le cas échéant, appuyer sur la touche fléchée vide pour alterner entre Yes et No).
- 7. Si Yes est affiché, appuyer sur Save pour désinstaller le module.
- 8. Répéter la procédure pour désinstaller des modules supplémentaires, le cas échéant.

Autres situations de changement d'état de module

L'impossibilité d'effacer un message *Module Status Change* comme décrit dans cette section peut indiquer une défaillance de l'horloge temps réel du contrôleur. Suivre soigneusement les procédures de connexion de module ou de désinstallation de module pour essayer de supprimer l'erreur. Si l'erreur ne peut pas être supprimée, il peut être nécessaire de changer la carte de circuit logique du contrôleur. S'adresser à un concessionnaire/réparateur agréé.

1.11.2 Conflit d'état de module

Le message *Module Status Conflict* (Conflit d'état de module) s'affiche si un type de module est remplacé par un autre type de module comportant la même adresse. Suivre la procédure ci-dessous pour résoudre le conflit.

Procédure de suppression d'un conflit d'état de module

- 1. Débrancher l'alimentation du commutateur de transfert.
- 2. Débrancher le module.
- 3. Fermer la porte de l'enceinte et rebrancher l'alimentation du CTA. L'écran affiche *Module Status Change* (Changement d'état de module).
- 4. Appuyer sur la touche Reset. Le message Check Module Setup to Clear Fault (Vérifier configuration du module pour supprimer erreur) s'affiche.
- 5. Suivre la procédure de la Section 1.11.1 pour désinstaller le module depuis le clavier du contrôleur de CTA.
- 6. Débrancher l'alimentation du CTA.
- 7. Raccorder le nouveau module.
- 8. Fermer la porte de l'enceinte et rebrancher l'alimentation du CTA. L'écran affiche *Module Status Change.* Voir Figure 1-22.
- Appuyer sur la touche Reset pour afficher Reset New Module (Réinitialiser nouveau module). Appuyer sur la touche Reset depuis ce menu. Le contrôleur reconnaît à présent le nouveau type de module.
- Aller au menu Set Auxiliary I/O (Définir E/S auxiliaire) pour vérifier l'état et les paramètres du nouveau module. Voir Figure 1-25. Appuyer sur la touche fléchée droite pour afficher l'état du module 1. Appuyer sur la flèche bas pour passer au module suivant, le cas échéant.



Figure 1-25 Désinstaller un module

1.12 Réinitialiser des données

Veiller à bien lire et comprendre les informations de cette section avant de réinitialiser des registres ou paramètres enregistrés.

Remarque : Le rétablissement des paramètres par défaut réinitialise tous les paramètres à leur réglage d'usine.

Utiliser les menus Reset Data (Réinitialiser données) pour rétablir les valeurs d'usine par défaut de registres ou paramètres. Voir Figure 1-26.

- 1. Appuyer sur les touches fléchées noires pour avancer jusqu'au menu souhaité.
- 2. Appuyer sur la touche fléchée haut vide pour alterner entre Yes et No et afficher Yes.
- Appuyer sur Save pour ramener les registres ou paramètres à leurs valeurs d'usine par défaut. Appuyer sur Back pour quitter le menu sans réinitialiser.

1.12.1 Réinitialiser les registres d'entretien

Réinitialiser les registres d'entretien après une intervention sur le commutateur de transfert afin de mettre à jour les derniers totaux et date d'entretien depuis réinitialisation, qui sont affichés dans le menu des registres d'entretien.

1.12.2 Réinitialiser l'historique des événements

La réinitialisation de l'historique des événements **efface** les événements du journal d'historique des événements. L'historique conserve les 100 événements les plus récents du commutateur de transfert, notamment les transferts et changements de réglage de commutateur DIP, ainsi que les erreurs et alarmes.



Figure 1-26 Réinitialiser des données

1.12.3 Réinitialiser les paramètres par défaut

Le rétablissement des paramètres par défaut réinitialise tous les paramètres, y compris la tension et la fréquence du système, à leur réglage d'usine. Il est possible que les réglages de tension et de fréquence par défaut ne correspondent pas aux paramètres de l'application considérée.

Le commutateur de transfert ne fonctionne pas correctement si la tension et la fréquence du système sont différentes de celles des sources. Utiliser le menu Set Sources (Configurer les sources) pour configurer la tension et la fréquence du système après avoir rétabli les paramètres par défaut. Voir les instructions à la Section 6.

Contrôler ensuite le fonctionnement du système pour vérifier les réglages.

1.12.4 Réinitialiser et désactiver le mot de passe par défaut

Réinitialiser le mot de passe d'essai pour rétablir le mot de passe par défaut (0000).

Remarque : Désactiver le mot de passe d'essai uniquement durant l'entretien, sauf si le commutateur de transfert est installé dans un endroit sécurisé.

La désactivation du mot de passe d'essai permet à *tout* utilisateur de lancer une séquence d'essai depuis l'interface utilisateur du contrôleur sans entrer de mot de passe. Le lancement d'un essai a pour effet de démarrer le groupe électrogène et, si un essai en charge est sélectionné, de transférer la charge.

Notes

Cette section explique la séquence de fonctionnement du commutateur de transfert durant les événements suivants :

- Mise sous tension ou réinitialisation du contrôleur
- Perte et rétablissement de la source primaire
- Essai
- Marche d'entretien
- Perte et rétablissement de la source d'urgence

Les descriptions de la séquence de fonctionnement aux Sections 2.2 à 2.4 correspondent à la marche normale du commutateur de transfert pour les modèles à transition standard, programmée et fermée. Le fonctionnement peut être perturbé par des erreurs telles qu'un manquement des contacts de marche normale ou d'urgence à s'ouvrir ou à se fermer suite à un signal de commande.

2.1 Mise sous tension/ réinitialisation du contrôleur

Ce qui suit est une explication de la séquence de fonctionnement du contrôleur de CTA Decision-Maker[®] MPAC 1500 lors de la mise sous tension initiale ou d'une réinitialisation du contrôleur.

- 1. Le contrôleur exécute une séquence d'auto-vérification.
- 2. Les paramètres du système sont téléchargés depuis une mémoire non volatile.
- 3. La position du contacteur et la disponibilité des sources sont déterminées.
- 4. Si aucune des deux sources n'est acceptable, le contacteur ne change pas de position.
- 5. Si les deux sources sont disponibles, le contrôleur bascule immédiatement le contacteur vers la source primaire.
- 6. Si une seule source est disponible, le contrôleur bascule immédiatement le contacteur vers cette source, en exécutant uniquement les temporisations de position ouverte et de commande de charge.

Si la source disponible est la source primaire et que le contacteur est en position de secours, le contacteur bascule vers la source primaire, la temporisation de refroidissement du moteur est exécutée puis les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent.

Si la source disponible est la source primaire et que le contacteur est déjà en position primaire, les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent immédiatement, sans exécuter la temporisation de refroidissement du moteur.

2.2 Séquence de fonctionnement, modèles à transition standard

Le fonctionnement peut être perturbé par des erreurs telles qu'un manquement des contacts de marche normale ou d'urgence à s'ouvrir ou à se fermer suite à un signal de commande.

2.2.1 Perte et rétablissement de la source primaire, transition standard

Ce qui suit est une explication de la séquence de fonctionnement du commutateur de transfert lorsqu'une défaillance de la source primaire est détectée.

Défaillance de la source primaire

- 1. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 2. La temporisation de démarrage du moteur arrive à expiration.
- 3. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène.
- 4. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 5. La temporisation primaire-vers-secours arrive à expiration.
- 6. Le contacteur bascule vers la source de secours.
- 7. Les séquences de commande de charge après transfert s'exécutent.
- 8. Les contacts de commande de charge se ferment.

Rétablissement de la source primaire

- 1. Les temporisations secours-vers-primaire et de commande de charge avant transfert arrivent à expiration.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Le contacteur bascule vers la source primaire.
- 4. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 5. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 6. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent, commandant l'arrêt du groupe électrogène.

2.2.2 Marche d'entretien, transition standard

La séquence de marche d'entretien à vide démarre

- 1. La temporisation de marche d'entretien débute.
- 2. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène.
- 3. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 4. La commande de banc de charge est activée.

Fin de la séquence de marche d'entretien à vide

- 1. La commande de banc de charge est désactivée.
- 2. La temporisation de refroidissement du moteur arrive à expiration.
- 3. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent, commandant l'arrêt du groupe électrogène.

La séquence de marche d'entretien en charge démarre

- 1. La temporisation de marche d'entretien débute.
- 2. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène.
- 3. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 4. La temporisation primaire-vers-secours et les séquences de commande de charge avant transfert s'exécutent.
- 5. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 6. Le contacteur bascule vers la source de secours.
- 7. Les séquences de commande de charge après transfert s'exécutent.
- 8. Les contacts de commande de charge se ferment.

Défaillance de la source d'urgence (source normale disponible)

- 1. La marche d'entretien est désactivée.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Le contacteur bascule immédiatement vers la source primaire.
- 4. Alarme immédiate de non-acquisition de la source de secours.
- 5. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 6. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 7. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent.

Fin de la séquence de marche d'entretien en charge

- 1. Les séquences de commande de charge avant transfert s'exécutent.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Le contacteur bascule vers la source primaire.
- 4. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 5. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 6. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent, commandant l'arrêt du groupe électrogène.

2.2.3 Séquence d'essai, transition standard

Lancement de la fonction d'essai à vide

- 1. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène.
- 2. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 3. La commande de banc de charge est activée.

Fin de la fonction d'essai à vide

- 1. La commande de banc de charge est désactivée.
- 2. La temporisation de refroidissement du moteur arrive à expiration.
- 3. Un signal d'arrêt est envoyé au groupe électrogène.

Lancement de la fonction d'essai en charge

- 1. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur se ferment).
- 2. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 3. Les temporisations de commande de charge avant transfert arrivent à expiration et les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 4. La temporisation primaire-vers-secours arrive à expiration.
- 5. Le contacteur bascule vers la source de secours.
- 6. Les temporisations de commande de charge après transfert arrivent à expiration et les contacts de commande de charge se ferment.

Défaillance de la source d'urgence (source normale disponible)

- 1. La fonction d'essai est désactivée.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Le contacteur bascule immédiatement vers la source primaire.
- 4. Alarme immédiate de non-acquisition de la source de secours.
- 5. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 6. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 7. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent.

Fin de la fonction d'essai en charge

- 1. La temporisation secours-vers-primaire et les séquences de commande de charge avant transfert s'exécutent.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Le contacteur bascule vers la source primaire.
- 4. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 5. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 6. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent, commandant l'arrêt du groupe électrogène.

2.3 Séquence de fonctionnement, transition programmée

Les modèles à transition programmée effectuent une pause en position d'arrêt durant le transfert. La durée en position d'arrêt est définie au moyen des temporisations arrêt-vers-secours et arrêt-vers-primaire.

Le fonctionnement peut être perturbé par des erreurs telles qu'un manquement des contacts de marche normale ou d'urgence à s'ouvrir ou à se fermer suite à un signal de commande.

2.3.1 Perte et rétablissement de la source primaire, transition programmée

Défaillance de la source primaire

- 1. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 2. La temporisation de démarrage du moteur arrive à expiration.
- 3. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur se ferment).
- 4. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 5. La temporisation primaire-vers-secours arrive à expiration.
- 6. Le contacteur bascule vers la position d'arrêt (OFF).
- 7. La temporisation arrêt-vers-secours arrive à expiration.
- 8. Le contacteur bascule vers la source de secours.
- 9. Les séquences de commande de charge après transfert s'exécutent.
- 10. Les contacts de commande de charge se ferment.

Rétablissement de la source primaire

- 1. Les temporisations secours-vers-primaire et de commande de charge avant transfert arrivent à expiration.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Le contacteur bascule vers la position d'arrêt (OFF).
- 4. La temporisation arrêt-vers-primaire arrive à expiration.
- 5. Le contacteur bascule vers la source primaire.
- 6. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 7. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 8. Un signal d'arrêt est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent).

2.3.2 Marche d'entretien, transition programmée

Marche d'entretien à vide

Le séquence de marche d'entretien à vide est la même que pour les modèles à transition standard. Voir la Section 2.2.2.

La séquence de marche d'entretien en charge démarre

- 1. La temporisation de marche d'entretien débute.
- 2. Les contacts de démarrage du moteur se ferment, commandant le démarrage du groupe électrogène.
- 3. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 4. La temporisation primaire-vers-secours et les séquences de commande de charge avant transfert s'exécutent.
- 5. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 6. Le contacteur bascule vers la position d'arrêt (OFF).
- 7. La temporisation arrêt-vers-secours arrive à expiration.
- 8. Le contacteur bascule vers la source de secours.
- 9. Les séquences de commande de charge après transfert s'exécutent.
- 10. Les contacts de commande de charge se ferment.

Défaillance de la source d'urgence (source normale disponible)

- 1. La marche d'entretien est désactivée.
- 2. Alarme immédiate de non-acquisition de la source de secours.
- 3. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 4. Le contacteur bascule vers la position d'arrêt (OFF).
- 5. La temporisation arrêt-vers-primaire arrive à expiration.
- 6. Le contacteur bascule vers la source primaire.
- 7. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 8. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 9. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent.

Fin de la séquence de marche d'entretien en charge

- 1. Les séquences de commande de charge avant transfert s'exécutent.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Le contacteur bascule vers la position d'arrêt (OFF).
- 4. La temporisation arrêt-vers-primaire arrive à expiration.
- 5. Le contacteur bascule vers la source primaire.
- 6. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 7. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 8. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent, commandant l'arrêt du groupe électrogène.

2.3.3 Séquence d'essai, transition programmée

Séquence d'essai à vide

Le séquence d'essai à vide est la même que pour les modèles à transition standard. Voir la Section 2.2.3.

Lancement de la séquence d'essai en charge

- 1. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur se ferment).
- 2. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 3. Les temporisations de commande de charge avant transfert arrivent à expiration et les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 4. La temporisation primaire-vers-secours arrive à expiration.
- 5. Le contacteur bascule vers la position d'arrêt (OFF).
- 6. La temporisation arrêt-vers-secours arrive à expiration.
- 7. Le contacteur bascule vers la source de secours.
- 8. Les temporisations de commande de charge après transfert arrivent à expiration et les contacts de commande de charge se ferment.

Défaillance de la source d'urgence (source normale disponible)

- 1. La fonction d'essai est désactivée.
- 2. Alarme immédiate de non-acquisition de la source de secours.
- 3. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 4. Le contacteur bascule vers la position d'arrêt (OFF).
- 5. La temporisation arrêt-vers-primaire arrive à expiration.
- 6. Le contacteur bascule vers la source primaire.
- 7. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 8. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 9. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent.

Fin de la séquence d'essai en charge

- 1. La temporisation secours-vers-primaire et les séquences de commande de charge avant transfert s'exécutent.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Le contacteur bascule vers la position d'arrêt (OFF).
- 4. La temporisation arrêt-vers-primaire arrive à expiration.
- 5. Le contacteur bascule vers la source primaire.
- 6. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 7. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 8. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent, commandant l'arrêt du groupe électrogène.

2.4 Séquence de fonctionnement, modèles à transition fermée

Les commutateurs de transfert à transition fermée fonctionnent sans interruption d'alimentation électrique de la charge durant le transfert lorsque les deux sources sont disponibles. Le contrôleur surveille l'état de synchronisation des sources avant de procéder au transfert. Les sources sont mises en parallèles pendant moins de 100 millisecondes durant le transfert (voir Section 2.4.5, Relais de durée de transfert étendue).

Le fonctionnement peut être perturbé par des erreurs telles qu'un manquement des contacts de marche normale ou d'urgence à s'ouvrir ou à se fermer suite à un signal de commande.

2.4.1 Perte et rétablissement de la source primaire, transition fermée

Défaillance de la source primaire

- 1. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 2. La temporisation de démarrage du moteur s'exécute et arrive à expiration.
- 3. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur se ferment).
- 4. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 5. La temporisation primaire-vers-secours arrive à expiration.
- 6. Les contacts de la source primaire s'ouvrent.
- 7. La temporisation arrêt-vers-secours arrive à expiration.
- 8. Les contacts d'alimentation d'urgence se ferment.
- 9. Les séquences de commande de charge après transfert s'exécutent et les contacts de commande de charge se ferment conformément à la programmation des paramètres Load Add (Ajout de charge).

Rétablissement de la source primaire

- 1. Les temporisations secours-vers-primaire et de commande de charge avant transfert arrivent à expiration.
- Les contacts de commande de charge s'ouvrent conformément aux paramètres de temporisation de déconnexion de charge.
- 3. Vérifier/attendre la synchronisation des sources.

- **Remarque :** Si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'attente de synchronisation, la fonction de transition programmée prioritaire s'exécute. Voir la Section 2.4.2.
- 4. Lorsque les sources sont synchronisées, les contacts de la source primaire se ferment.
- 5. Les contacts de la source de secours s'ouvrent dans les 100 millisecondes.
 - Remarque : Si les contacts de la source de secours ne s'ouvrent pas dans les 100 ms, le relais de durée de transfert étendue déclenche le disjoncteur de la source de secours.
- 6. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- Les contacts de commande de charge se ferment conformément à la programmation des paramètres Load Add.
- 8. Un signal d'arrêt est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent).

2.4.2 Échec de la synchronisation (transition programmée prioritaire)

Si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'attente de synchronisation, la fonction de transition programmée prioritaire peut lancer un transfert. La fonction prioritaire bascule vers l'autre source en mode de transition programmée, ce qui produit une interruption de l'alimentation de la charge durant le transfert. Le contacteur s'arrête en position OFF pendant une durée programmée, qui est définie par la temporisation arrêt-vers-primaire ou arrêt-vers-secours. La fonction prioritaire peut être configurée pour fonctionner automatiquement ou pour nécessiter une activation manuelle.

- Si la transition programmée prioritaire automatique est sélectionnée, un transfert à transition programmée est lancé automatiquement après expiration de la temporisation d'attente de synchronisation.
- Si la transition programmée prioritaire manuelle est sélectionnée, un opérateur peut lancer un transfert à transition programmée en entrant le mot de passe de configuration et en appuyant sur une touche après expiration de la temporisation d'attente de synchronisation. Si aucun transfert manuel n'est lancé, le contrôleur continue de surveiller les sources et bascule si la synchronisation se produit.
Voir la Section 4.11, Configuration système, pour configurer la fonction de transition programmée prioritaire sur le mode automatique ou manuel. Voir la Section 4.6, Temporisations, pour définir les temporisations arrêt-vers-primaire et arrêt-vers-secours.

Séquence de transition programmée prioritaire

- 1. La temporisation d'attente de synchronisation arrive à expiration.
- 2. Si la transition programmée prioritaire automatique est activée, aller à l'étape 4.
- 3. Si la transition programmée prioritaire manuelle est activée, l'écran Manual Transfer (transfert manuel) s'ouvre. L'opérateur entre le mot de passe de configuration et lance manuellement le transfert à transition programmée.
- 4. Les contacts de la source de secours s'ouvrent.
- 5. La temporisation arrêt-vers-primaire s'exécute et arrive à expiration.
- 6. Les contacts de la source primaire se ferment.
- 7. Les temporisations de commande de charge après transfert arrivent à expiration et les contacts de commande de charge se ferment.
- 8. La temporisation de refroidissement du moteur arrive à expiration et un signal d'arrêt est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent).

2.4.3 Marche d'entretien, transition fermée

Marche d'entretien à vide

Le séquence de marche d'entretien à vide est la même que pour les modèles à transition standard. Voir la Section 2.2.2.

Démarrage de la séquence de marche d'entretien en charge

- 1. La temporisation de marche d'entretien débute.
- 2. La temporisation de démarrage du moteur s'exécute et arrive à expiration.
- 3. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur se ferment).
- 4. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 5. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 6. Vérifier/attendre la synchronisation des sources.

- **Remarque :** Si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'attente de synchronisation, la fonction de transition programmée prioritaire s'exécute. Voir la Section 2.4.2.
- 7. Lorsque les sources sont synchronisées, les contacts de la source d'urgence se ferment.
- 8. Les contacts de source normale s'ouvrent dans les 100 millisecondes.
 - Remarque : Si les contacts de source normale ne s'ouvrent pas, une commande d'ouverture est envoyée aux contacts de source d'urgence et une erreur Fail to transfer (Échec du transfert) est activée.

Fin de la séquence de marche d'entretien en charge

- 1. Les séquences de commande de charge avant transfert s'exécutent.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Vérifier/attendre la synchronisation des sources.
 - Remarque : Si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'attente de synchronisation, la fonction de transition programmée prioritaire s'exécute. Voir la Section 2.4.2.
- 4. Lorsque les sources sont synchronisées, les contacts de la source primaire se ferment.
- 5. Les contacts de la source de secours s'ouvrent dans les 100 millisecondes.
 - Remarque : Si les contacts de la source de secours ne s'ouvrent pas dans les 100 ms, le relais de durée de transfert étendue déclenche le disjoncteur de la source de secours.
- 6. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- Les contacts de commande de charge se ferment conformément à la programmation des paramètres Load Add (Ajout de charge).
- 8. Un signal d'arrêt est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent).

2.4.4 Séquence d'essai, transition fermée

Séquence d'essai à vide

Le séquence d'essai à vide est la même que pour les modèles à transition standard. Voir la Section 2.2.3.

Lancement de la séquence d'essai en charge

- 1. La temporisation de démarrage du moteur s'exécute et arrive à expiration.
- 2. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur se ferment).
- 3. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 4. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 5. Vérifier/attendre la synchronisation des sources.
 - **Remarque :** Si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'attente de synchronisation, la fonction de transition programmée prioritaire s'exécute. Voir la Section 2.4.2.
- 6. Lorsque les sources sont synchronisées, les contacts de la source d'urgence se ferment.
- 7. Les contacts de source normale s'ouvrent dans les 100 millisecondes.
 - Remarque : Si les contacts de source normale ne s'ouvrent pas, une commande d'ouverture est envoyée aux contacts de source d'urgence et une erreur Fail to transfer (Échec du transfert) est activée.

Fin de la séquence d'essai en charge

- 1. Les temporisations secours-vers-primaire et de commande de charge avant transfert arrivent à expiration.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent conformément aux paramètres de temporisation de déconnexion de charge.
- 3. Vérifier/attendre la synchronisation des sources.
 - **Remarque :** Si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'attente de synchronisation, la fonction de transition programmée prioritaire s'exécute. Voir la Section 2.4.2.
- 4. Lorsque les sources sont synchronisées, les contacts de la source primaire se ferment.
- 5. Les contacts de la source de secours s'ouvrent dans les 100 millisecondes.

- Remarque : Si les contacts de la source de secours ne s'ouvrent pas dans les 100 ms, le relais de durée de transfert étendue déclenche le disjoncteur de la source de secours.
- 6. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 7. Les contacts de commande de charge se ferment conformément à la programmation des paramètres Load Add (Ajout de charge).
- 8. Un signal d'arrêt est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent).

2.4.5 Relais de durée de transfert étendue

Le relais de durée de transfert étendue équipe les commutateurs de transfert à transition fermée. Ce relais a pour fonction d'empêcher la mise en parallèle des sources de secours et secteur plus longtemps que la durée admissible si la durée du transfert à transition fermée dépasse 100 ms.

Le temps d'excitation du relais est réglable de 100 ms à 10 secondes. Le réglage recommandé est 1 % = 0,1 s (100 ms). S'il est nécessaire de régler le relais sur une durée plus longue, s'assurer que le réglage de durée est conforme à la réglementation en vigueur. Voir les instructions de modification du réglage de durée dans le manuel d'installation du commutateur de transfert.

Le relais s'active uniquement si le temps de transfert à transition fermée dépasse la durée réglée. Le contrôleur du CTA affiche le message d'erreur *Fail to Open Source1 (ou Source2)* (Échec d'ouverture de la source 1 ou 2). Identifier et corriger la cause du problème de déconnexion de la source avant de supprimer le message d'erreur.



Figure 2-1 Relais de durée de transfert étendue

2.5 Séquence de fonctionnement, modèles d'entrée de service

Les modèles d'entrée de service fonctionnent en mode de transition programmée, avec une pause en position d'arrêt durant le transfert. La durée en position d'arrêt est définie au moyen des temporisations arrêt-vers-secours et arrêt-vers-primaire. Si la temporisation de l'arrêt est plus courte que la durée nécessaire à l'ouverture du disjoncteur, alors la durée du transfert est déterminée par le temps d'exécution du disjoncteur.

2.5.1 Perte et rétablissement de la source primaire, modèles d'entrée de service

Défaillance de la source primaire

- 1. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 2. La temporisation de démarrage du moteur arrive à expiration.
- 3. Un signal de démarrage est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur se ferment).
- 4. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 5. La temporisation primaire-vers-secours arrive à expiration.
- 6. Le disjoncteur du circuit de source 1 s'ouvre.
- 7. La temporisation arrêt-vers-secours arrive à expiration.
- 8. Le disjoncteur du circuit de source 2 se ferme.
- 9. Les temporisations de commande de charge après transfert arrivent à expiration.
- 10. Les contacts de commande de charge se ferment.

Rétablissement de la source primaire

- 1. Les temporisations de commande de charge avant transfert arrivent à expiration.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. La temporisation secours-vers-primaire arrive à expiration.
- 4. Le disjoncteur du circuit de source 2 s'ouvre.
- 5. La temporisation arrêt-vers-primaire arrive à expiration.
- 6. Le disjoncteur du circuit de source 1 se ferme.
- 7. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 8. Les contacts de commande de charge se ferment.

9. Un signal d'arrêt est envoyé au groupe électrogène (les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent).

2.5.2 Marche d'entretien modèles d'entrée de service

Marche d'entretien à vide

Le séquence de marche d'entretien à vide est la même que pour les modèles à transition standard. Voir la Section 2.2.2.

Démarrage de la séquence de marche d'entretien en charge

- 1. La temporisation de marche d'entretien débute.
- 2. Les contacts de démarrage du moteur se ferment, commandant le démarrage du groupe électrogène.
- 3. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 4. Les temporisations de commande de charge avant transfert arrivent à expiration.
- 5. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 6. La temporisation primaire-vers-secours arrive à expiration.
- 7. Le disjoncteur du circuit de source 1 s'ouvre.
- 8. La temporisation arrêt-vers-secours arrive à expiration.
- 9. Le disjoncteur du circuit de source 2 se ferme.
- 10. Les temporisations de commande de charge après transfert arrivent à expiration.
- 11. Les contacts de commande de charge se ferment.

Défaillance de la source d'urgence (source normale disponible)

- 1. Alarme immédiate de non-acquisition de la source de secours.
- 2. La marche d'entretien est désactivée.
- 3. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 4. Le disjoncteur du circuit de source 2 s'ouvre.
- 5. La temporisation arrêt-vers-primaire arrive à expiration.
- 6. Le disjoncteur du circuit de source 1 se ferme.
- 7. Les temporisations de commande de charge après transfert arrivent à expiration et les contacts de commande de charge se ferment.
- La temporisation de refroidissement du moteur arrive à expiration et les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent.

Fin de la séquence de marche d'entretien en charge

- 1. Les séquences de commande de charge avant transfert s'exécutent.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Le disjoncteur du circuit de source 2 s'ouvre.
- 4. La temporisation arrêt-vers-primaire arrive à expiration.
- 5. Le disjoncteur du circuit de source 1 se ferme.
- 6. Les temporisations de commande de charge après transfert arrivent à expiration et les contacts de commande de charge se ferment.
- 7. La temporisation de refroidissement du moteur arrive à expiration.
- 8. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent, commandant l'arrêt du groupe électrogène.

2.5.3 Séquence d'essai, modèles d'entrée de service

Séquence d'essai à vide

Le séquence d'essai à vide est la même que pour les modèles à transition standard. Voir la Section 2.2.3.

Lancement de la séquence d'essai en charge (en charge)

- 1. Les contacts de démarrage du moteur se ferment, commandant le démarrage du groupe électrogène.
- 2. Le groupe électrogène démarre et la source de secours devient disponible.
- 3. Les temporisations de commande de charge avant transfert arrivent à expiration et les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 4. La temporisation primaire-vers-secours arrive à expiration.
- 5. Le disjoncteur du circuit de source 1 s'ouvre.
- 6. La temporisation arrêt-vers-secours arrive à expiration.
- 7. Le disjoncteur du circuit de source 2 se ferme.
- 8. Les temporisations de commande de charge après transfert arrivent à expiration et les contacts de commande de charge se ferment.

Défaillance de la source d'urgence (source normale disponible)

- 1. La fonction d'essai est désactivée.
- 2. Alarme immédiate de non-acquisition de la source de secours.
- 3. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 4. Le disjoncteur du circuit de source 2 s'ouvre.
- 5. La temporisation arrêt-vers-primaire arrive à expiration.
- 6. Le disjoncteur du circuit de source 1 se ferme.
- 7. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 8. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 9. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent.

Fin de la séquence d'essai en charge

- 1. La temporisation secours-vers-primaire et les séquences de commande de charge avant transfert s'exécutent.
- 2. Les contacts de commande de charge s'ouvrent.
- 3. Le disjoncteur du circuit de source 2 s'ouvre.
- 4. La temporisation arrêt-vers-primaire arrive à expiration.
- 5. Le disjoncteur du circuit de source 1 se ferme.
- 6. Les séquences de commande de charge après transfert et la temporisation de refroidissement du moteur arrivent à expiration.
- 7. Les contacts de commande de charge se ferment.
- 8. Les contacts de démarrage du moteur s'ouvrent, commandant l'arrêt du groupe électrogène.

3.1 Introduction

Cette section présente les écrans d'affichage. Les écrans d'affichage s'utilisent pour vérifier les paramètres du système, l'historique des événements et les registres d'entretien. Aucun mot de passe n'est requis pour naviguer à travers les écrans d'affichage.

Voir les instructions détaillées d'utilisation des écrans de configuration et d'essai protégés par mot de passe à la Section 4.

Certains paramètres s'affichent uniquement sous certaines conditions. Par exemple :

- Les réglages d'heure d'été sont affichés uniquement si l'option d'heure d'été (DST) est activée.
- L'ordre des phases et le contrôleur de mise en phase s'affichent uniquement pour les systèmes triphasés.
- Certains paramètres et temporisations s'affichent uniquement pour les modèles à transition programmée.

3.2 Écran principal

L'écran principal s'affiche au démarrage du système. Voir Figure 3-1.

Appuyer sur la touche View (Affichage) pour accéder aux écrans d'affichage présentés dans les sections qui suivent.

L'affichage revient à l'écran principal au bout de 10 minutes d'inactivité (aucune touche enfoncée).



Figure 3-1 Écran principal

3.3 Écrans d'affichage

Depuis l'écran principal, appuyer sur la touche View pour accéder au premier écran d'affichage, View Event History (Afficher historique des événements).

Dans les écrans d'affichage, appuyer sur la touche fléchée bas ($\mathbf{\nabla}$) pour passer à l'écran d'affichage suivant. Appuyer sur la touche fléchée droite ($\mathbf{\triangleright}$) pour afficher les détails.



3.4 Afficher l'historique des événements

Les écrans Event History (historique des événements) présentent les récents événements du commutateur de transfert. Des exemples d'événements enregistrés dans l'historique des événements sont illustrés à la Figure 3-2. Les événements sont horodatés. Consulter l'historique des événements pour connaître les activités, erreurs ou modifications de paramètres du commutateur de transfert les plus récentes. L'historique des événements est particulièrement utile pour le dépannage du commutateur de transfert.



End Time Delay Btn	Bypass Contactor Dis
Test Btn	3 Src System Disable
Exercise Btn	Over Frequency
Lamp Test	Under Frequency
Service Req'd Reset	Phase Loss
Maint DIP Switch	Phase Rotation Error
Pwd DIP Switch	Over Voltage L1-L2
Manual Option Switch	Over Voltage L2-L3
New Module	Over Voltage L3-L1
Contactor in Off	Under Voltage L1-L2
Contactor in Src N	Under Voltage L2-L3
Contactor in Src E	Under Voltage L3-L1
Low Battery	Voltage Imbalance
Exerciser Active	Save History To File
Fail to Acquire Pref	Auto Loaded Test End
Fail to Acquire Stby	Test Loaded Changed
Fail to Sync	Pref Source Changed
Fail to Transfer	Reload Dflt Params
I/O Module Lost Comm	MODBUS Peak Shave
Aux Switch Fault	MODBUS Forced to OFF
Aux Switch Open	MODBUS System Test
Rem End Time Delay	Battery Control Out
Forced Trans to Off	USB Connected
Peak Shave Mode	USB Disconnected
Inhibit Transfer	Minimum Values
Remote Test	Maximum Values
Low Battery Voltage	Breaker Trip
Remote Common Alarm	

Figure 3-2 Exemples de descriptions d'événements

3.5 Afficher les registres d'entretien



Données d'entretien

Total Min not in Pref	Transfer Time N>E
Reset Min Not Pref	Transfer Time E>N
Total Min in Standby	Dual Src Conn Time
Reset Min in Standby	S1 to Open Time
Total Min Operation	S1 to Close Time
Reset Min Operation	S2 to Open Time
Total Transfers	S2 to Close Time
Reset Transfers	System Start Date
Total Fail Transfer	Last Maint Date
Reset Fail Transfer	Last Loss Date/Time
Total Loss Pref Tran	Last Loss Duration
Reset Loss Pref Tran	

3.6 Afficher la configuration de marche d'entretien



3.7 Afficher la configuration d'alimentation primaire



3.8 Afficher la configuration du système



3.9 Afficher la configuration des sources





3.10 Afficher les temporisations, Source 1





3.11 Afficher les temporisations, Source 2





3.12 Afficher les entrées/sorties



3.13 Afficher les alarmes communes



3.14 Afficher la configuration de la communication

La communication Ethernet nécessite la carte de communication Ethernet accessoire.



3.15 Afficher les paramètres de commande

La désignation du site, la description de la charge, la description du circuit de dérivation et l'emplacement sont définis pour identifier le commutateur de transfert. Utiliser un ordinateur équipé du logiciel Kohler[®] SiteTech[™] pour entrer des descriptions permettant d'identifier sans équivoque le commutateur de transfert. Dans SiteTech, ces données figurent sous ATS Information.

Le logiciel Kohler SiteTech est proposé aux distributeurs et concessionnaires Kohler agréés.



Notes

4.1 Introduction

Le contrôleur Decision-Maker[®] MPAC 1500 est configuré à l'usine pour le modèle de commutateur de transfert considéré. Il peut être nécessaire de modifier certains paramètres à l'installation ou durant l'entretien. Cette section présente les réglages d'usine par défaut, ainsi que les instructions de modification des réglages de paramètres au moyen des menus de configuration.

Utiliser les menus de configuration pour changer les temporisations, les paramètres de coupure et de rétablissement, les entrées, les sorties et les options du contrôleur, le cas échéant.

Les paramètres peuvent être modifiés au moyen d'un ordinateur équipé du logiciel Kohler® SiteTech® ou par Modbus. Le logiciel SiteTech™ est proposé aux distributeurs Kohler agréés. Voir les instructions de modification des paramètres à l'aide du logiciel SiteTech dans le manuel d'utilisation du logiciel, TP-6701. Voir les mappages de registres Modbus dans le manuel du protocole Modbus TP-6113.

4.2 Menus de configuration

Depuis l'écran principal, appuyer sur la touche Set pour accéder aux menus de configuration.

Le mot de passe de configuration est requis. Le mot de passe par défaut est 0000. Il est conseillé de changer le mot de passe. Voir les instructions de changement du mot de passe à la Section 4.14.

Après avoir entré le mot de passe, utiliser les touches fléchées noires pour faire défiler les menus de configuration illustrés à la Figure 4-1.

Expiration. Au bout de 10 minutes d'inactivité (aucune touche enfoncée), le contrôleur quitte le mode de configuration et revient au menu principal.

Les sections qui suivent décrivent les menus de configuration dans leur ordre d'apparition sur le contrôleur.



Figure 4-1 Menus de configuration principaux

4.3 Heure/Date

Remarque : Régler l'heure et la date courantes après l'installation du commutateur de transfert ou suite à une coupure d'électricité prolongée.

Régler l'heure et la date courantes. L'heure et la date sont utilisées par la fonction de marche d'entretien et par les fonctions d'historique des événements. Le menu de configuration de l'heure/date (Set Time/Date) comporte une option d'activation automatique de l'heure d'été (Set Automatic Daylight Saving Time) et permet d'en définir les dates de début et de fin. See Figure 4-2.



Figure 4-2 Réglage de l'heure et de la date courantes

4.4 Marche d'entretien

La fonction de marche d'entretien utilise un système de programmation basé sur le calendrier. Il est possible de programmer jusqu'à 21 événements de marche d'entretien différents, chacun avec ses paramètres propres. Les paramètres de marche d'entretien sont la date de début, l'heure de début, la durée de marche, le type (en charge ou à vide), l'intervalle et la fréquence de répétition.

La marche d'entretien peut être désactivée provisoirement afin d'empêcher son exécution puis réactivée ultérieurement à l'aide du paramètre Enable/Disable (activer/désactiver).

L'heure et la date de la prochaine marche d'entretien sont indiquées dans le menu principal (voir Figure 1-7).

4.4.1 Configuration de la marche d'entretien

Voir Figure 4-3 et Figure 4-4.

4.4.2 Mode source/source

Dans le mode secteur-groupe électrogène, la fonction de marche d'entretien s'exécute sur la source de secours. En mode groupe électrogène-groupe électrogène, la marche d'entretien concerne le groupe électrogène utilisé en tant que source de secours.

Dans un système à trois sources, il y a deux groupes électrogènes sur le commutateur de transfert de secours. La fonction de marche d'entretien est programmée et contrôlée par le commutateur de transfert de secours. Pour effectuer une marche d'entretien en charge, la programmation du commutateur de transfert de secours est synchronisée sur celle du commutateur de transfert primaire et la marche d'entretien de la source de secours se produit durant la période de marche d'entretien du commutateur de transfert de source primaire. Cela permet de faire fonctionner l'un ou l'autre des groupes électrogènes sous la charge prévue pour les périodes de marche d'entretien du commutateur de secteur.

Paramètre de marche d'entretien	Description
Exerciser Event ## (n d'événement de marche d'entretien)	Chaque marche d'entretien programmée est qualifiée d'événement. Il est possible de définir jusqu'à 21 événements de marche d'entretien différents, chacun avec des réglages différents pour les paramètres présentés dans ce tableau.
Enable/Disable (activer/désactiver)	Activer un événement pour lui permettre de s'exécuter tel que programmé. Désactiver un événement pour l'empêcher de s'exécuter. L'événement reste sur le calendrier afin de pouvoir être réactivé ultérieurement. Cela permet d'empêcher provisoirement l'exécution d'une marche d'entretien programmée puis de la réactiver plus tard sans devoir redéfinir ses paramètres.
Loaded/Unloaded (en charge/à vide)	Une marche d'entretien en charge démarre le groupe électrogène et transfère le circuit de charge de la source normale au groupe électrogène de secours. La marche d'entretien à vide démarre et fait tourner le groupe électrogène sans basculer la charge.
Interval (intervalle)	Quotidien, hebdomadaire, mensuel ou jour/mois. Ce paramètre s'utilise avec la valeur de fréquence de répétition pour définir l'intervalle de temps entre les exécutions de marche d'entretien.
	L'option Day/Month (jour/mois) permet de programmer l'exécution le même jour de chaque mois. Par exemple, la marche d'entretien peut être prévue le premier dimanche de chaque mois. Faire preuve de précaution dans le choix de l'option Day/Month. Par exemple, si cette option est configurée sur le 5e vendredi du mois, la marche d'entretien ne s'exécutera que durant les mois qui comportent cinq vendredis.
Repeat Rate (fréquence de répétition)	La fréquence de répétition s'utilise avec le paramètre d'intervalle pour définir l'intervalle de temps entre les marches d'entretien. Par exemple, si l'option <i>Day</i> (jour) est sélectionnée pour l'intervalle et que la valeur de fréquence de répétition est 5, alors la marche d'entretien s'exécutera tous les 5 jours. Sélectionner une valeur de 1 à 12.
Duration (durée)	Entrer la durée d'exécution de la marche d'entretien en heures:minutes. Par exemple, une valeur de durée de 00:30 fera fonctionner le groupe électrogène pendant 30 minutes. La durée maximale est de 24 heures.
Start Date (date de début)	Entrer la date, au format mois/jour/année, du premier événement de marche d'entretien. Les événements suivants seront programmés en fonction des valeurs d'intervalle et de fréquence de répétition.
Start Time (heure de début)	Entrer l'heure de début souhaitée pour la marche d'entretien au format heures:minutes. La valeur de l'heure est comprise entre 00:00 et 23:59, où 00:00 = minuit.

Figure 4-3 Paramètres de marche d'entretien



Figure 4-4 Configuration de la marche d'entretien

4.5 Marche d'alimentation primaire

Le commutateur de transfert peut être utilisé entre deux sources d'alimentation électrique primaires (deux groupes électrogènes). La fonction de marche d'alimentation primaire permet de faire alterner l'utilisation de chaque groupe électrogène de façon égaliser leurs durées d'exploitation. Le mode d'alimentation primaire n'est pas proposé sur les modèles d'entrée de service.

Remarque : Suivre les exigences d'exploitation et d'entretien des groupes électrogènes pour leur utilisation en mode d'alimentation primaire. Tous les groupes électrogènes ne sont pas homologués pour les applications d'alimentation primaire ; consulter la documentation des groupes électrogènes.

Un module d'alimentation à accumulateur externe est recommandé pour ce type d'application. Voir la Section 7.2.2.

4.5.1 Configuration du mode d'alimentation primaire

- Dans le menu Set System (Configurer le système), sélectionner le type de sources Gen-Gen (Groupe él.-groupe él.). Voir Section 4.11, Configuration système.
- Raccorder les fils de démarrage du moteur du groupe électrogène de la source 2 aux connecteurs de démarrage du moteur du CTA. Voir les bornes de raccordement de démarrage de moteur dans le manuel d'installation/utilisation du CTA.
- Raccorder les fils de démarrage du moteur du groupe électrogène de la source 1 à la sortie 1. Raccorder à une sortie différente sur la carte de circuit logique principale ou sur le module d'E/S accessoire si la sortie 1 n'est pas disponible. Assigner la fonction de signal de démarrage de la source N à la sortie raccordée aux fils de démarrage du moteur du groupe électrogène de la source 1. Voir la Section 4.9, Entrées et sorties.
- Vérifier les paramètres de rétablissement et de coupure de sur-fréquence et de sous-fréquence pour les deux sources et ajuster comme il se doit.
- Régler les temporisations de démarrage du moteur et de refroidissement du moteur pour la source normale.
- Aller au menu Set Prime Power Run (Configurer marche d'alimentation primaire). Activer l'événement d'alimentation primaire (Prime Power Event) et programmer les durées de marche des groupes électrogènes S1 et S2 en jours:heures:minutes (c.-à-d.

le temps de fonctionnement de chaque groupe électrogène avant le transfert vers l'autre groupe électrogène). Voir Figure 4-5.

• Dans le menu Prime Power Event, utiliser la touche fléchée haut pour alterner entre Start (Démarrer) et Stop (Arrêter). Sélectionner Start puis appuyer sur Save pour enregistrer les valeurs de durée et démarrer la séquence d'alimentation primaire.

4.5.2 Fonctionnement du mode d'alimentation primaire

Durant une séquence de marche d'alimentation primaire, le menu principal affiche un compte à rebours du temps de marche restant pour le groupe électrogène en cours de fonctionnement.

Le type de transition sélectionné dans le menu Set System détermine le type de transfert entre les deux sources d'alimentation primaire. Par exemple, sur les modèles de commutateur de transfert à transition fermée, le transfert entre les sources est fermé, à savoir qu'il n'y a pas d'interruption de courant vers la charge durant le transfert. D'autres types de transition comportent un transfert sans chevauchement pouvant provoquer une courte interruption de courant vers la charge.

Remarque : Seuls les commutateurs de transfert modèles KCC et KBC peuvent fonctionner en mode de transition fermée.

Durant une séquence d'alimentation primaire, la sélection de la source primaire change en alternance de telle façon que le groupe électrogène fonctionnant au moment considéré est désigné comme étant la source primaire.

Appuyer sur la touche End (Terminer) pour démarrer l'autre groupe électrogène et transférer la charge. La marche du groupe électrogène peut être interrompue en appuyant sur la touche d'arrêt de temporisation. Cela démarre l'autre source, transfère la charge et fait fonctionner l'autre source pendant la durée programmée. Le premier groupe électrogène continue de fonctionner pendant la durée de refroidissement du moteur programmée puis il reçoit un signal d'arrêt.

Pour mettre fin à la séquence de marche d'alimentation primaire, accéder aux menus de configuration (mot de passe requis), aller au menu Set Prime Power Run (Configurer la marche d'alimentation primaire), Prime Power Event Sequence Start/Stop (Séquence d'événements d'alimentation primaire Démarrer/Arrêter). Utiliser la touche fléchée haut le cas échéant pour sélectionner Stop, puis appuyer sur Save pour enregistrer.



Figure 4-5 Menu de configuration de la marche d'alimentation primaire

4.6 Temporisations

4.6.1 Temporisations

Les paramètres d'usine et les plages de réglage pour les temporisations sont présentés à la Figure 4-6.

La temporisation de démarrage du moteur et les temporisations de transfert évitent les transferts intempestifs provoqués par de courtes baisses ou pointes de tension. La temporisation de refroidissement du moteur maintient les contacts de démarrage du moteur fermés pendant une durée fixée après le transfert pour permettre au groupe électrogène de tourner à vide avant de s'arrêter.

4.6.2 Temporisations de commande de charge

Les temporisations de commande de charge avant/après transfert permettent d'établir les séquence

d'établissement et de coupure des charges avant et après les transferts. Les signaux avant transfert sont activés uniquement si les deux sources sont disponibles. Les signaux avant transfert chevauchent les temporisations de transfert (Xfr N>E et E>N). La durée la plus longue détermine la temporisation effective avant transfert. Il est possible de contrôler jusqu'à neuf charge au moyen de séquences de temporisation indépendantes avant et après transfert, dans l'un ou l'autre sens de basculement.

La commande de charge basée sur le courant est également proposée. La commande de charge basée sur le courant utilise les temporisations de déconnexion de charge, d'ajout de charge source 1/source 2 et de suppression de charge source 1/source 2. Pour plus de renseignements sur les temporisations utilisées pour la commande de charge basée sur le courant, voir la Section 4.7.2.

Pour plus de renseignements, passer à la Section 4.7, Commande de charge.

Description de la		Durée par	Plage de	
temporisation	Description/Observation	défaut	réglage	
Engine Start, Source S2	Démarrage moteur source S2 - Modes secteur/groupe électrogène et groupe él./groupe él.	3 s	0 à 6 s*	
Engine Start, Source S1	Démarrage moteur source S1 - Utiliser pour le mode groupe él./ groupe él.	3 s		
Engine Cooldown, Source S2	Démarrage moteur source S2 - Modes secteur/groupe électrogène et groupe él./groupe él.	5 s		
Engine Cooldown, Source S1	Refroidissement moteur source S1 - Mode groupe él./groupe él.	2 s	0 à 60 min	
Xfr Pref>Stby	Temporisation de transfert, primaire vers secours	3 s		
Xfr Stby>Pref	Temporisation de transfert, secours vers primaire	15 min		
Xfr Off>Stby	Durée en position d'arrêt (primaire vers secours pour les modèles à transition programmée seulement)	1 s	1 s à 60 min	
Xfr OFF>Pref	Durée en position d'arrêt (secours vers primaire pour les modèles à transition programmée seulement)	1 s	1 s à 60 min	
Fail to Acquire Pref	Si la source primaire ne parvient pas à atteindre une tension admissible et à se stabiliser durant le délai imparti, alors l'erreur Échec d'acquisition de la source primaire est activée.	1 min	0 2 00 min	
Fail to Acquire Stby	Si la source de secours ne parvient pas à atteindre une tension admissible et à se stabiliser durant le délai imparti, alors l'erreur Échec d'acquisition de la source de secours est activée.	1 min	- U a 60 min	
Fail to Synch (trouvé dans le menu Set Sources)	Délai d'attente de synchronisation, modèles à transition fermée seulement. S'exécute si deux sources sont disponibles. Si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'attente de synchronisation, la fonction de transition programmée prioritaire s'exécute. Voir la Section 4.11.	1 min	10 s à 15 min	
In-Phase Xfr Fail (trouvé dans le menu Set Sources)	Pour le contrôle de mise en phase : durée impartie pour permettre aux deux sources de se synchroniser dans les limites d'un déphasage angulaire indiqué avant qu'une erreur Fail to Sync (Échec de synchronisation) soit activée. Voir la Section 4.8.	30 s		
Load # Disc N>E	Déconnexion de la charge avant le transfert vers la source de secours. S'utilise pour la commande de charge basée sur la durée et basée sur le courant. Voir la Section 4.7.	0 s		
Load # Rec N>E	Reconnexion de la charge après le transfert vers la source de secours. S'utilise pour la commande de charge basée sur la durée. Voir la Section 4.7.	0 s	0 à 60 min	
Load # Disc E>N	Déconnexion de la charge avant le transfert vers la source primaire. S'utilise pour la commande de charge basée sur la durée et basée sur le courant. Voir la Section 4.7.	0 s		
Load # Rec E>N	Reconnexion de la charge après le transfert vers la source primaire. S'utilise pour la commande de charge basée sur la durée. Voir la Section 4.7.	0 s		
Load # Add Source1/Source2	Pour la commande de charge basée sur le courant. Voir la Section 4.7.2.	0.6	0 à 60 min	
Load # Remove Srce1/Srce2	Pour la commande de charge basée sur le courant. Voir la Section 4.7.2.	0.5		
* Le module d'alimentation à accumulateur externe en option autorise des temporisations de démarrage du moteur de 0 à 60 min.				

Figure 4-6 Paramètres de temporisation

4.6.3 Définir les temporisations de S1





4.6.4 Définir les temporisations de S2





4.7 Commande de charge

Le contrôleur permet de commander jusqu'à 9 circuits de charge séparés. Deux modes de commande de charge permettent de déconnecter et de reconnecter des circuits de charge à la source :

- La commande de charge basée sur la durée ajoute et supprime les charges suivant une séquence temporisée avant et après le transfert.
- La commande de charge basée sur le courant ajoute et supprime les charges en fonction du courant mesuré à travers le commutateur de transfert. Ce mode permet une commande de charge en fonction de la consommation d'électricité.

La fonction de commande de charge n'est pas activée si le contrôleur ne détecte pas de source disponible. Les signaux avant transfert sont activés uniquement si les deux sources sont disponibles, par exemple, durant l'essai en charge, la marche d'entretien en charge ou les transferts programmés pour l'écrêtement de pointe lorsque le transfert est contrôlé.

On notera que la commande de charge peut être configurée pour s'exécuter lors d'un transfert vers la source 1 et/ou la source 2. L'installation considérée peut nécessiter une commande de charge durant le transfert vers une source (groupe électrogène, par ex.) mais pas vers l'autre (secteur, par ex.).

Il existe deux types de commande de charge : la commande de charge basée sur la durée et la commande de charge basée sur le courant.

Remarque : Les paramètres de configuration de la commande de charge se trouvent sous les menus de définition des temporisations de S1 et S2 (Set S1 Time Delays et Set S2 Time Delays). Voir les menus de temporisation à la Section 4.6.3 et à la Section 4.6.4.

4.7.1 Commande de charge basée sur la durée

La fonction de commande de charge basée sur la durée permet de déconnecter les charges sélectionnées de la source avant le transfert et de les reconnecter à la source après le transfert à différents intervalles de temps. Les charges peuvent être connectées et déconnectées à des moments différents pour chaque source. Les signaux avant transfert sont activés uniquement si les deux sources sont disponibles.

Lorsque la fonction de commande de charge est activée, les contacts s'ouvrent pendant une durée programmée avant le transfert pour permettre une déconnexion contrôlée des circuits de charge sélectionnés. Après le transfert, les contacts restent ouverts pendant une durée programmée puis se ferment pour permettre le rétablissement contrôlé des circuits de charge sélectionnés. Par exemple, l'établissement des charges à gros moteurs telles que les climatiseurs peut être retardé jusqu'après le transfert des autres circuits de charge essentiels.

transfert les signaux avant chevauchent Les temporisations de transfert primaire-vers-secours et secours-vers-primaire. Voir Figure 4-7. Si l'une quelconque des temporisations de déconnexion de charge avant transfert est plus longue que la temporisation de transfert, c'est la durée la plus longue qui déterminera la temporisation avant le transfert.





Configuration de la commande de charge basée sur la durée

La temporisation avant transfert Load # Disc N>E déconnecte les charges à une durée programmée avant le transfert de la source normale à la source d'urgence. Les temporisations avant transfert s'exécutent durant l'essai en charge, la marche d'entretien en charge ou les transferts programmés pour l'écrêtement de pointe lorsque le transfert est contrôlé.

La temporisation après transfert Load # Reconn E>N reconnecte les charges après un délai programmé à la suite du transfert vers la source normale. La temporisation après transfert permet un rétablissement retardé ou échelonné des circuits de charge sélectionnés pour éviter de démarrer de nombreux gros moteurs ou autres charges importantes en même temps. L'échelonnement des charges peut permettre de minimiser les creux de tension lorsque les charges de forte puissance sont rétablies.

Le paramètre Loads to Add (Charges à ajouter) correspond au nombre de circuits de charge qui ont été raccordés aux sorties de commande de charge pour la déconnexion avant transfert et la reconnexion retardée. Il est possible de raccorder jusqu'à 9 circuits de charge séparés.

Configurer la fonction de commande de charge de la manière suivante :

- Raccorder chaque circuit de charge sélectionné à une borne de sortie de la carte de circuit logique principale ou de l'un des modules d'entrée/sortie. Le module haute puissance accessoire est destiné aux circuits de charge de tension ou de courant élevés.
- 2. Utiliser le menu Set Inputs/Outputs (Définir les entrées/sorties) pour affecter la sortie raccordée à l'une des sorties de commande de charge 1 à 9. Voir la Section 4.9.
- 3. Aller au menu Set S1 Time Delays ou Set S2 Time Delays (Définir les temporisations de S1/S2). Voir les menus de temporisation à la Section 4.6.3 et à la Section 4.6.4.
 - **Remarque :** Enregistrer (Save) le paramètre configuré après chaque étape puis utiliser les touches Back et fléchées pour naviguer jusqu'au paramètre suivant comme il se doit.

- 4. Dans le menu Set S1 Time Delays, sélectionner le mode de commande de charge Time.
- 5. Entrer le nombre de charges à contrôler, qui doit être égal au nombre de circuits de charge raccordés aux sorties à l'étape 1.
- 6. Utiliser le menu Set S1 Time Delays pour définir les temporisations associées suivantes.
 - a. Load # Disc N>E : Entrer la temporisation avant transfert au format minutes:secondes, jusqu'à un maximum de 60 minutes.
 - b. Load # Reconn E>N : Entrer la temporisation après transfert au format minutes:secondes, jusqu'à un maximum de 60 minutes.
 - c. Loads to Add : Entrer le nombre de circuits de charge ayant été connectés aux sorties de commande de charge, de 1 à 9.
- Si une commande de charge basée sur la durée est requise pour la source 2, aller au menu Set S2 Time Delays et répéter les étapes 3 à 6 pour la source 2.

4.7.2 Commande de charge basée sur le courant

La commande de charge basée sur le courant permet l'ajout et la suppression de circuits de charge en fonction du courant mesuré à travers le commutateur de transfert. Cette fonctionnalité nécessite un kit de mesure de courant en option, qui comporte les transformateurs de courant (CT) approprié et un câblage conçu pour le commutateur de transfert considéré. Voir Section 7.4, Mesure de courant.

La commande de charge basée sur le courant peut être activée pour l'une ou les deux sources. Cette fonction comporte des points de consigne de courant haut et bas en ampères pour chaque source. L'utilisateur peut désigner jusqu'à 9 sorties pour la commande de charge basée sur le courant ou basée sur la durée.

Les charges non essentielles peuvent être supprimées durant les périodes de forte consommation de courant. Lorsque l'intensité de courant dépasse une limite haute fixée, les circuits de charge sont supprimés l'un après l'autre suivant l'ordre de priorité défini jusqu'à ce que le courant repasse en dessous de la limite haute. Si le niveau de courant chute en dessous de la limite basse fixée, les circuits de charge sont rajoutés suivant leur ordre de priorité.

Les ordres de priorité d'ajout et de suppression sont définis séparément et peuvent être différents pour un même circuit de charge. Les charges de priorité d'ajout n 1 sont ajoutées en premier. Les charges de priorité de suppression n 1 sont supprimées en premier.

Exemple : S'il y a quatre circuits de charge, dont l'un doit être ajouté en premier et supprimé en dernier, régler la priorité d'ajout sur 1 et la priorité de suppression sur 4 pour ce circuit de charge. Définir les priorité des autres charges en fonction de l'ordre dans lequel elles doivent être ajoutées et supprimées.

Les temporisations réglables permettent d'éviter les ajouts et suppression de charges sous l'effet de brèves variations de courant. Il y a trois temporisations associées à chaque charge. Voir les temporisations et autres paramètres de commande de charge à la Figure 4-8.

Procédure de configuration de la commande de charge basée sur le courant :

- Raccorder chaque circuit de charge sélectionné à une borne de sortie de la carte de circuit logique principale ou de l'un des modules d'entrée/sortie. Le module haute puissance accessoire est destiné aux circuits de charge de tension ou de courant élevés.
- 2. Utiliser le menu Set Inputs/Outputs (Définir les entrées/sorties) pour affecter la sortie raccordée à l'une des sorties de commande de charge 1 à 9. Voir la Section 4.9.

- 3. Dans le menu Set S1 ou Set S2 Time Delays, sélectionner le mode de commande de charge Current.
- 4. Entrer le nombre de charges à contrôler, qui doit être égal au nombre de circuits de charge raccordés aux sorties à l'étape 1.
- 5. Aller au menu Current-Based Control sous Set S1 Time Delays ou Set S2 Time Delays pour configurer les paramètres suivants pour chaque charge connectée.
 - Load Disc N>E (or E>N) : Définir la temporisation de déconnexion de charge avant le transfert vers la source E (ou la source N). Voir Figure 4-8. Enregistrer le réglage.
 - Load Ctrl # Source 1 : Faire défiler chaque charge raccordée à une sortie de commande de charge et définir les paramètres suivants.
 - c. Load # Add Source1 : Entrer la durée d'attente qui doit s'écouler avant que la charge soit ajoutée. Cela évite les changements intempestifs provoqués par de courtes chutes de courant. Voir Figure 4-8.
 - d. Load # Add Source1 (Source2) Priority : Assigner une priorité à chaque charge. Cette valeur est utilisée pour déterminer l'ordre dans lequel les charges sont ajoutées si le courant chute en dessous de la limite basse.
 - e. Load # Remove Src1 (Src2) : Entrer la durée d'attente qui doit s'écouler avant que la charge soit supprimée. Cela évite les changements intempestifs provoqués par de courtes pointes de courant. Voir Figure 4-8.
 - f. Load # Remove Src1 (Src2) Priority : Assigner une priorité à chaque charge. Cette valeur est utilisée pour déterminer quelles charges sont supprimées en premier si le courant dépasse la limite haute (la charge de priorité 1 est supprimée *en premier*).
 - g. Source1 Load Ctrl # Enable/Disable : Sélectionner *Enable* (activer) puis appuyer sur *Save* pour activer la commande de charge pour la charge sélectionnée.
- 6. Set Hi Current Level, Load Remove Source1/Source2 : Définir le niveau de courant haut. Si le courant s'élève au-dessus de cette limite, les charges sont supprimées dans l'ordre de priorité de suppression défini jusqu'à ce que le courant baisse jusqu'à un niveau acceptable.
- 7. Set Lo Current Level, Load Add Source1/Source2 : Définir le niveau de courant bas. Si le courant chute en dessous de ce niveau et que certaines charges sont déconnectées, ces charges sont ajoutées suivant leur ordre de priorité d'ajout défini (les valeurs de priorité d'ajout et de priorité de suppression pour une charge donnée peuvent être différentes).

Paramètre	Description	Plage de réglage
Outputs (Sorties)	Assigner un numéro de sortie de commande de charge à chaque sortie de charge raccordée au système. Utiliser le menu Set Inputs/Outputs (Définir entrées/sorties). Voir la Section 4.9, Entrées et sorties programmables.	Sortie de commande de charge 1 à 9.
Load Control Mode (Mode de commande de charge)	Sélectionner Current pour la commande de charge basée sur le courant. Pour plus de renseignements, voir la Section 4.7.2.	None/Time/Current
Loads to Control (Charges à commander)	Entrer le nombre de circuits de charge à commander. Chaque circuit de charge doit être raccordé à une sortie séparée sur la carte de circuit logique principale ou un module d'E/S accessoire.	1-9
Hi Current Level (niveau de courant haut)	Si le courant s'élève au-dessus de cette limite, les charges sont supprimées dans l'ordre de priorité de suppression défini jusqu'à ce que le courant baisse jusqu'à un niveau acceptable.	0 à 4000 A
Lo Current Level (niveau de courant bas)	Si le courant chute en dessous de ce niveau et que certaines charges sont déconnectées, ces charges sont ajoutées suivant leur ordre de priorité d'ajout défini.	0 à 4000 A
Load Control #1 Enable/Disable (Commande de charge n Activer/désactiver)	Activer ou désactiver la commande de charge basée sur le courant pour chaque charge sur chaque source.	Enable ou Disable
Add Priority (Priorité d'ajout)	Assigner une priorité pour l'ajout de chaque charge lorsque le niveau de courant chute en dessous du niveau de courant bas. Les charges de priorité d'ajout n 1 sont ajoutées en premier. La priorité d'ajout et la priorité de suppression peuvent être différentes pour une charge donnée.	1 à 9
Remove Priority (Priorité de suppression)	Assigner une priorité pour la suppression des charges lorsque le niveau de courant passe au-dessus du niveau de courant haut. Les charges de priorité de suppression n 1 sont supprimées en premier. La priorité d'ajout et la priorité de suppression peuvent être différentes pour une charge donnée.	1 à 9
Disc Time Delay (Temporisation de déconnexion)	Temporisation suite à un signal de transfert pour permettre la déconnexion des charges sélectionnées avant le transfert vers l'autre source (s'exécute si les deux sources sont disponibles).	00:00 à 59:59 min:s
Load Add Source1 or Source2 (Ajout charge source 1 ou 2)	Temporisation après que le courant chute en dessous de la limite basse jusqu'à ce que la charge soit ajoutée. Empêche l'ajout de charge sous l'effet d'une courte chute de courant.	00:00 à 59:59 min:s
Load Remove Src1 or Src2 (Suppression charge source 1 ou 2)	Temporisation après que le courant passe au-dessus de la limite haute jusqu'à ce que la charge soit supprimée. Empêche la suppression de charge sous l'effet d'une courte pointe de courant.	00:00 à 59:59 min:s

Figure 4-8 Paramètres de commande de charge basée sur le courant

4.8 Configurer les sources

4.8.1 Ordre des phases

Le menu Phase Rotation (Ordre des phases) s'affiche uniquement si une source triphasée est sélectionnée (voir l'option Set Number of Phases [Définir le nombre de phases] plus loin dans les menus Set Sources [Configurer les sources] pour les sources normales et d'urgence).

Sélectionner ABC, BAC ou Disable (Désactiver). La fonction d'ordre des phases peut être désactivée pour les modèles à transition programmée ou les modèles à transition standard qui ne comportent pas de circuit de charge sensible aux phases. L'ordre des phases ne peut pas être désactivé sur les modèles à transition fermée.

4.8.2 Contrôleur de mise en phase

Modèles à transition standard

Le contrôleur de mise en phase (In-phase Monitor) peut être activé ou désactivé sur les modèles à transition standard. Le contrôleur de mise en phase opère préalablement au transfert lorsque les deux sources sont disponibles. Le transfert est bloqué aussi longtemps que les sources sont séparées de plus de 2 cycles. Si la source raccordée chute en dessous de 70 % de sa tension nominale, le contrôleur de mise en phase s'interrompt et autorise le transfert.

La fenêtre de synchronisation a une valeur par défaut de 5° et est réglable de 15° à 5° avant synchronisation seulement. La fonction de contrôle de mise en phase peut être activée pour les modes d'exploitation secteur-groupe et groupe-groupe. En mode secteur-secteur, les deux sources sont présumées être toujours en phase et le transfert se produit immédiatement si le contrôleur de mise en phase est activé.

Modèles à transition programmée

Le contrôleur de mise en phase est désactivé pour les modèles à transition programmée.

Modèles à transition fermée

Le contrôleur de mise en phase est toujours activé pour les modèles à transition fermée. Les paramètres de synchronisation pour les modèles à transition fermée sont le différentiel de tension, le différentiel de fréquence, le différentiel angulaire et la temporisation d'attente de synchronisation. Le transfert est bloqué lorsque l'une quelconque des mesures de différentiel entre les deux sources est en dehors des limites fixées. Voir Figure 4-9.

Paramètre	Plage de réglage	Réglage par défaut
Différentiel de tension	0à5%	5 %
Différentiel de fréquence	0 à 0,3 Hz	0,1 Hz
Différentiel angulaire	0 à 10 degrés	10 degrés
Temporisation d'attente de synchronisation	10 s à 15 min	1 min

Figure 4-9 Paramètres de synchronisation pour les commutateurs à transition fermée

4.8.3 Sélection de la source primaire

Cette fonction permet de choisir soit la source N, soit la source E en tant que source primaire.

Remarque : Le module d'alarme accessoire doit être installé pour que cette fonction soit opérationnelle. Voir la Section 7.2.3.

Le commutateur de transfert recherche et bascule vers la source primaire dès lors qu'elle est disponible. La source N est toujours la source raccordée au côté Normal du commutateur de transfert et la source E est toujours raccordée au côté Urgence. Les relais de démarrage du moteur de groupe électrogène sont affectés à la source (source N ou source E). Les relais de démarrage du moteur ne changent pas lorsque la sélection de source primaire change. Cela évite de devoir changer le câblage du ou des relais de démarrage du moteur lorsque la source primaire change.

Temporisations et paramètres de source. Des relais et temporisations de démarrage du moteur, des valeurs de tension et fréquence de déclenchement et des temporisations de délestage sont affectées à la source (N ou E). Ils ne changent pas d'affectation si la sélection de la source primaire est changée.

Remarque : La source N est toujours raccordée au côté Normal du commutateur de transfert et la source E est toujours raccordée au côté Urgence.

D'autres temporisations sont affectées à la fonction de source (primaire ou de secours). Les paramètres système qui sont affectés à la fonction changent automatiquement de source lorsque la sélection de la source primaire change. Figure 4-10 montre quels paramètres sont affectés à la source et lesquels sont affectés à la fonction. Les deux dernières colonnes de la table montrent l'effet de la sélection de source primaire sur chaque paramètre ou temporisation.

		Sélection de la	source primaire
Paramètre	Affectation	Normal	Urgence
Relais de démarrage de moteur de groupe électrogène source N	Source	N	Ν
Relais de démarrage de moteur de groupe électrogène source E	Source	E	E
Temporisation de démarrage de moteur source N	Source	N	Ν
Temporisation de démarrage de moteur source E	Source	E	E
Temporisation de refroidissement de moteur source N	Source	N	Ν
Temporisation de refroidissement de moteur source E	Source	E	E
Valeurs de tension et fréquence de déclenchement source N	Source	N	Ν
Valeurs de tension et fréquence de déclenchement source E	Source	E	E
Synchronisation contrôleur mise en phase	Source	E	E
Avant transfert vers source N	Source	N	Ν
Avant transfert vers source E	Source	E	E
Après transfert vers source N	Source	N	Ν
Après transfert vers source E	Source	E	E
Temporisation primaire-vers-secours	Fonction	N vers E	E vers N
Temporisation secours-vers-primaire	Fonction	E vers N	N vers E
Échec d'acquisition de la source de secours	Fonction	E	Ν
Temporisation arrêt-vers-secours (transition programmée seulement)	Fonction	Arrêt vers E	Arrêt vers N
Temporisation arrêt-vers-primaire (transition programmée seulement)	Fonction	Arrêt vers N	Arrêt vers E
Remarque : La source N est raccordée au côté Normal du commutateur de transfert et la source E est raccordée au côté Urgence.			

Figure 4-10 Effet de la sélection de la source primaire sur les paramètres et temporisations du système

4.8.4 Tension et fréquence du système

Pour chaque source, définir le nombre de phases, la tension nominale et la fréquence nominale (50 ou 60 Hz). Définir ensuite les paramètres de coupure et de rétablissement.

4.8.5 Réglages de tension et fréquence de coupure et de rétablissement

Le contrôleur mesure la tension des deux sources avec une précision de ± 0.5 %. Une source est considérée

comme étant disponible si sa tension et sa fréquence sont comprises dans l'intervalle des paramètres de coupure. Le délai anti-rebond sert à éviter les transferts intempestifs provoqués par de courtes pointes ou baisses de tension. Si la tension ou la fréquence de la source active est en dehors de ces limites admissibles pendant une durée plus longue que le délai anti-rebond, alors le système tente de transférer la charge vers l'autre source.

Voir les paramètres par défaut et les plages de réglage à la Figure 4-11.

Description	Paramètres	Réglage par défaut	Plage de réglage	
Tension de la source normale	Coupure de sous-tension	90 %	75 à 98 % du rétablissement	
	Rétablissement de sous-tension	90 %	85 à 100 % de la valeur nominale	
	Coupure de surtension	115 % (110 % pour les systèmes 600 V)	106 à 135 % de la valeur nominale (maximum 690 V)	
	Rétablissement de surtension	95 %	95 à 100 % de la coupure	
	Activer déséquilibre	Activé	Activé ou désactivé	
	Coupure de déséquilibre	20 %	5 à 20 %	
	Rétablissement de déséquilibre	10 %	3 à 18 %	
	Délai anti-rebond	0,5 seconde	0,1 à 9,9 secondes	
Tension de la source d'urgence	Coupure de sous-tension	90 %	75 à 98 % du rétablissement	
	Rétablissement de sous-tension	90 %	85 à 100 % de la valeur nominale	
	Coupure de surtension	115 % (110 % pour les systèmes 600 V)	106 à 135 % de la valeur nominale (sauf install. 600 V)	
	Rétablissement de surtension	95 %	95 à 100 % de la coupure	
	Activer déséquilibre	Activé	Activé ou désactivé	
	Coupure de déséquilibre	20 %	5 à 20 %	
	Rétablissement de déséquilibre	10 %	3 à 18 %	
	Délai anti-rebond	0,5 seconde	0,1 à 9,9 secondes	
Fréquence de la source normale	Coupure de sous-fréquence	99 %	95 à 99 % du rétablissement	
(mode groupe eigroupe ei. seulement)	Rétablissement de sous-fréquence	90 %	80 à 95 % de la valeur nominale	
	Coupure de sur-fréquence	101 %	101 à 115 % du rétablissement	
	Rétablissement de sur-fréquence	110 %	105 à 120 % de la valeur nominale	
	Délai anti-rebond	3 secondes	0,1 à 15 secondes	
Fréquence de la source d'urgence	Coupure de sous-fréquence	99 %	95 à 99 % du rétablissement	
	Rétablissement de sous-fréquence	90 %	80 à 95 % de la valeur nominale	
	Coupure de sur-fréquence	101 %	101 à 115 % du rétablissement	
	Rétablissement de sur-fréquence	110 %	105 à 120 % de la valeur nominale	
	Délai anti-rebond	3 secondes	0,1 à 15 secondes	

Figure 4-11 Paramètres de coupure et de rétablissement






4.9 Entrées et sorties

Les entrées et sorties sont sans affectation (sauf indication contraire à la Figure 4-13) jusqu'à ce qu'elles soient assignées à des fonctions particulières par l'installateur ou l'utilisateur.

Les entrées et sorties programmables peuvent être assignées aux fonctions indiquées à la Figure 4-14 et la Figure 4-15. L'affectation des entrées et sorties programmables sur le contrôleur et les modules d'entrée/sortie (E/S) peut se faire de plusieurs façons :

- À l'aide du clavier et de l'écran du contrôleur ; voir Figure 4-12.
- À l'aide d'un ordinateur équipé du logiciel Kohler[®] SiteTech[™] ; voir les instructions dans le manuel d'utilisation du logiciel Site Tech, TP-6701.
- Par Modbus ; voir les registres Modbus dans le manuel du protocole Modbus TP-6113.

Chaque entrée et sortie programmable nécessite une connexion au commutateur de transfert. Ne pas changer les affectations d'entrées/sorties programmables sans vérifier d'abord les connexions d'entrée et de sortie du commutateur de transfert.

4.9.1 Entrées et sorties du contrôleur

Il y a deux entrées programmables et deux sorties programmables sur le contrôleur. L'installation de modules d'entrée/sortie en option permet d'ajouter des entrées et des sorties supplémentaires.

Voir les informations sur les raccordements aux entrées et sorties de la carte de circuit logique principale à la section Installation.

4.9.2 Modules d'entrée/sortie

Les modules d'entrée/sortie (E/S) sont des accessoires en option. Le module d'E/S standard comporte deux entrées et six sorties. Le module d'E/S haute puissance comporte deux entrées et trois sorties. Les caractéristiques des modules d'E/S sont présentées à la Section 7.2.1.

Voir les informations sur le raccordement des modules d'E/S à la Section 7.2.1.



Figure 4-12 Affectation des entrées et sorties

4.9.3 Fonctions d'entrée

Les fonctions d'entrée disponibles sont présentées à la Figure 4-14. Certaines entrées, lorsqu'elles sont activées, déclenchent un voyant indicateur sur l'interface utilisateur et/ou l'affichage d'un message à l'écran.

Toutes les entrée peuvent être assignées à l'un ou l'autre des alarmes communes ou aux deux.

Remarque : Certains modèles comportent des fonctions d'entrée configurées à l'usine, comme indiqué à la Figure 4-13. Ne pas modifier ces paramètres.

Modèle ou accessoire installé à l'usine	Réglage d'usine
Modèles à dérivation/isolement	Contacteur de dérivation désactivé
Modèles d'entrée de service	Transfert bloqué
Nécessaire de délestage	Transfert forcé vers arrêt

Figure 4-13 Entrées configurées à l'usine

Entrée Transfert forcé vers arrêt. Cette fonction nécessite l'installation de l'accessoire de délestage sur un modèle de commutateur de transfert à transition programmée. L'activation de cette entrée commande au commutateur de transfert de basculer immédiatement de la source E à la position d'arrêt (OFF). Le commutateur de transfert bascule ensuite vers la source N si elle est disponible, en exécutant les temporisations pertinentes.

Entrées contrôlées à distance. Il y a quatre fonctions d'entrée contrôlées à distance. Ces fonctions peuvent être affectées à l'une quelconque des entrées sur la carte de circuit logique principale ou sur les cartes d'E/S standard/haute tension/haute intensité. L'état de toutes ces entrées peuvent être contrôlé à l'aide du logiciel SiteTech™ ou par Modbus.

Entrée d'écrêtement de pointe/protection de zone. Commande le démarrage du groupe électrogène et le transfert vers la source de secours, en ignorant la temporisation de démarrage du moteur. Les temporisations de transition retardée, avant/après transfert et le contrôleur de mise en phase seront actifs s'ils ont été sélectionnés.

Une fois que le signal d'écrêtement de pointe est supprimé, la charge est rebasculée vers la source primaire. Les temporisations de transition retardée, avant/après transfert et de refroidissement du moteur, ainsi que le contrôleur de mise en phase s'il est activé, sont exécutés.

Si la source de secours est perdue durant l'écrêtement de pointe, l'appareil rebascule vers la source primaire.

Voir les informations sur la suppression de temporisation d'écrêtement de pointe à la Section 4.11.9.

Entrée d'arrêt de temporisation à distance. Permet à un signal à distance de mettre fin à une temporisation active. Ce signal met fin uniquement à la temporisation qui est active au moment où le signal est appliqué. Des signaux répétés sont requis pour mettre fin à des temporisations supplémentaires. Ne pas mettre fin aux temporisations de transition programmée ni à une marche d'entretien.

Entrée d'essai à distance. L'activation de cette entrée démarre un essai, la désactivation de cette entrée met fin à l'essai. Les essais suivent la séquence décrite à la Section 1.7.

Si un essai local est déjà en cours, l'activation de l'entrée d'essai à distance met fin l'essai local. Un essai à distance peut être interrompu localement, le cas échéant, en appuyant sur la touche END TEST du contrôleur.

Par défaut, l'essai à distance est de type essai à vide. Il y a plusieurs façons de changer le type de l'essai à distance :

- À l'aide du menu Set System, Remote Test Loading.
- À l'aide d'un ordinateur et du logiciel Kohler SiteTech pour configurer le paramètre d'essai en charge à distance.
- En configurant le type d'essai à distance par Modbus.

		\oslash		
Entrées programmables *	Voyant	Voyant	Message affiché	
Contacteur de dérivation désactivé*	Néant	Clignote	Bypass Contactor Disable *	
Transfert forcé vers Arrêt* (modèles à transition programmée seulement ; nécessite l'accessoire de délestage)	Néant	Clignote	Forced Off	
Blocage de transfert* (mode entretien)	Néant	Clignote	Inhibit Transfer	
Tension d'accumulateur basse	Continu	Néant	Low Battery Voltage	
Mode d'écrêtement de pointe	Néant	Néant	Peak Shave	
Arrêt de temporisation à distance	Néant	Néant	Néant	
Alarme commune à distance	Continu	Néant	Remote Common Alarm	
Essai à distance	Néant	Néant	Menus de séquence d'essai normale. Voir la Section 1.7.	
Contrôle à distance dans n 1 à 4	Néant	Néant	Néant	
Désactivation du système à trois sources	Néant	Néant	Néant	
* Voir les fonctions d'entrée configurées à l'usine à la Figure 4-13. Ne pas modifier les paramètres d'usine.				

Figure 4-14 Entrées programmables disponibles

4.9.4 Fonctions de sortie

Les fonctions de sortie sont présentées à la Figure 4-15. Des informations sur des fonctions de sélectionnées sont fournies ci-dessous. Pour plus de renseignements sur une fonction de sortie donnée, se reporter à la section indiquée à la Figure 4-15.

Sortie de synchronisation du contrôleur de mise en phase. Est activée lorsque les temporisations d'échec de transfert en phase ou d'attente de synchronisation arrivent à expiration, indiquant que les sources ne se sont pas synchronisées dans le temps imparti. Pour plus de renseignements sur le contrôleur de mise en phase, se reporter à la Section 4.8.2. Pour les modèles à transition fermée, du matériel utilisé pour appuyer le groupe électrogène peut être raccordé à cette sortie. Voir les informations de raccordement des sorties dans le manuel d'installation du commutateur de transfert.

Remarque : Les temporisations d'échec de transfert en phase (In-phase Transfer Fail) et d'attente de synchronisation (Fail to Sync) se configurent dans le menu Set Sources. Voir la Section 4.8.

Sortie de commande de charge, 1 à 9. Il est possible de raccorder jusqu'à neuf circuits de charge, qui peuvent être connectés ou déconnectés au moyen d'une commande de charge basée soit sur la durée, soit sur le courant. Affecter les sorties de commande de charge 1 à 9 aux sorties correspondantes sur la carte principale ou sur les modules d'E/S, puis aller au menu de configuration Time Delays (temporisations) pour configurer les séquences de commande de charge. Se reporter aux informations sur les menus de configuration des temporisations à la Section 4.6 et sur la commande de charge à la Section 4.7.

Sorties commandées par MBUS. Il y a quatre fonctions de sortie commandées par Modbus. Ces quatre fonctions peuvent être affectées à l'une quelconque des sorties sur la carte de circuit logique principale ou sur les cartes d'E/S en option. L'état des quatre fonctions peut être commandé et contrôlé uniquement par des messages Modbus.

Signal de démarrage de moteur source N. S'utilise si la source N est un groupe électrogène, notamment pour les systèmes à trois sources ou le mode d'alimentation primaire. Voir les détails sur les systèmes à trois sources à la Section 4.12. Voir les détails sur le mode d'alimentation primaire à la Section 4.5.

Signal de démarrage de moteur source E. Une alternative aux contacts de démarrage du moteur sur le commutateur de transfert.

		Voir Sec-
Sortie programmable	Type	tion
Syst. à 3 sources désactivé	Commande	4.12
Coupure de l'alarme	Contrôle	7.2.3
Alarme sonore	Commande	7.2.3
Erreur de contact auxiliaire	Erreur	1.10
Contact auxiliaire ouvert	Erreur	1.10
Alarme commune active (1 et 2)	Erreur	4.10
Contacteur en position d'arrêt (OFF)	Contrôle	
Contacteur en position primaire	Contrôle	
Contacteur en position source E	Contrôle	
Contacteur en position source N	Contrôle	
Contacteur en position de secours	Contrôle	
Marche d'entretien active	Contrôle	4.4, 2.2.2
Échec d'acquisition primaire	Erreur	1.10
Échec d'acquisition secours	Erreur	1.10
Échec du transfert de charge	Erreur	1.10
Échec d'ouverture source 1	Erreur	
Échec de fermeture source 1	Erreur	
Échec d'ouverture source 2	Erreur	
Échec de fermeture source 2	Erreur	
Perte comm. module E/S	Erreur	1.10
Synchro contrôleur mise en phase	Commande	4.9.4. 4.8.2
Commande de banc de charge ac- tive	Commande	4.9.4
Commande de charge active	Contrôle	4.7.1
Sortie de commande de charge 1 à 9	Commande	4.7.1
Accu bas (accumulateur externe)	Contrôle	7.2.2
Transfert non urgence	Contrôle	
Pas en mode Auto	Contrôle	1.3.4
Écrêtement de pointe actif	Contrôle	4.11.9
Source primaire disponible	Contrôle	4.8.5
RDO de commande MBUS n 1 à 4	Commande	4.9.4
Erreur d'ordre des phases source E	Erreur	—
Perte de phase source E	Erreur	—
Sur-fréquence source E	Erreur	4.8.5
Surtension source E	Erreur	4.8.5
Signal de démarrage source E	Commande	4.9.4
Sous-fréquence source E	Erreur	4.8.5
Sous-tension source E	Erreur	4.8.5
Déséquilibre de tension source E	Erreur	4.8.5
Erreur d'ordre des phases source N	Erreur	
Perte de phase source N	Erreur	
Sur-fréquence source N	Erreur	4.8.5
Surtension source N	Erreur	4.8.5
Signal de démarrage source N	Commande	4.9.4, 4.12
Sous-fréquence source N	Erreur	4.8.5
Sous-tension source N	Erreur	4.8.5
Déséquilibre de tension source N	Erreur	4.8.5
Source de secours disponible	Contrôle	4.8.5
Mode essai actif	Contrôle	1.7

Figure 4-15 Sorties programmables disponibles

Commande de banc de charge active. La sortie de commande de banc de charge est un contact Forme C qui peut être utilisé pour appliquer une charge au groupe électrogène durant un essai ou une marche d'entretien à vide. La sortie de commande de banc de charge est activée durant chaque essai à vide et chaque marche d'entretien à vide. Voir Figure 4-16.

La sortie de commande de banc de charge ouvre ou ferme un contact qui peut être utilisé pour commander la marche du contrôleur de banc de charge. Raccorder le contact de sortie normalement ouvert ou normalement fermé au contrôleur de banc de charge en fonction des besoins de l'installation. Se reporter aux instructions de raccordement fournies par le fabricant du banc de charge.

Si la source normale est perdue durant une marche d'entretien, la sortie de commande de banc de charge est désactivée pour supprimer le banc de charge et permettre le transfert du circuit de charge du bâtiment vers la source d'urgence.



Figure 4-16 Séquence de commande du banc de charge

4.9.5 Description des E/S définies par l'utilisateur

Le contrôleur peut stocker une description de 19 caractères pour chacune des E/S commandables/contrôlées par l'utilisateur. Utiliser un ordinateur équipé du logiciel Kohler[®] SiteTech[™] pour entrer les descriptions. Ces descriptions peuvent être lues et écrites uniquement à l'aide de SiteTech et par Modbus. Les descriptions ne sont pas utilisées par le contrôleur.

4.10 Alarmes communes

Utiliser la fonction Common Alarms pour affecter des événements aux groupes d'alarme commune du contrôleur. Voir la liste des fonctions qui peuvent être affectées à l'alarme commune et à l'alarme sonore à la Figure 4-17. Voir les menus de configuration des alarmes communes à la Figure 4-18.

Description des alarmes			
Aux Switch Fault*	Src E Over Voltage		
Aux Switch Open*	Src E Rotation Err *		
Contactor in Off	Src E Under Freq		
Contactor in Pref	Src E Under Voltage		
Contactor in Src E	Src E Voltage Unbal		
Contactor in Src N	Src N Loss of Phase		
Contactor in Stby	Src N Over Freq		
Exerciser Active	Src N Over Voltage		
Fail to Acquire Pref *	Src N Rotation Err *		
Fail to Acquire Stby *	Src N Under Freq		
Fail to Transfer *	Src N Under Voltage		
IPM Synching	Src N Voltage Unbal		
Load Bank Ctl Active	Stby Src Available		
Load Control Active	System Ready		
External Battery Low *†	Test Mode Active		
Non-Emergency Trans	Critical Service Required		
Not in Auto	Man Transfer Waiting		
Peak Shave Active †	Module Lost Comm *		
Pref Src Available	Non-Critical Service Req		
Remote Common Alarm *	Source E Available		
Remote Monitor In #1-4	Source N Available		
Src E Loss of Phase	MBUS-Control RDO #1-4		
Src E Over Freq			
* Affecté à l'alarme Critical Service Required (entretien essentiel			

 Affecté à l'alarme Critical Service Required (entretien essentiel requis)
 Affecté à l'alarme Nan Critical Service Required (entretien per Affecté à l'alarme Nan Critical Service Required (entretien per

Affecté à l'alarme Non-Critical Service Required (entretien non essentiel requis)



4.10.1 Sortie d'alarme commune

Les fonctions peuvent être affectées à deux groupes d'alarmes. Les groupes peuvent alors être affectés à des sorties programmables, le cas échéant. Toute fonction affectée à l'alarme commune déclenche la sortie programmable d'alarme commune. Pour de plus amples renseignements sur les sorties programmables, voir la Section 4.9, Entrées et sorties.

4.10.2 Alarme sonore

Le réglage de l'alarme sonore nécessite le module d'alarme accessoire. Pour plus de renseignements sur le module d'alarme, se reporter à la Section 7.2.3.

Activer l'alarme sonore pour toute fonction d'alarme depuis le menu Alarm Description > Common > Audible. Appuyer sur la touche fléchée haut vide jusqu'à afficher *Audible Y* et Y ou N pour Common selon les besoins. Appuyer sur *Save*.

4.10.3 Alarme Chicago

La fonction d'alarme Chicago nécessite le module d'alarme accessoire.

L'alarme Chicago est une fonction programmable du contrôleur MPAC 1500. Cette alarme est activée lorsque le commutateur de transfert est en position d'urgence. L'alarme peut être coupée depuis l'interface utilisateur, ce qui a aussi pour effet d'allumer un voyant pour indiquer que l'alarme sonore est coupée. Le voyant « alarme coupée » s'éteint lorsque le commutateur de transfert revient en position normale.

Pour le mode d'alarme Chicago, utiliser le menu Set Common Alarms (Configurer les alarmes communes) pour assigner les erreurs et états nécessaires à l'alarme sonore. Veiller à bien affecter la fonction Contactor in Standby au déclenchement de l'alarme sonore.



Figure 4-18 Réglage des alarmes communes

4.11 Configuration système

Voir les menus de configuration du système à la Figure 4-21.

4.11.1 Paramètres par défaut

Les réglages d'usine des paramètres du système sont présentés à la Figure 4-19.

Paramètre système	Réglage d'usine			
Transition standard ou programmée	Suivant commande †			
Mono/triphasé	Suivant commande †			
Tension d'exploitation	Suivant commande †			
Fréquence d'exploitation (50 ou 60 Hz)	Suivant commande †			
Ordre des phases	ABC			
Irréversibilité du transfert (oui ou non)	Non			
Intensité nominale	Suivant commande †			
Mode d'exploitation : Groupe élec. vers groupe élec. Secteur vers groupe élec. ou Secteur vers secteur	Secteur vers groupe élec.			
Contrôleur de mise en phase	Désactivé			
Angle de transfert de mise en phase	5°			
Mode de transfert (automatique ou non automatique)*	Suivant commande			
 * Le mode de transfert (automatique ou non automatique) ne peut pas être changé sur le terrain. † Voir la plaque signalétique du CTA. 				

Figure 4-19 Paramètres du système

4.11.2 Types de sources

Sélectionner les types de sources utilisés :

- Une source secteur et un groupe électrogène
- Deux groupes électrogènes (groupe él.-groupe él.) (s'utilise pour le mode d'alimentation primaire, voir la Section 4.5).
- Deux sources de courant secteur séparées
- Une source secteur et deux groupes électrogènes pour un système à trois sources (voir la Section 4.12)

Le commutateur de transfert est configuré à l'usine pour le type de sources secteur-groupe électrogène. Ce type utiliser un groupe électrogène, qui est raccordé au côté Urgence du contacteur (source E), et un relais de démarrage de moteur. Le contact de démarrage du moteur est affecté au groupe électrogène qui est raccordé au côté urgence du commutateur de transfert. Le type de sources groupe élec.-groupe élec. utilise deux groupes électrogènes et nécessite l'affectation d'une deuxième sortie de démarrage de moteur. Utiliser le menu Set Inputs/Outputs (Définir les entrées/sorties) pour assigner une sortie de raccordement du contrôleur ou une sortie du module d'E/S au paramètre Start Source N Generator (Démarrer groupe électrogène source N) puis raccorder les fils de démarrage du moteur de groupe électrogène de la source N aux bornes correspondantes sur le bornier de raccordement du contrôleur ou le module d'E/S. Voir la Section 4.9. La sortie programmable de démarrage du moteur reste liée au groupe électrogène de source N, indépendamment de la source primaire sélectionnée.

Le type de source secteur-secteur est conçu pour l'utilisation de courant secteur pour les deux sources.

4.11.3 Type de transition

Le type de transition est réglé à l'usine pour chaque modèle et ne doit normalement pas être changé sauf en cas de remplacement du contrôleur. Le cas échéant, sélectionner la transition standard, programmée ou fermée.

Remarque : Le type de transition est déterminé par le modèle de CTA (Figure 4-20). Ne pas tenter de changer le type de transition en un type non indiqué pour le modèle considéré.

Modèle	Type de transition	
KBS		
KCS	Standard	
KGS		
KBP		
KCP	Due ever rear é e	
KEP	Programmee	
KGP		
KBC	F actor (a	
KCC	Fermee	

Figure 4-20 Types de transition par modèle

Les modèles à transition standard (ou transition ouverte) effectuent un transfert sans chevauchement qui ne nécessite pas de synchronisation des sources pour basculer entre les sources disponibles.

Les modèles à transition programmée s'arrêtent temporairement en position d'arrêt (OFF) durant le transfert entre deux sources disponibles. La durée en position d'arrêt peut être ajustée à l'aide des temporisations de transfert. Voir la Section 4.6.

Les modèles à transition fermée effectuent un transfert avec chevauchement pour assurer une alimentation ininterrompue de la charge lorsque les deux sources sont disponibles. L'état de synchronisation des sources est surveillé et elles sont mises en parallèle pendant 100 millisecondes environ durant le transfert. Transition programmée prioritaire (modèles à transition fermée seulement). Si la transition fermée est sélectionnée, le menu de transition programmée prioritaire s'affiche. La fonction prioritaire s'exécute si les sources ne se synchronisent pas avant l'expiration de la temporisation d'échec de transfert en phase. Dans ce cas, le commutateur de transfert peut être configuré pour basculer vers l'autre source au moyen du mode de transition programmée, avec une courte interruption d'alimentation du circuit de charge durant le transfert.

- Sélectionner Automatic pour que l'appareil lance un transfert à transition programmée automatiquement après expiration de la temporisation d'échec de transfert en phase.
- Sélectionner Manual pour exiger qu'un opérateur lance un transfert à transition programmée au moyen d'une touche après expiration de la temporisation d'échec de transfert en phase.

Si aucun transfert manuel n'est lancé, le contrôleur continue de surveiller les sources et bascule si la synchronisation se produit.

• Régler la temporisation Xfr Off>Stby (transfert arrêt-vers-secours) sur la durée d'arrêt souhaitée durant le transfert. Voir les temporisations par défaut à la Section 4.6.

4.11.4 Entrée de service

Le modèle KEP est un commutateur de transfert à transition programmée classé entrée de service. La mention ICCB désigne les disjoncteurs et commutateurs à boîtier isolé. La mention MCCB désigne les disjoncteurs et commutateurs à boîtier moulé. Voir la désignation du modèle sur la plaque signalétique du CTA et voir le code de désignation de modèle dans la fiche technique ou le manuel d'installation pour identifier les modèles ICCB et MCCB.

4.11.5 Intensité nominale

La valeur Rated Current est réglée à l'usine pour chaque appareil et ne nécessite normalement aucun ajustement. Le cas échéant, entrer l'intensité nominale figurant sur la plaque signalétique du commutateur de transfert.

4.11.6 Mode de démarrage de moteur pour trois sources

Voir la Section 4.12, Systèmes à trois sources.

4.11.7 Irréversibilité du transfert

Le paramètre Transfer Commit détermine le fonctionnement en cas de rétablissement de la source primaire après qu'une séquence de transfert vers la source de secours a démarré mais n'est pas terminée

(rétablissement de la source primaire durant la temporisation de transfert).

- La valeur Commit permet à la séquence de transfert complète de s'exécuter même si la source primaire est rétablie avant que la charge ait été transférée vers la source de secours.
- La valeur No Commit entraîne l'annulation de la séquence de transfert si la source primaire est rétablie avant que la charge ait été transférée vers la source de secours.

4.11.8 Charge d'essai à distance

Sous le paramètre Remote Test Loading, sélectionner Loaded (en charge) ou Unloaded (à vide) pour une séquence d'essai à distance lancée par une entrée d'essai à distance.

4.11.9 Suppression de temporisation d'écrêtement de pointe

Fonctionnement de l'écrêtement de pointe. Lorsque l'entrée d'écrêtement de pointe est activée, le groupe électrogène démarre immédiatement, en ignorant la temporisation de démarrage du moteur. Les temporisations avant/après transfert, les temporisations de transition programmée et le contrôleur de mise en phase sont activés s'ils ont été sélectionnés. Le CTA bascule le circuit de charge vers la source de secours.

Suppression de la temporisation d'écrêtement de pointe. En mode normal de fonctionnement, le rebasculement de la source de secours vers la source primaire est temporisé (durée par défaut de 15 minutes) pour s'assurer de la stabilité de la source primaire préalablement au transfert. Le paramètre Peak Shave TD Bypass permet d'ignorer la temporisation de rebasculement suite à une opération d'écrêtement de pointe.

Lorsque l'entrée d'écrêtement de pointe est supprimée, le CTA rebascule vers la source primaire conformément au réglage du paramètre Peak Shave TD Bypass :

- Si Peak Shave TD Bypass a la valeur *Enabled* (Activé), la temporisation de rebasculement (secours vers primaire) est ignorée lorsque le signal d'écrêtement de pointe est supprimé. On notera que l'activation de cette fonction amène le système à supprimer la temporisation de transfert.
- Si Peak Shave TD Bypass a la valeur *Disabled* (Désactivé), la temporisation de rebasculement (secours vers primaire) est exécutée avant que le CTA rebascule vers la source primaire. Cet transfert est différé de la durée de temporisation de rebasculement. Cette temporisation est ajustable, avec un réglage d'usine de 15 minutes.

Si la source de secours est perdue durant l'écrêtement de pointe, l'appareil rebascule vers la source primaire.



Figure 4-21 Menus de configuration du système

4.12 Systèmes à trois source

Un système à trois sources offre le moyen de raccorder le courant secteur et deux groupes électrogènes à un même circuit de charge. Voir Figure 4-22. Deux groupes électrogènes et deux commutateurs de transfert sont requis.

Remarque : Le deuxième commutateur de transfert (CTA2) nécessite un module d'alimentation externe (EBSM) pour assurer l'alimentation électrique du contrôleur.

Durant la marche normale, la source de courant secteur alimente la charge en électricité. En cas de panne de courant secteur, le groupe électrogène G1 ou G2 alimente la charge de la façon décrite dans les Sections 4.12.1 et 4.12.2.

4.12.1 Mode de démarrage de moteur pour trois sources

Il y a deux modes de fonctionnement pour le démarrage de moteur dans les configurations à trois sources. Sélectionner Mode 1 ou Mode 2 sur le CTA2 en fonction des besoins de l'installation.

Mode 1

En mode 1, le système tente de démarrer uniquement le groupe électrogène primaire. Si la source primaire ne fournit pas la tension et la fréquence prévues durant la temporisation d'acquisition, le contact de démarrage du moteur de secours se ferme. Le système indique alors un échec d'acquisition de la source. Si la source de secours ne parvient pas non plus à atteindre la tension et la fréquence requises, un échec d'acquisition de la source de secours de secours est généré séparément.

Mode 2

En mode 2, les deux groupes électrogènes reçoivent simultanément un signal de démarrage. Le CTA2 transfère vers le premier groupe électrogène qui atteint la tension et la fréquence correctes. Si la première source à atteindre l'état disponible est la source primaire, le signal de démarrage de moteur pour la source de secours s'ouvre immédiatement. Si la source de secours est la première à atteindre l'état disponible, le contacteur bascule vers la position de secours. Une fois que la sortie du groupe électrogène primaire atteint l'état disponible, le contrôleur bascule vers la source primaire et ouvre les contacts de démarrage du moteur du groupe électrogène de secours (après expiration de la temporisation de refroidissement).

4.12.2 Alternance de la source primaire

La fonction d'alternance de la source primaire alterne entre les deux groupes électrogènes chaque fois que la configuration à trois sources est activée. Si G1 est la source primaire durant la première activation, alors G2 devient la source primaire pour l'activation suivante. La sélection de la source primaire continue ensuite d'alterner entre G1 et G2 à chaque activation par la suite.

4.12.3 Essai et marche d'entretien d'un système à trois sources

Essai à vide

Les essais à vide sont possibles au niveau de chaque commutateur de transfert. Le lancement de la fonction d'essai à vide au niveau du CTA1 démarre et fait fonctionner le groupe électrogène primaire raccordé au CTA2. Le lancement de la fonction d'essai à vide au niveau du CTA2 démarre et fait fonctionner le groupe électrogène de secours.

Essai en charge

Les essais en charge sont également possibles au niveau de chaque commutateur de transfert. L'essai en charge du groupe électrogène de secours est possible uniquement durant un essai en charge depuis le CTA1 parce que le groupe électrogène de secours ne peut être raccordé au circuit de charge que si le CTA1 est en position d'urgence. Pour lancer un essai en charge du groupe électrogène de secours, utiliser d'abord le CTA1 pour démarrer un essai en charge du groupe électrogène de source primaire. Utiliser ensuite le CTA2 pour démarrer un essai en charge du groupe électrogène de source primaire.

Marche d'entretien à vide

Le programme de marche d'entretien dans CTA2 commande le fonctionnement de chaque groupe électrogène. La fonction de marche d'entretien ne nécessite pas d'interaction avec le CTA1. En cas de panne de courant secteur durant une marche d'entretien à vide, la marche d'entretien est annulée et la charge est transférée au groupe électrogène primaire.

Marche d'entretien en charge

Le programme de marche d'entretien dans CTA2 commande le fonctionnement de chaque groupe électrogène. La marche d'entretien en charge suppose une synchronisation avec la marche d'entretien en charge du CTA1. Programmer la marche d'entretien du CTA1 de façon à ce qu'elle démarre avant la marche d'entretien de CTA2. Configurer la fin de la marche d'entretien de CTA2 avant la fin de la marche d'entretien de CTA1. En cas de panne de courant secteur durant une marche d'entretien en charge, la marche d'entretien est annulée et la charge est transférée au groupe électrogène primaire.



Figure 4-22 Raccordement des commutateurs de transfert et des sources d'un système à trois sources

4.12.4 Configuration d'un système à trois sources

Se reporter à la Figure 4-22 et la Figure 4-24 pour les raccordements durant les étapes qui suivent.

- 1. Raccorder les sources de courant aux commutateurs de transfert comme indiqué ci-dessous. Voir les calibres de câbles dans le manuel d'utilisation/installation ou la fiche technique du commutateur de transfert. Voir les raccordements à la Figure 4-22.
 - a. Raccorder la source de courant secteur au côté normal de CTA1.
 - b. Raccorder la charge au côté charge de CTA1.
 - c. Raccorder le côté urgence de CTA1 au côté charge de CTA2.
 - d. Raccorder le groupe électrogène 1 au côté normal de CTA2.
 - e. Raccorder le groupe électrogène 2 au côté urgence de CTA2.
- Les systèmes à trois sources nécessitent les raccordements d'entrée/sortie suivants pour envoyer les commandes de démarrage de moteur vers les groupes électrogènes 1 et 2. Respecter la polarité de tous les raccordements indiqués à la Figure 4-24. Utiliser des conducteurs de calibre 14 AWG à 20 AWG pour les raccordements d'EBSM et de module d'E/S.
 - Raccorder les contacts de démarrage de moteur de CTA2 au circuit de démarrage du moteur sur le groupe électrogène 2 (G2).
 - Remarque : Voir l'emplacement des contacts de démarrage du moteur dans la Installation. Les contacts de démarrage du moteur sont étiquetés comme tels.
 - b. Raccorder une sortie programmable de CTA1 à une entrée programmable de la carte de circuit logique principale de CTA2 comme indiqué à la Figure 4-24. Ce raccordement d'E/S sera assigné à la fonction de désactivation du système à trois sources.
 - c. Raccorder une sortie programmable de CTA2 depuis le contrôleur au connecteur de démarrage du moteur sur le groupe électrogène 1 (G1). La sortie programmable de CTA1 sera assignée au signal de démarrage de la source N.

- 3. Raccorder l'alimentation par accumulateur. Utiliser des conducteurs de 14-28 AWG pour raccorder l'accumulateur (ou les accumulateurs) de démarrage du moteur de groupe électrogène aux bornes BATT1 sur le bornier TB13 du module d'alimentation à accumulateur externe (EBSM) (d'autres accumulateurs peuvent être raccordés aux bornes BATT2 mais ce n'est pas indispensable). Respecter le marquage des bornes positive (+) et négative (-) sur la carte de circuit. Voir Figure 7-8 et Figure 7-9.
 - Remarque : Si les raccordements d'accumulateur sont inversés, le voyant rouge LED1 ou LED2 s'allume. Les branchements incorrects d'accumulateurs peuvent endommager le module d'alimentation à accumulateur.
- Régler le sélecteur de tension SW11-1 du module d'alimentation à accumulateur (EBSM) sur 12 ou 24 VDC.
 - **Remarque :** Pour plus de renseignements sur l'ESBM, voir la Section 7.2.2.
- 5. Affecter la sortie programmable de CTA1 raccordée à l'étape 2b. à la fonction de désactivation du système à trois sources (Three-Source System Disable).
- 6. Affecter les entrées et sorties suivantes du deuxième commutateur de transfert.
 - a. Affecter l'entrée programmable 1 du contrôleur de CTA2 à la fonction de désactivation du système à trois sources (Three-Source System Disable).
 - b. Affecter la sortie programmable de CTA2 raccordée à l'étape 2c. au signal de démarrage de la source N (Source N Start Signal).

4.12.5 Configuration système de CTA1 et CTA2

Utiliser le menu de configuration du système sur chaque commutateur de transfert pour configurer ce qui suit :

CTA1 : Régler le type de source sur Util-Gen (secteur-groupe élec.).

CTA2 : Régler le type de source sur Util-Gen-Gen (secteur-groupe-groupe). Régler le mode de démarrage de moteurs 3 sources (3 Src Eng Start Mode) sur Mode 1 ou Mode 2 comme décrit à la Section 4.12.1.

Les paramètres du commutateur de transfert sont récapitulés à la Figure 4-23.

Commutateur de transfert	Type de source	Mode démarr. mot. 3 sources	Alternance source primaire	Entrées	Sorties
CTA1	secteur/groupe électrogène	Non requis	Non requis	Non requis	Three Source System Disable
CTA2	secteur/groupe électrogène/ groupe électrogène	Mode 1 ou Mode 2 (voir Section 4.12.1)	Enable ou Disable Voir Section 4.12.2	Three Source System Disable	Source N Start Signal

Figure 4-23 Paramètres des commutateurs de transfert pour les systèmes à trois sources



Figure 4-24 Raccordements d'entrée et de sortie pour les systèmes à trois sources

4.13 Communications

Utiliser le menu Set Communications pour configurer les paramètres de communication pour les connexions série ou Ethernet. Voir les instructions à la Section 5, Communications

4.14 Configuration des mots de passe

Deux mots de passe contrôlent l'accès aux menus Test (Essai) et Setup (Configuration). Ces mots de passe sont des valeurs numériques à 4 chiffres comprises entre 0000 et 9999. Les mots de passe par défaut sont tous deux 0000. Changer les mots de passe pour empêcher tout accès non autorisé aux menus de lancement des essais et aux paramètres du système.

Remarque : Un commutateur DIP sur la carte de circuit logique principale du contrôleur permet de désactiver le mot de passe de configuration. Le commutateur DIP ne désactive pas le mot de passe d'essai.



Figure 4-25 Configurer/changer les mots de passe

4.15 Étalonnage



Tester les circuits électriques sous tension. Les tensions ou courants dangereux peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles. Confier les mesures de diagnostic des circuits sous tension à du personnel formé et qualifié. Pour effectuer les contrôles de tension, utiliser du matériel de mesure de capacité correcte équipé d'électrodes isolées et suivre les instructions du fabricant du matériel de mesure. Lors des contrôles de tension, respecter les précautions suivantes : (1) Enlever tous les bijoux. (2) Se tenir sur un tapis isolant agréé sec. (3) Ne pas toucher le boîtier ni les composants à l'intérieur du boîtier. (4) Garder à l'esprit que le système peut s'activer automatiquement. (600 V et moins)

Les fonctions de mesure de tension et de courant du commutateur de transfert (le cas échéant) sont étalonnées à l'usine. Si un réétalonnage de la tension est nécessaire, voir les instructions de contrôle des tensions dans le manuel d'installation ou le manuel d'entretien du commutateur de transfert puis utiliser le menu Calibration pour entrer les valeurs mesurées. Voir Figure 4-26.

L'accessoire de mesure de courant est nécessaire pour que le commutateur de transfert puisse mesurer et afficher les valeurs de courant. Voir la Section 7.4. Utiliser un ampèremètre à pince pour mesurer le courant et entrer les valeurs mesurées à l'aide du menu de configuration Calibration comme sur l'illustration ci-dessous.

Pour les modèles triphasés, la tension et le courant pour toutes les phases s'affichent et peuvent être étalonnés.

4.16 Réinitialiser des données

Le menu Reset Data permet au technicien d'entretien de réinitialiser les registres d'entretien, l'historique des événements et autres paramètres. Voir la Section 1.12.



Figure 4-26 Étalonnage

5.1 Introduction

Le contrôleur Decision-Maker[®] MPAC 1500 comporte trois types de connexions de communication : un port série RS-485, un port Ethernet et un port USB.

Les distributeurs et concessionnaires Kohler agréés peuvent utiliser un micro-ordinateur (portable) sur lequel est installé le logiciel Kohler® SiteTech[™] pour visualiser et modifier les paramètres du contrôleur, afficher l'historique des événements, importer et exporter des fichiers de paramètres et mettre à jour le firmware du contrôleur. Voir les instructions dans le manuel d'utilisation du logiciel Site Tech, TP-6701.

Le contrôleur utilise le protocole de communication Modbus® TCP/IP sur le port Ethernet et le protocole de communication Modbus® RTU sur le port série. Les registres Modbus figurent dans le manuel du protocole Modbus. Voir la Liste de la documentation connexe.

Le contrôleur peut envoyer des messages Modbus encapsulés à travers le réseau. Une seule adresse Modbus peut être assignée au contrôleur, indépendamment du port de communication ou du protocole utilisé.

Remarque : Les applications Modbus[®] nécessitent un pilote logiciel Modbus écrit par un programmateur systèmes compétent.

5.2 Connexions

5.2.1 Connexion de SiteTech par port USB

Un micro-ordinateur équipé du logiciel Kohler SiteTech peut être utilisé pour modifier les paramètres du contrôleur. Utiliser un câble USB pour raccorder le contrôleur à l'ordinateur.

Voir l'emplacement du port USB sur la façade du contrôleur à la Figure 5-1. Retirer le capuchon du port et utiliser un câble USB à connecteur mini-B pour raccorder le port USB du contrôleur à l'ordinateur.

Voir les instructions d'utilisation du logiciel dans le manuel d'utilisation du logiciel Site Tech, TP-6701. Débrancher le câble USB du contrôleur et remettre le capuchon en place sur le port.



Figure 5-1 Connexion USB (pour SiteTech)

5.2.2 Connexion Modbus

Le contrôleur est équipé d'un port Modbus avec un connecteur RS-485. Voir l'emplacement du connecteur Modbus RS-485 à la Figure 5-2.

Utiliser des raccordements série au bornier TB2 de la carte de circuit logique principale pour raccorder le commutateur de transfert à un ordinateur à des fins de surveillance du système, à un tableau d'alarme à distance en option ou à un réseau Modbus. Voir les informations de raccordement dans le manuel d'installation du commutateur de transfert.

Le port série est un port RS-485 isolé offrant des débits de connexion de 9,6, 19,2 et 57,6 kbits/s.

Utiliser le protocole Modbus RTU (Remote Terminal Unit) pour les communication par le port série. Un mappage des codes Modbus est disponible pour ce contrôleur. S'adresser au distributeur/concessionnaire local.

Remarque : Les applications Modbus® nécessitent un pilote logiciel Modbus écrit par un programmateur systèmes compétent.



Figure 5-2 Connexions Modbus (capot du contrôleur retiré pour l'illustration seulement)

5.2.3 Connexion Ethernet

La carte de communication Ethernet accessoire est un équipement de série sur le contrôleur MPAC 1500. La carte de communication est installée sur la carte du contrôleur comme indiqué à la Figure 5-3.



Figure 5-3 Carte Ethernet (capot du contrôleur retiré pour l'illustration seulement)

La carte de communication Ethernet accessoire permet de raccorder le commutateur de transfert au réseau Ethernet d'un bâtiment pour communiquer avec des ordinateurs raccordés au même sous-réseau. Voir les informations de raccordement dans le manuel d'installation du commutateur de transfert.

Remarque : Pour établir une connexion Ethernet, obtenir une adresse IP et un numéro de masque de sous-réseau auprès de l'administrateur système local.

Utiliser les menus de configuration ou un ordinateur raccordé au port USB du contrôleur et équipé du logiciel Kohler SiteTech pour configurer les paramètres de communication. Assigner un numéro de port, une adresse IP et un numéro de masque de sous-réseau depuis le pupitre du contrôleur. La carte de communication Ethernet peut avoir une adresse IP par défaut assignée à l'usine à des fins d'essai. **Changer l'adresse IP en une adresse propre à l'utilisateur.** Voir les instructions de configuration des paramètres de communication à la Section 4.13.

Le contrôleur peut communiquer avec un maximum de cinq (5) connexions TCP/IP (Ethernet) simultanées. Ces cinq connexions n'incluent pas le port série RS-485. Dans le cas extrême, cinq utilisateurs peuvent communiquer avec le contrôleur via les connexions réseau TCP/IP et un autre par l'intermédiaire du port série, ce qui représente un total de six (6) canaux de communication. À mesure que le contrôleur communique avec un nombre croissant de périphériques extérieurs, les communications ralentissent.

5.3 Configuration des communications

Utiliser l'affichage et le clavier du contrôleur ou un ordinateur équipé du logiciel Kohler® SiteTech[™] raccordé au port USB pour configurer les paramètres de communication pour les connexions Ethernet ou série. Le contrôleur utilise le protocole de communication Modbus®.

5.3.1 Configuration des communications série Modbus

Configurer les paramètres de communication suivant pour la communication série. Voir aussi le récapitulatif de ces paramètres à la Figure 5-6.

Remarque : Les applications Modbus® nécessitent un pilote logiciel Modbus écrit par un programmateur systèmes compétent.

Modbus Enabled (Modbus activé). Choisir True (Vrai) pour permettre la communication Modbus.

Modbus Baud Rate (Débit Modbus). Requis pour les connexions série. Le débit en bauds doit correspondre à celui de l'ordinateur raccordé.

Modbus Slave Addr (Adresse esclave Modbus). Assigner au port série une adresse unique entre 001 et 247.

5.3.2 Configuration des communications réseau

S'adresser à l'administrateur réseau local pour configurer les paramètres de communication suivants pour la communication Ethernet.

Voir le récapitulatif de ces paramètres à la Figure 5-6.

DHCP Enabled (DHCP activé). Réglé à l'usine sur False (Faux). Le choix de la valeur True (Vrai) active le protocole DHCP (Dynamic Host Configuration Protocol), qui permet à un serveur DHCP d'assigner automatiquement une adresse IP dynamique, un masque de sous-réseau et une passerelle par défaut au contrôleur MPAC. S'adresser à l'administrateur réseau local pour déterminer si le DHCP est nécessaire.

Static IP Address (Adresse IP statique). Le commutateur de transfert peut avoir une adresse IP par défaut assignée à l'usine. Changer l'adresse IP en une adresse IP propre à l'utilisateur. Obtenir une adresse IP dynamique, le masque de sous-réseau et la passerelle par défaut auprès de l'administrateur réseau local.

Static Subnet Mask (Masque de sous-réseau statique). Obtenir les données de masque de

sous-réseau auprès de l'administrateur réseau local. Tous les périphériques qui communiquent les uns avec les autres sur le même réseau local doivent utiliser le même masque de sous-réseau.

Static Default Gateway (Passerelle par défaut statique). Obtenir les données de passerelle auprès de l'administrateur réseau local.

DHCP Server (Serveur DHCP). Affiché à titre indicatif seulement. Fournir cette valeur à l'administrateur réseau en cas de problème avec le DHCP.

Modbus TCP Unit ID (ID d'unité TCP Modbus). L'ID d'unité est requise pour la communication Modbus sur TCP. L'ID d'unité pour les communications TCP est semblable à l'adresse Modbus pour les communications série par les ports RS-485. Le réglage d'usine par défaut est 2.

Modbus TCP Server Enabled (Serveur TCP Modbus activé). Sélectionner True (Vrai) pour activer le TCP si le commutateur de transfert est raccordé à un réseau pour les communications TCP/IP (communications Ethernet, par exemple).

MAC address (Adresse MAC). L'adresse matérielle MAC est configurée à l'usine. Elle peut être vue dans les menus View>Communications Setup mais n'est ni affichable ni modifiable dans les menus de configuration.

5.3.3 Configuration à l'aide du clavier du contrôleur

Utiliser le menu Set Communications pour configurer les paramètres de communication pour les connexions série ou Ethernet. Voir Figure 5-4.

Le port Modbus sur la carte de circuit du contrôleur est le port 0.

5.3.4 Configuration à l'aide de SiteTech

Utiliser un câble USB de type USB A mâle/USB mini-B pour raccorder le contrôleur MPAC à un ordinateur. Utiliser ensuite le logiciel SiteTech pour configurer les paramètres de communication pour les connexions série ou Ethernet. Voir la Figure 5-5 et le manuel d'utilisation du logiciel SiteTech TP-6701.

Le logiciel SiteTech est proposé exclusivement aux distributeurs et concessionnaires Kohler agréés.

Certains noms de paramètres dans SiteTech de ceux affichés par le contrôleur. Figure 5-6 montre les deux noms.



Figure 5-4 Configuration des communications à l'aide de l'affichage et du clavier du contrôleur

File Device Device Add Device Setup Device Device Device	ne 🛠 Update Firmware 🔛 ne 🙆 Change Password 🗠 Its 🔛 Notification Setup 😭 P Device	ower Chain Gauges DeviceDetail	S S Clipboard Paramet	ters	
МРАС	MPAC Device				
	Parameters Common Alarms	Current Based Load Co	ntrol Time Based Load (Control	
	Exercise Setup Prog. Inputs	Prog. Outputs			
Ī	Parameter	MPAC DM 12	00	~	
	 ATS Delays 				
	Modbus				
	Modbus Enabled	True			
	MPAC Modbus Baud Rate				
	Modbus Slave Address	2			
	Modbus Parity	0			
	Modbus Stop Bits 1				
	 Network Configuration 				
	DHCP Enabled	False			
	Static IP Address	*			
	Static Subnet Mask	*		=	
	Static Default Gateway	*			
	DHCP Server	*			
	Modbus Tcp Unit Id	2			
	Modbus Tcp Server Enabled	Irue			
	V Network Status			*	
Event History					
Status Event Description Da	ate and Time Received	Date and Time	Event Description	Par	
		×		•	

Figure 5-5 Configuration des communications à l'aide du logiciel Kohler[®] SiteTech[™] Software (écran typique)

Paramètre				
affiché dans SiteTech	Valours	Dáfaut	Notes	
SiteTach : Modbus Enabled		Тгио	Activer (True/Enabled) pour les communications	
Contrôleur : Modbus Server Port 0	Enabled ou Disabled	Enabled	réseau par le port Ethernet.	
SiteTech : Modbus Baud Rate	9600, 19200, 57600	19200	Débit en bauds (bits/seconde) pour les	
Contrôleur : Baud Rate			communications série entre le contrôleur et le port COM d'un ordinateur.	
SiteTech : Modbus Slave Address	001-247	0	Adresse pour le port série RS-485 (sur la carte de	
Contrôleur : Modbus Address				
SiteTech : Modbus Parity Contrôleur : (pas affiché sur le contrôleur)	Lecture seule	Néant	Non modifiable.	
SiteTech : Modbus Stop Bits	Lecture seule	1	Non modifiable.	
Contrôleur : (pas affiché sur le contrôleur)				
SiteTech : DHCP Enabled	True ou False	False	Protocole DHCP. Activer (True/Enabled) si nécessaire	
Contrôleur : DHCP Status	Enabled ou Disabled	Disabled	; consulter l'administrateur réseau local.	
SiteTech : Static IP Address	Voir notes.	*	À obtenir auprès de l'administrateur réseau local.	
Contrôleur : IP Address			Chaque périphérique sur le réseau doit avoir une adresse IP unique.	
SiteTech : Static Subnet Mask	Voir notes.	*	À obtenir auprès de l'administrateur réseau local.	
Contrôleur : Subnet Mask			Tous les périphériques qui communiquent les uns avec les autres sur le même réseau local doivent utiliser le même masque de sous-réseau.	
SiteTech : Static Default Gateway	Voir notes.	*	À obtenir auprès de l'administrateur réseau local.	
Contrôleur : Default Gateway				
SiteTech : DHCP Server	Lecture seule		Affiché dans SiteTech à titre indicatif seulement.	
Contrôleur : (pas affiché sur le contrôleur)				
SiteTech : Modbus TCP Unit ID	001-247	002	L'ID d'unité est requise pour la communication	
Contrôleur : Modbus TCP Unit ID			Modbus sur TCP.	
SiteTech : Modbus TCP Server Enabled	True ou False	True	Activer (True/Enabled) pour permettre les	
Contrôleur : Modbus Server TCP	Enabled ou Disabled	Enabled	par exemple).	
SiteTech : MAC Address	Non modifiable	Réglé à	Adresse matérielle, entrée à l'usine. Non modifiable.	
Contrôleur : MAC Address (menu d'affichage seulement)		rusine		
* Ne pas utiliser les paramètres d'usine pour l'adresse IP, le masque de sous-réseau ou la passerelle par défaut. Obtenir ces paramètres auprès				

* Ne pas utiliser les paramètres d'usine pour l'adresse IP, le masque de sous-réseau ou la passerelle par défaut. Obtenir ces paramètres auprès de l'administrateur réseau local.

Figure 5-6 Paramètres de communication

5.4 Fichiers de paramètres

Les fichiers de paramètres de configuration peuvent être exportés vers un ordinateur à l'aide du logiciel Kohler® SiteTech[™]. Utiliser un câble USB pour raccorder l'ordinateur au contrôleur. Le fichier résultant peut être ouvert à l'aide d'un tableur sur l'ordinateur. Il est déconseillé de modifier les paramètres dans le fichier.

Les paramètres de configuration peuvent être chargés dans le contrôleur MPAC depuis un fichier enregistré. Cela peut être utile pour le dépannage ou le remplacement du contrôleur. Voir les instructions d'exportation et d'importation de fichiers dans le manuel d'utilisation SiteTech.

5.5 Mises à jour du firmware du contrôleur

Kohler peut publier occasionnellement des versions mises à jour du firmware du contrôleur. Un ordinateur (portable) raccordé au port USB et le logiciel Kohler® SiteTech[™] sont nécessaires pour mettre à jour le firmware sur le contrôleur. Le cas échéant, faire charger une version mise à jour du firmware du contrôleur par un distributeur/concessionnaire agréé. Voir les instructions de mise à jour du firmware dans le manuel TP-6701.

Notes

6.1 Introduction

Un entretien préventif régulier permet d'assurer un fonctionnement sûr et fiable et d'étendre la durée de service du commutateur de transfert. L'entretien préventif comprend essais, nettoyage, contrôle et remplacement de pièces usées ou manquantes à intervalles périodiques. La Section 6.4 contient un calendrier d'entretien pour les tâches de maintenance recommandées.

Un distributeur/concessionnaire agréé peut assurer l'entretien préventif complet et les réparations afin de maintenir le commutateur de transfert en parfait état. Sauf indication contraire, confier l'entretien ou les réparations à un concessionnaire/réparateur agréé conformément aux codes et normes en vigueur. Voir la section Service après-vente du présent manuel pour trouver un distributeur/concessionnaire local.

Tenir un registre de toutes les opérations d'entretien ou de réparation.

Remettre tous carters en place et fermer la porte de l'enceinte après une opération d'entretien ou de réparation et avant de rétablir l'alimentation.



Peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles.

Débrancher les câbles d'accumulateur avant de travailler sur le groupe électrogène. Pour débrancher l'accumulateur, commencer par le câble négatif (-). Lors du rebranchement de l'accumulateur, raccorder le câble négatif (-) en dernier.

Mise hors service du groupe électrogène. Un démarrage intempestif peut provoquer des blessures graves, voire mortelles. Avant de travailler sur le groupe électrogène ou sur tout matériel qui y est raccordé, mettre le groupe électrogène hors service : (1) Placer le commutateur principal du groupe en position OFF (Arrêt). (2) Débrancher l'alimentation vers le chargeur d'accumulateur. (3) Débrancher les câbles d'accumulateur, en commençant par le câble négatif (-). Lors du rebranchement de l'accumulateur, raccorder le câble négatif (-) en dernier. Ces précautions ont pour objet d'empêcher le démarrage du groupe électrogène sous l'effet d'un commutateur de transfert automatique, d'un interrupteur marche/arrêt à distance ou d'une commande de démarrage par un ordinateur à distance. Mise hors service du groupe électrogène. Un démarrage intempestif peut provoquer des blessures graves, voire mortelles. Avant de travailler sur le groupe électrogène ou sur tout matériel raccordé, mettre le groupe électrogène hors service : (1) Appuyer sur le bouton OFF/RESET du groupe électrogène pour mettre le groupe électrogène à l'arrêt. (2) Le cas échéant, débrancher l'alimentation vers le chargeur d'accumulateur. (3) Débrancher les câbles d'accumulateur, en commençant par le câble négatif (-). Lors du rebranchement de l'accumulateur, raccorder le câble négatif (-) en dernier. Ces précautions ont pour objet d'empêcher le démarrage du groupe électrogène au moyen de l'interrupteur marche/arrêt à distance.



Ne jamais faire fonctionner le groupe électrogène si toutes les protections et enceintes isolantes ne sont pas en place. Mise à la terre du matériel électrique. Les tensions dangereuses peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles. L'électrocution est possible dès lors qu'il y a de l'électricité. Veiller à bien se conformer aux normes et réglementations en vigueur. Relier à la terre le groupe électrogène, le commutateur de transfert et les matériels et circuits électriques associés. Couper les disjoncteurs principaux de toutes les sources électriques avant d'intervenir sur le matériel. Ne jamais venir au contact de câbles ou appareils électriques tout en étant debout dans de l'eau ou sur un sol mouillé, car cela augmente le risque d'électrocution.

Entretien du commutateur de transfert. Les tensions dangereuses peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles. Couper toutes les sources d'alimentation avant toute opération d'entretien. Couper tous les disjoncteurs de toutes les sources d'alimentation de commutateur de transfert et désactiver tous les groupes électrogènes comme suit : (1) Placer tous les commutateurs de contrôleur principal de groupe en position OFF (Arrêt). (2) Débrancher l'alimentation des chargeurs d'accumulateur. (3) Débrancher tous les câbles d'accumulateur, en commençant par les câbles négatifs (-). Lors du rebranchement de l'accumulateur après l'opération d'entretien, raccorder les câbles négatifs (-) en dernier. Ces précautions ont pour objet d'empêcher le démarrage des groupes électrogènes sous l'effet d'un commutateur de transfert automatique, d'un interrupteur marche/arrêt à distance ou d'une commande de démarrage par un ordinateur à distance. Avant d'effectuer l'entretien de quelconques composants à l'intérieur de l'enceinte : (1) Enlever tous les bijoux. (2) Se tenir sur un tapis isolant agréé sec. (3) Contrôler les circuits avec un voltmètre pour vérifier qu'ils sont hors tension.

Courts-circuits. Les tensions et courants dangereux peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles. Les courts-circuits peuvent provoquer des dommages corporels et matériels. Ne pas placer d'outils ou bijoux au contact de connexions électriques durant les réglages ou les réparations. Enlever tous les bijoux avant d'intervenir sur le matériel.

AVIS

Dommages par décharge électrostatique. Les décharges électrostatiques endommagent les circuits électroniques. Pour éviter les décharges électrostatiques, porter un bracelet de mise à la terre lors de la manipulation de cartes circuits imprimés ou de circuits intégrés. Les bracelets de mise à la terre agréés présentent une résistance élevée (1 mégohm environ), *pas un contact direct*, avec la terre.

6.2 Essais

6.2.1 Marche d'entretien hebdomadaire du groupe électrogène

Utiliser de dispositif de marche d'entretien pour démarrer et faire fonctionner le groupe électrogène en charge une fois par semaine afin de maintenir une fiabilité maximale du système électrique de secours. Voir les instructions de programmation de la marche d'entretien à la Section 4.4.

6.2.2 Essai mensuel du système de commande automatique

Tester le système de commande automatique du commutateur de transfert chaque mois. Voir la procédure d'essai à la Section 1.8.

- Vérifier que la séquence de fonctionnement prévue s'exécute effectivement lorsque le commutateur transfère la charge vers la source de secours lorsqu'une défaillance de la source primaire se produit ou est simulée.
- Observer les voyants indicateurs du commutateur de transfert pour vérifier leur fonctionnement.
- Observer et écouter pour détecter tous les bruits ou vibrations excessifs durant la marche.
- Une fois que le commutateur a transféré la charge vers la source de secours, mettre fin à l'essai et vérifier que la séquence de fonctionnement prévue s'exécute alors que le commutateur de transfert rebascule vers la source primaire et commande la mise à l'arrêt du groupe électrogène après une période de refroidissement.
- Sur les modèles à transition programmée, vérifier que la temporisation en position d'arrêt (OFF) fonctionne durant le transfert vers la source de secours et le rebasculement vers la source primaire.

6.3 Contrôle et réparation

S'adresser à un distributeur/concessionnaire agréé pour contrôler le commutateur de transfert chaque année, ainsi qu'en cas d'usure, dommages, détérioration ou mauvais fonctionnement constatés ou présumés du commutateur de transfert ou de ses composants.

6.3.1 Contrôle externe

Pour maintenir le commutateur de transfert propre et en bon état, effectuer un contrôle externe général hebdomadaire du commutateur de transfert pour vérifier l'absence de tout problème de vibration, fuite, température excessive, contamination ou détérioration. Éliminer les dépôts de saletés, poussières et autres contaminants des composants externes et de l'enceinte du commutateur de transfert avec un aspirateur ou en les essuyant avec un chiffon sec ou une brosse.

Remarque : Ne pas utiliser d'air comprimé pour nettoyer le commutateur de transfert car cela peut coincer des corps étrangers dans les composants et endommager le commutateur.

Resserrer la visserie externe comme il se doit. Remplacer toutes les pièces externes usées, manquantes ou cassées par des pièces de rechange recommandées par le fabricant. Pour toute information spécifique et commande de pièces, s'adresser à un distributeur/concessionnaire agréé.

6.3.2 Contrôle interne



Débrancher toutes les sources d'énergie, ouvrir la porte de l'enceinte du commutateur de transfert et contrôler les composants internes chaque mois ou lorsque tout problème constaté durant un contrôle externe peut avoir eu un effet sur les composants internes.

S'adresser à un distributeur/concessionnaire agréé pour le contrôle et la réparation du commutateur de transfert si l'un quelconque des problèmes suivants est constaté à l'intérieur du commutateur de transfert.

- Accumulations de saletés, de poussières, d'humidité ou autres contaminants
- Signes de corrosion
- · Composants usés, manquants ou cassés
- Visserie desserrée
- Détérioration, coupures ou abrasion des gaines de fils ou câbles
- Signes de surchauffe ou de mauvais contacts : altération de couleur du métal, plastique fondu ou odeur de brûl
- Autres indications d'usure, dommages, détérioration ou mauvais fonctionnement du commutateur de transfert ou de ses composants.

Si l'installation ne permet pas de couper l'alimentation électrique pendant la durée nécessaire pour le contrôle interne, faire effectuer un contrôle interne par un distributeur/concessionnaire agréé.

6.3.3 Contrôle des limiteurs de surtension



Sur les commutateurs de transfert équipés de limiteurs de surtension en option, vérifier les points suivants tous les deux mois :

- Indicateurs d'état des limiteurs de surtension
- État des fils de raccordement des limiteurs de surtension

6.3.4 Autres contrôles et réparations

Faire effectuer par un distributeur/concessionnaire agréé l'entretien régulier, service après-vente et toute autre maintenance permettant d'assurer un fonctionnement sûr et fiable du commutateur de transfert. Voir les opérations et intervalles d'entretien à la Section 6.4, Calendrier d'entretien.

6.3.5 Commutateurs de dérivation/ isolement modèles KGS/KGP

Pour les commutateurs de dérivation/isolement modèles KGS/KGP, faire effectuer les contrôles d'entretien supplémentaires suivants par un distributeur/ concessionnaire agréé chaque année. Au besoin, consulter les instructions dans le manuel d'entretien du commutateur de transfert.

- Si possible, appliquer de la graisse diélectrique sur les mécanismes à doigts mobiles.
- Effectuer des mesures thermiques sur chaque embase de connecteur après que le connecteur a été sous tension pendant au moins 3 heures. Toute mesure de la surface de l'embase qui dépasse 65 °C (149 °F) indique qu'il est nécessaire de changer la prise. Consigner les niveaux d'intensité de courant durant les mesures de température.
- Le commutateur de transfert étant déposé, trouver la vis qui maintient la broche pour chaque connecteur électrique et s'assurer qu'elle est serrée à un couple correct.
- Le circuit de dérivation étant hors tension, trouver la vis qui maintient l'embase pour chaque connecteur électrique (si elle est accessible) et s'assurer qu'elle est serrée au couple correct.

Faire effectuer par un distributeur/concessionnaire agréé les réparations de composants internes endommagés ou usés ou leur remplacement par des pièces de rechange recommandées par le fabricant.

6.4 Calendrier d'entretien

Suivre les intervalles d'entretien recommandés figurant dans le calendrier ci-dessous. Confier toutes les

opérations d'entretien à un distributeur/concessionnaire agréé, à l'exception des activités marquées d'un X, qui peuvent être effectuées par l'opérateur du commutateur.

Élément du système ou procédure	Voir Section	Contrôle visuel	Vérifier	Régler, réparer, remplacer	Nettoyer	Tester	Fréquence
Système électrique							
Signes de surchauffe ou de mauvais contacts : altération de couleur du métal, plastique fondu ou odeur de brûl	6.3.1	х	х				А
Propreté du mécanisme externe du contacteur; nettoyer et lubrifier s'il est sale *	6.3.1	х			D (nettoyage et lubrification)		A
Détérioration, coupures ou abrasion des gaines de câblage. Réparer ou remplacer les câblages endommagés ou détériorés	6.3.1	х	D	D			А
Serrer les raccordements de câblages de commande et d'alimentation aux couples indiqués	2		D			D	А
État des contacts de commutation d'alimentation principaux du commutateur de transfert; nettoyer ou changer les contacts principaux ou changer le contacteur complet comme il se doit	M.E.	D		D	D		A
Pour les commutateurs de dérivation/isolement modèles KGS/KGP, contrôles supplémentaires figurant à la Section 6.3.5.	6.3.5, M.E.		D	D		D	А
Système de commande							
Marche d'entretien en charge du groupe électrogène	6.2.1					Х	Н
Essai du système de commande automatique du commutateur de transfert	6.2.2 1.8	х				х	М
Essai de fonctionnement de tous les voyants indicateurs et de tous les systèmes de commande à distance	M.I.	х	D	D		D	А
État général du matériel							
Contrôle de l'extérieur du commutateur de transfert, signes de vibration excessive, fuites, température élevée, contamination ou détérioration *	6.3.1	x			x		М
Toute la visserie externe est en place, serrée et pas excessivement usée	6.3.1	х	х	х			М
Contrôle de l'intérieur du commutateur de transfert, signes de vibration excessive, fuites, température élevée, contamination ou détérioration*	6.3.4	D	D		D		A
Toute la visserie interne est en place, serrée et pas excessivement usée	6.3.4	х	D	D			А
Modules limiteurs de surtension (le cas échéant)							
Vérifier les indicateurs d'état	7.10	Х		D			Tous les
Vérifier l'état des fils de raccordement	7.10	Х		D			2 mois
* Entretien plus fréquent si le commutateur de transfert est	utilisé dans	des milieux	poussiéreu	ıx ou sales.			
Voir Section : Lire ces sections avec attention pour toute information supplémentaire avant d'effectuer l'entretien. Contrôle visuel : Examiner visuellement ces éléments.							
Verifier : Necessite un contact physique ou le mouvemen	t de compo	osants syste	eme ou l'er	nploi d'indica mócanismo	tions autres que	e visuelle r lo romi	elsoomont do
composants en fonction de la gravité du problème.							
Nettoyer : Éliminer les dépôts de saletés et contaminant aspirateur ou en les essuyant avec un chiffon sec ou une coincer des corps étrangers dans les composants et les e	Nettoyer : Éliminer les dépôts de saletés et contaminants des composants externes et de l'enceinte du commutateur de transfert avec un aspirateur ou en les essuyant avec un chiffon sec ou une brosse. Ne pas utiliser d'air comprimé pour nettoyer le commutateur car cela peut coincer des corps étrangers dans les composants et les endommager.						
Tester : Peut nécessiter des outils, du matériel ou des cor	npétences	disponibles	uniqueme	ent auprès d'ι	un distributeur/c	oncessio	nnaire agréé.
Symboles utilisés dans le tableau : X = Tâches pouvant être effectuées par l'opérateur du c	commutate	ur de transfe	ert.		H = Hebdom	nadaire	

D = Tâches devant être effectuées par un distributeur/concessionnaire agréé.

M.E. = Manuel d'entretien. Tâches devant être effectuées par un distributeur/concessionnaire agréé.

M = Mensuel

M.I. = Manuel d'installation du commutateur de transfert

T = Trimestriel

S = Semi-annuel

A = Annuel

7.1 Introduction

Cette section décrit les options matérielles proposées pour les commandes Decision-Maker[®] MPAC 1500. Les accessoires suivants sont proposés :

- Modules accessoires
- Interrupteur général de contrôleur
- Contrôleur de courant
- Multimètre numérique : V, A, kW, VA, VAR, PF et Hz
- Module de délestage (sur les modèles à transition programmée seulement)
- Contrôle de tension phase-neutre
- Commutateur de commande de transfert surveillé
- Limiteur de surtension
- Capot d'interface utilisateur

7.2 Modules accessoires

Les types suivants de modules accessoires sont proposés :

- Module d'entrée/sortie standard
- Module d'entrée/sortie haute puissance
- Module d'alarme avec fonction d'alarme Chicago
- Module d'alimentation à accumulateur externe

Voir les informations de raccordement local dans le manuel d'installation du commutateur de transfert. Si les modules ne sont pas installés à l'usine, se reporter aux instructions d'installation fournies avec les kits d'accessoires.

Le support de montage accepte jusqu'à cinq modules en option. La courant consommé total maximum est de 300 mA. Voir Figure 7-1. Si un module d'alimentation à accumulateur externe est installé, il n'y a aucune restriction de courant.

Les modules accessoires avec support de montage sont représentés à la Figure 7-2.

Caractéristiques de consommation de courant des modules, mA		
Module d'alarme	75	
Module d'E/S standard	75	
Module d'E/S haute puissance	100	





5. Platine de montage

Figure 7-2 Montage des modules accessoires

7.2.1 Modules d'entrée/sortie (E/S)

Deux types de modules d'entrée/sortie sont proposés. Le module d'E/S standard comporte deux entrées et six sorties. Le module d'E/S haute puissance comporte deux entrées et trois sorties. Voir les illustrations et caractéristiques des modules d'E/S de la Figure 7-4 à la Figure 7-6.



Figure 7-3 Module d'E/S standard

Entrées	
Entrées disponibles	2
Définition de l'entrée	Fermeture de contact
Courant	5 mA max
Type de raccordement	Bornier
Calibre de conducteur	N 14-24 AWG
Distance max	700 pieds (213 m)
Sorties	
Sorties disponibles	6
Type de contact	Forme C, unipolaire bidirectionnel (SPDT)
Tension nominale du contact	2 A sous 30 Vcc 500 mA sous 125 Vca
Type de raccordement	Bornier
Calibre de conducteur	N 14-24 AWG

Figure 7-4 Module d'entrée/sortie standard



Figure 7-5 Module d'E/S haute puissance

Entrées		
Entrées disponibles	2	
Définition de l'entrée	Fermeture de contact	
Courant	5 mA max	
Type de raccordement	Bornier	
Calibre de conducteur	N 14-24 AWG	
Distance max	700 pieds (213 m)	
Sorties		
Sorties disponibles	3	
Type de contact	Forme C, unipolaire bidirectionnel (SPDT)	
Tension nominale du contact	12 A sous 24 Vcc 12 A sous 250 Vca 10 A sous 277 Vca 2 A sous 480 Vca	
Type de raccordement	Bornier	
Calibre de conducteur	N 14-24 AWG	
Conditions ambiantes		
Température	-40 °C à 85 °C (-40 °F à 185 °F)	
Humidité	35 % à 85 % sans condensation	

Figure 7-6 Module d'entrée/sortie haute puissance

Remarque : Chaque module d'E/S doit avoir une adresse unique.

Utiliser les commutateurs DIP d'adresse sur le module d'E/S pour assigner une adresse unique (différente) à chaque module comme indiquée à la Figure 7-7. Assigner les adresses dans l'ordre de 1 à 4. Chaque commutateur DIP comporte un voyant qui s'allume pour indiquer que le commutateur est fermé.

L'adresse fixe du module d'alarme est 5. L'adresse fixe du module d'alimentation à accumulateur est 6.

Utiliser le menu Set Inputs/Outputs (Définir les entrées/sorties) pour assigner les fonctions d'entrée et de sortie. Voir les instructions à la Section 4.9.

Les voyants sur la carte de circuit du module circuit s'allument pour indiquer que chaque entrée ou sortie est activée.



Figure 7-7 Réglage des commutateurs DIP d'adresse

7.2.2 Module d'alimentation à accumulateur externe (EBSM)

Le module d'alimentation à accumulateur externe permet le raccordement aux accumulateurs de démarrage du moteur ou à d'autres accumulateurs pour alimenter le contrôleur du CTA en courant 12 Vcc. Le module d'alimentation à accumulateur externe est requis pour les applications suivantes :

- Systèmes utilisant des temporisations étendues de démarrage du moteur. L'EBSM assure l'alimentation du contrôleur de CTA durant les temporisations étendues de plus de 15 secondes, lorsque ni la source normale ni la source d'urgence ne sont disponibles.
- Installations à coupures fréquentes du courant secteur. L'EBSM assure l'alimentation du contrôleur de CTA si aucune des sources n'est disponible afin d'économiser l'accumulateur de secours du contrôleur.

• Systèmes à trois source. Les systèmes à trois sources utilisent deux commutateurs de transfert et deux sources d'alimentation de secours en plus de la source primaire d'alimentation électrique. L'EBSM assure l'alimentation du contrôleur du deuxième CTA lorsque la source primaire (raccordée au CTA1) alimente le circuit de charge. Voir les instructions de configuration d'un système à trois sources à la Section 4.12.

L'EBSM produit 2 A sous 12 Vcc avec une entrée de 9 à 36 Vcc. L'entrée de l'EBSM est protégée contre les polarités inverses. L'EBSM émet un signal de tension d'accumulateur basse si la tension de l'accumulateur externe chute en dessous de 11 Vcc pour un système 12 V ou 22 Vcc pour un système 24 V.



Figure 7-8 Module d'alimentation à accumulateur externe

Réglage du commutateur DIP SW11-1	Tension d'accumulateur
OFF	12 Vcc
ON	24 Vcc

Figure 7-9 Sélection de la tension d'accumulateur

7.2.3 Module d'alarme

Voir le module d'alarme à la Figure 7-10.

Cette carte offre les fonctions suivantes :

- Alarme sonore 90 dB (toute fonction d'alarme peut être programmée pour déclencher l'alarme sonore)
- Fonctionnement de l'alarme Chicago
- Sélection de la source primaire
- Commande de transfert surveillé (commutateur de commande de transfert surveillé requis)
- Connecteur pour alarme externe

La carte d'alarme a une adresse fixe = 5.



Figure 7-10 Module d'alarme

Commutateurs DIP de la carte d'alarme

Il y a quatre commutateurs DIP sur la carte du module d'alarme. Certains des commutateurs ne sont pas utilisés. Voir Figure 7-11. Pour activer la sélection de la source primaire, régler le commutateur DIP 1 sur ON. Si le commutateur de transfert surveillé est installé sur le CTA, régler le commutateur DIP 2 sur ON.

Commutateur DIP	Fonction
1	Sélection de la source primaire
2	Activer le transfert surveillé
3	Non utilisé
4	Non utilisé

Figure 7-11 Commutateurs DIP de la carte d'alarme

Sélection de la source primaire

Le module d'alarme est requis pour la sélection de la source primaire. Pour activer la sélection de la source primaire, régler le commutateur DIP 1 sur ON. Voir ensuite les instructions de sélection de la source N ou la source E en tant que source primaire à la Section 4.8.3.

Alarme externe

Un avertisseur sonore externe (non fourni) peut être raccordé au bornier TB14 du module d'alarme. Raccorder au contact normalement ouvert ou normalement fermé conformément aux instructions du fabricant de l'alarme sonore. Voir Figure 7-12.

Paramètre	Caractéristique
Calibre de conducteur	N 12-22 AWG Cu
Tension nominale du contact	500 mA sous 120 Vca
	250 mA sous 240 Vca

Figure 7-12 Caractéristiques de raccordement de l'alarme externe

Configuration de l'alarme sonore

La carte d'alarme est équipée d'une alarme sonore de 90 dB. L'alarme sonore peut être configurer pour se déclencher pour des états d'erreur sélectionnés. Utiliser le menu Common Alarms Setup (Configuration des alarmes communes) pour assigner les fonctions à l'alarme sonore. Voir les instructions de configuration de l'alarme sonre à la Section 4.10 : Y (Oui) pour chaque fonction qui doit déclencher l'alarme.

Fonctionnement de l'alarme, mode normal

En mode normal, l'avertisseur sonore est audible chaque fois qu'un état d'erreur se produit dans le système. L'avertisseur reste audible jusqu'à ce qu'on appuie sur la touche de coupure d'alarme. Une fois que l'état d'erreur est supprimé, la coupure d'alarme prend fin et est réinitialisée pour la prochaine alarme.

Fonctionnement de l'alarme, mode d'alarme Chicago

En mode d'alarme Chicago, l'avertisseur sonore est audible et une lampe ou un voyant s'allume lorsque le commutateur est position d'urgence (non primaire). L'avertisseur reste audible jusqu'à ce qu'on appuie sur la touche de coupure d'alarme. Une fois que l'état d'erreur est supprimé, la coupure d'alarme prend fin et est réinitialisée pour la prochaine alarme.

Pour le mode d'alarme Chicago, utiliser le menu Set Common Alarms (Configurer les alarmes communes) pour assigner les erreurs et états nécessaires à l'alarme sonore. Voir la Section 4.10. Veiller à bien affecter la condition Contactor in Standby au déclenchement de l'alarme sonore.

Une alarme ou un voyant indicateur à distance peuvent également être raccordés à la carte d'alarme pour indiquer l'état d'alarme comme décrit plus haut. Voir Alarme externe.

Mode de coupure d'alarme

En mode de coupure d'alarme, l'avertisseur sonore est désactivé. Le message Alarm Silenced (Alarme coupée) s'affiche à l'écran et le voyant d'alerte système s'allume.

L'état Alarme coupée peut être assigné à une sortie programmable. Voir les instructions d'affectation des sorties à la Section 4.9.

Instructions de coupure de l'alarme dans les modes d'alarme normale et Chicago

Lorsque l'alarme est activée, le terme Alarm s'affiche dans le menu principal au-dessus de la première touche. Voir Figure 7-13. Appuyer sur la touche Alarm pour accéder au menu Reset (Réinitialisation). Appuyer ensuite sur la touche marquée Reset pour couper l'alarme.



Figure 7-13 Coupure de l'alarme

7.3 Interrupteur général de contrôleur



Démarrage intempestif. Peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles.

Débrancher les câbles d accumulateur avant de travailler sur le groupe électrogène. Pour débrancher l accumulateur, commencer par le câble négatif (-). Lors du rebranchement de l accumulateur, raccorder le câble négatif (-) en dernier.

Mise hors service du groupe électrogène. Un démarrage intempestif peut provoquer des blessures graves, voire mortelles. Avant de travailler sur le groupe électrogène ou sur tout matériel raccordé, mettre le groupe électrogène hors service : (1) Appuyer sur le bouton OFF/RESET du groupe électrogène pour mettre le groupe électrogène à l'arrêt. (2) Le cas échéant, débrancher l'alimentation vers le chargeur d'accumulateur. (3) Débrancher les câbles d'accumulateur, en commençant par le câble négatif (-). Lors du rebranchement de l'accumulateur, raccorder le câble négatif (-) en dernier. Ces précautions ont pour objet d'empêcher le démarrage du groupe électrogène au moyen de l'interrupteur marche/arrêt à distance.



L'interrupteur général de contrôleur permet de couper l'alimentation électrique du contrôleur durant l'entretien et les réparations. Voir Figure 7-14.

Remarque : Mettre le groupe électrogène hors service avant d'utiliser l'interrupteur général de contrôleur afin de couper l'alimentation des commandes du CTA. En cas de coupure d'alimentation des commandes, le CTA envoie un signal de démarrage du moteur au groupe électrogène. Pour empêcher le groupe électrogène de démarrer, appuyer sur le bouton d'arrêt (OFF) de la commande du groupe électrogène puis débrancher le chargeur d'accumulateur et l'accumulateur. Voir les instructions détaillées dans le manuel d'utilisation du groupe électrogène.

L'interrupteur comporte deux positions, auto (I) et ouvert (0). Placer l'interrupteur général de contrôleur en position 0 pour couper l'alimentation électrique du contrôleur de CTA. Après l'entretien ou la réparation, placer l'interrupteur en position I pour rétablir l'alimentation. Suivre les instructions figurant dans la documentation du groupe électrogène pour remettre le groupe électrogène en service.

L'interrupteur général de contrôleur n'est pas proposé pour les modèles d'entrée de service, qui sont équipés de série d'un interrupteur d'isolement du circuit de commande.



Figure 7-14 Interrupteur général de contrôleur

7.4 Mesure de courant

Le kit de mesure de courant est représenté à la Figure 7-15. Voir les raccordements du kit de mesure de courant à la Figure 7-16.

Le kit de mesure de courant utilise des transformateurs de courant pour mesurer le courant à travers la barre omnibus de charge sur toutes les phases. Le courant de charge peut alors être affiché sur l'écran du contrôleur. Voir la Section 1.6, Menus de marche normale. Les transformateurs de courant sont conçus pour chaque commutateur de transfert spécifique en fonction du courant nominal, de nombre de phases et du modèle de commutateur de transfert.

Utiliser un ampèremètre à pince pour étalonner le courant. Enregistrer les valeurs de courant mesurées à l'aide du menu Calibration (Étalonnage). Voir la Section 4.15.



Figure 7-15 Ensemble de détection de courant



Figure 7-16 Schéma de câblage pour détection de courant

7.5 Compteur numérique

Le compteur numérique affiche la tension, le courant, la fréquence et la puissance sur les deux sources. Voir Figure 7-17. Le compteur procure aussi des alarmes visuelles programmables pour la tension et les conditions de tension élevée et basse. Les menus de programmation sont protégés par mot de passe.

L'ensemble du compteur comprend un commutateur sélecteur à 3 positions. Utiliser le commutateur pour sélectionner la source à surveiller par compteur, normale ou urgence. Voir Figure 7-18.

Les multimètres numériques sont proposés installés à l'usine seulement. Voir les instructions d'utilisation dans la fiche d'instruction TT-1506, fournie avec le multimètre.



Figure 7-17 Compteur numérique



Figure 7-18 Commutateur sélecteur à trois positions

7.6 Élément chauffant

Un nécessaire d'élément chauffant anti-condensation est disponible. La bande chauffante est contrôlée par un hygrostat pour augmenter la température à l'intérieur du boîtier au-dessus du point de condensation et empêcher la condensation. La Figure 7-19 illustre l'emplacement habituel des composants de l'élément chauffant à l'intérieur du boîtier.

L'installateur doit connecter à une alimentation de 120 volts c.a. au bornier près de l'hygrostat. Voir Figure 7-20 et Figure 7-21. L'élément chauffant et l'hygrostat sont connectés au courant par un disjoncteur de 15 A.

Le réglage de l'humidité relative sur l'hygrostat est réglable de 35 % à 95 %. Un réglage de 65 % est recommandé.

En raison des restrictions d'espace dans les petites enceintes, les modèles suivants peuvent inclure soit un système de chauffage d'enceinte, soit un dispositif limiteur de surtension, mais pas les deux.

> Modèle KCS 30 à 200 A Modèle KSS 40 à 225 A



Figure 7-19 Emplacement de l'élément chauffant, typique



Figure 7-20 Assemblage hygrostat, typique



Figure 7-21 Connexions de l'élément chauffant

7.7 Surveillance de tension ligne à neutre

La surveillance de tension ligne à neutre permet d'afficher les tensions AN, BN et CN RMS dans les menus d'opération normale. Voir Section 1.6. C'est standard sur les modèles à 4 pôles et en option sur les modèles à 2 et 3 pôles.

Le nécessaire de surveillance ligne à neutre est disponible installé par l'usine ou comme nécessaire libre. Se reporter aux instructions de pose fournies avec le nécessaire.

7.8 Délestage de charge (Transfert forcé à OFF)

L'accessoire de délestage de charge (transfert forcé à OFF) doit être installé en usine. L'accessoire de délestage de charge est disponible seulement sur les commutateurs de transfert en transition programmée. Voir l'illustration de l'accessoire de délestage à la Figure 7-22.

7.8.1 Description

L'accessoire de délestage de charge (transfert forcé à off) permet d'éliminer les charges non critiques d'un groupe électrogène sur la source E. L'accessoire nécessite un signal externe (fermeture contact) pour initier un transfert à la position OFF.

Lorsque le transfert forcé à l'entrée off est activé (contact fermé), le contacteur passe immédiatement de la source E à la position OFF, ignorant toutes les temporisations. Si la source normale est disponible lorsque l'entrée est activée, l'ATS transfère à la position OFF puis à la position N. Si la source N n'est pas disponible, l'ATS reste sur la position OFF jusqu'à ce que l'entrée est désactivée.

L'activation du transfert forcé à l'entrée OFF alors que le contacteur est en position de source N n'entraîne pas le transfert à la position OFF. Cependant, si la source N est perdue pendant que l'entrée est activée, le contacteur passera à la position OFF. Le contacteur ne transfère pas à la source E, même si la source E est disponible. Lorsque la source N revient, le contacteur retransfère à la source N.

Lorsque l'entrée est désactivée, l'ATS retransfère à la source N, si disponible, exécutant toutes les temporisations programmées. Si la source N n'est pas disponible, l'ATS transfert à la source E.

Le délestage de charge (transfert forcé à off) fonctionne seulement pour délester les charges connectées à la source E. La position source primaire du sélecteur de commutateur (si équipé) n'affecte pas cette fonction.
7.8.2 Connexion du client

La fonction de délestage de charge nécessite un signal externe (fermeture contact) pour initier un transfert à la position OFF. Raccorder le contact externe à l'entrée n 1 (si elle est disponible) ou à l'entrée n 2 sur le bornier TB1 du contrôleur. Voir Figure 7-23. Utiliser un câble AWG n 12-24 et serrer à 0,5 Nm (4,4 po lb).

Utiliser le menu Set Inputs/Outputs (Définir entrées/sorties) ou le logiciel Kohler® SiteTech™ pour assigner l'entrée raccordée (entrée n 1 ou 2 de la carte de circuit principale ou entrée numérique A1 ou A2 dans SiteTech) à la fonction de transfert forcé vers l'arrêt. Si le contact externe est connecté à une connexion d'entrée différente sur un module E/S optionnel, assigner la fonction de transfert forcé à off à cette entrée.



Figure 7-22 Accessoire de délestage de charge (pour identification)



Figure 7-23 Entrée de connexion de transfert forcé à off (pour les nécessaires de délestage de charge installé en usine)

7.9 Commutateur de contrôle de transfert supervisé

Le commutateur de contrôle de transfert supervisé (commutateur AUTO/MANUAL/TRANSFER) est un commutateur opéré par une clé à trois positions qui permet le contrôle manuel des transferts de charge. Le module alarme est requis pour l'installation et l'opération du commutateur de contrôle de transfert supervisé. Le commutateur se connecte sur P22 sur le module alarme. Voir Figure 7-10.

Le commutateur a maintenu les positions AUTO et MANUAL et une position temporaire de TRANSFER. La clé peut être retirée soit de la position AUTO ou MANUAL. La clé ne peut être retirée lorsque le commutateur est sur la position TRANSFER. La Figure 7-24 illustre le commutateur.



Figure 7-24 Commutateur de contrôle de transfert supervisé.

7.9.1 Transfert manuel

Le déplacement du commutateur à la position TRANSFER n'entraînera pas le transfert par l'ATS à moins qu'une perte de service, un test en charge ou une marche d'entretien avec charge n'ait initié une séquence de transfert. La séquence de transfert exécute toutes les temporisations programmées et signale le démarrage au moteur du groupe électrogène. Attendre que la temporisation soit terminée ou appuyer sur la touche End Time Delay (Interrompre la temporisation).

MANUAL TRANSFER s'affiche sur l'écran du contrôleur et le voyant Not-in-Auto (Pas en mode Auto) clignote lorsque le CTA est prêt pour le transfert. Mettre le commutateur sur TRANSFER et lâcher pour permettre le transfert. Il n'est pas nécessaire de tenir le commutateur à la position TRANSFER.

Le mode MANUAL permet de faire fonctionner le système sur la source secondaire indéfiniment, même si la source primaire est disponible.

Procédure pour le transfert manuel

- 1. Un événement survient comme une perte de la source connectée ou le démarrage d'une marche avec charge, ou un opérateur démarre un test avec charge.
- 2. L'ATS exécute toutes les temporisations programmées et signale le démarrage au moteur du groupe électrogène.
 - Remarque : Appuyer sur la touche END TIME DELAY (Interrompre la temporisation) pour raccourcir la temporisation, si désiré.
- 3. MANUAL TRANSFER s'affiché sur le contrôleur et le voyant clignote indique qu'il n'est pas en mode automatique.
- 4. Tourner le commutateur à clé à la position TRANSFER et relâcher.
- 5. La charge est transférée à la source secondaire, si disponible.
- Lorsque la source primaire revient ou que la marche d'entretien ou le test se termine, le transfert manuel est requis pour retransférer à la source primaire. Tourner le commutateur à clé à TRANSFER et relâcher. La temporisation de contrôle de charge fonctionnera si les deux sources sont disponibles.
- Remarque : Les commutateurs de transfert automatique et non automatique opèrent différemment lorsque le commutateur de contrôle de transfert supervisé est en position MANUAL. Le fonctionnement est décrit dans les sections suivantes et illustré sur la Figure 7-25.

7.9.2 Commutateurs de transfert automatiques

Position AUTO

Sur un commutateur de transfert automatique, lorsque le commutateur de contrôle de transfert supervisé est en position AUTO, le contrôleur réagit normalement aux demandes de transfert et transférera automatiquement à la source si celle-ci est disponible.

Position MANUAL

Sur un commutateur de transfert automatique avec un commutateur de contrôle de transfert supervisé en position MANUAL, le contacteur transférera automatiquement à la source disponible si la source connectée n'est pas disponible. Dans ce cas, aucune action n'est requise de l'utilisateur pour initier le transfert.

Fonctionnement avec test et écrêtement de pointe

Sur un commutateur de transfert automatique, une commande de test, d'écrêtement de pointe ou une marche d'entretien avec charge sera reconnue et une séquence de transfert à la source secondaire fonctionnera normalement lorsque le commutateur de contrôle de transfert supervisé est en position MANUAL. Cependant, interrompre un test ou supprimer un signal d'écrêtement de pointe ne va *pas* causer le retranfère la source primaire. Déplacer le commutateur de contrôle de transfert supervisé à la position TRANSFER pour lancer le retransfert à la source primaire.

7.9.3 Commutateurs de transfert non automatiques

Les commutateurs de transfert non automatiques sont équipés d'un commutateur de contrôle de transfert supervisé par l'usine.

Remarque : Les commutateurs de transfert sont construits et étiquetés UL comme étant automatiques ou non automatiques par l'usine et ne peuvent être convertis sur le terrain. Le commutateur de contrôle de transfert supervisé ne doit pas être retiré d'un commutateur non automatique sur le terrain.

Position AUTO

Sur un commutateur de transfert non automatique, lorsque le commutateur de contrôle de transfert supervisé est en position AUTO, le contrôleur réagit normalement aux demandes de transfert et transférera automatiquement à la source si celle-ci est disponible.

Position MANUAL

Lorsqu'un commutateur de contrôle de transfert supervisé en en position MANUAL, un commutateur de transfert non automatique ne transfert pas automatiquement, même si la source connectée est perdue. Pour initier une séquence de transfert après la perte de la source, déplacer le commutateur sur TRANSFER puis relâcher le commutateur comme décrit à la section 7.9.1.

Fonctionnement avec test et écrêtement de pointe

Sur un commutateur de transfert non automatique, les signaux de test, écrêtement de pointe et marche d'entretien avec charge sont ignorés lorsque le commutateur de contrôle de transfert supervisé est sur la position MANUAL.

Position de l'interrupteur	Commutateurs automatiques	Commutateurs non automatiques	
AUTO	 Transfère automatiquement à la source secondaire, lorsque disponible, si la source primaire est perdue. Retransfère à la source primaire lorsqu'elle devient disponible. 		
MANUAL	 Transfère automatiquement à la source disponible si la source connectée est perdue. Les commandes de test, écrêtement de pointe et marche d'entretien avec charge vont transfèrer à la source secondaire. Ne retransfère pas automatiquement à la source primaire lorsque les deux sources sont disponibles. Ne retransfère pas automatiquement à la source disponibles. Ne retransfère pas automatiquement à la source primaire lorsque les deux sources sont disponibles. Ne retransfère pas automatiquement à la source primaire lorsque les deux sources sont disponibles. Ne retransfère pas automatiquement à la primaire lorsque les deux source disponibles. Transfère seulement lorsque le commuti déplacé manuellement à la position TRA perme déprise deux sources 		
TRANSFER (position momentanée du commutateur)	 N'initie pas une séquence de démarrage de moteur. Le moteur du groupe électrogène doit recevoir le signal de démarrage déclenché par un événement tel que perte du service d'abonné, test avec charge, marche d'entretien avec charge, ou autre. Permet le transfert à une autre source, si disponible. Un événement comme une perte du service d'abonné, une marche d'entretien avec charge ou un test chargé doit d'abord initier une séquence de transfert. Les temporisations vont opérer. Attendre que la temporisation soit terminée ou appuyer sur la touche End Time Delay (Interrompre la temporisation). Opère les temporisations de contrôle avant et après transfert si les deux sources sont disponibles. MANI IAL TRANSEER est affiché lorsque l'ATS est prêt à transférer 		

Figure 7-25 Opération supervisée du commutateur de contrôle de transfert pour les commutateurs de transfert automatique et non automatique

7.10 Protection de surtension

Un dispositif de protection contre la surtension est disponible pour le commutateur de transfert. Installé sur le côté source normale, le dispositif de protection contre la surtension protège le système des surtensions, prévient les dommages aux charges domestiques. Le dispositif de protection contre la surtension se remet automatiquement à zéro. Voir la Figure 7-26 pour l'emplacement habituel du dispositif à l'intérieur de boîtier ATS. Voir les caractéristiques du limiteur de surtension à la Figure 7-27 et ses raccordements à la Figure 7-28.

En raison des restrictions d'espace dans les petites enceintes, les modèles suivants peuvent inclure soit un système de chauffage d'enceinte, soit un dispositif limiteur de surtension, mais pas les deux.

Modèle KCS 30 à 200 A



Figure 7-26	Emplacement du dispositif de protection
	contre la surtension, typique

Spécifications pour dispositif de protection contre la surtension								
Tension no- minale décharge VPR UL 3e Éd		Tension limite, (L-N/N-G/L-G) (kV)		Tenue au courant en	Tension maximale de fonctionnement			
(V ±15 %)	max. (kA)	Phase	Pôles	(kV)	à 3 kA	à 10 kA	t (kA)	continu (Vca)
120/240	40	Mono	3	0,6 / 1,2 / 0,7	0,6 / 0,4 / 0,6	0,8 / 0,7 / 0,8	200	175 / 350
120/208	40	Étoile	4	0,6 / 1,2 / 0,7	0,6 / 0,4 / 0,6	0,8 / 0,7 / 0,8	200	175 / 350
277/480	40	Étoile	4	1,0 / 1,2 / 1,1	1,0 / 0,4 / 1,0	1,2 / 0,7 / 1,2	200	320 / 460
120/240	40	HLD	4	1,0 / 1,2 / 1,1	1,0 / 0,4 / 1,0	1,2 / 0,7 / 1,2	200	320 / 460
347/600	40	Étoile	4	1,3 / 1,2 / 1,4	1,3 / 0,4 / 1,3	1,5 / 0,7 / 1,5	200	440 / 880

Figure 7-27 Spécifications pour dispositif de protection contre la surtension



Figure 7-28 Schéma de câblage du limiteur de surtension, GM89992

7.10.1 Indicateurs d'état du limiteur de surtension

Un voyant indicateur d'état se trouve sur chaque module limiteur de surtension. Voir Figure 7-29. Un voyant vert indique que le limiteur de surtension protège le circuit. Si le voyant est rouge, le limiteur de surtension ne protège plus le circuit. Changer la cartouche de limiteur de surtension. Voir la section 7.10.3 pour obtenir des directives sur le remplacement.



Figure 7-29 Ensemble du dispositif de protection contre la surtension, typique

7.10.2 Indicateur à distance de statut du dispositif de protection contre la surtension

Il est possible de raccorder un indicateur (non fourni) pour le limiteur de surtension afin de disposer d'une signalisation à distance de l'état d'usure du limiteur de surtension. Le contact change d'état lorsque le module du dispositif de protection contre la surtension doit être remplacé. Connecter les indicateurs fournis par le client ou les alarmes aux bornes auxiliaires à normalement ouvert (NO) ou normalement fermé (NC) sur le bornier TB1. Voir la Figure 7-30 pour les valeurs nominales du contact et la Figure 7-29 pour l'emplacement du bornier. Voir les autocollants sur le dispositif de protection contre la surtension ou le schéma du commutateur de transfert pour les connexions.

Indication d'état à distance	Caractéristiques	
Contact	1 A @ 250 volts c.a.	
Grosseur de câble	16 AWG	

Figure 7-30	Caractéristiques du contact d'indicateur
	d'état à distance

7.10.3 Remplacement du dispositif de protection contre la surtension

Changer le module lorsque le voyant indicateur du limiteur de surtension s'allume en rouge. Suivre la procédure de remplacement dans cette section.



Entretien du commutateur de transfert. Les tensions dangereuses peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles. Couper toutes les sources d'alimentation avant toute opération d'entretien. Couper tous les disjoncteurs de toutes les sources d'alimentation de commutateur de transfert et désactiver tous les groupes électrogènes comme suit : (1) Placer tous les commutateurs de contrôleur principal de groupe en position OFF (Arrêt), (2) Débrancher l'alimentation des chargeurs d'accumulateur. (3) Débrancher tous les câbles d'accumulateur, en commencant par les câbles négatifs (-). Lors du rebranchement de l'accumulateur après l'opération d'entretien, raccorder les câbles négatifs (-) en dernier. Ces précautions ont pour objet d'empêcher le démarrage des groupes électrogènes sous l'effet d'un commutateur de transfert automatique, d'un interrupteur marche/arrêt à distance ou d'une commande de démarrage par un ordinateur à distance. Avant d'effectuer l'entretien de quelconques composants à l'intérieur de l'enceinte : (1) Enlever tous les bijoux. (2) Se tenir sur un tapis isolant agréé sec. (3) Contrôler les circuits avec un voltmètre pour vérifier qu'ils sont hors tension.

Procédure de remplacement du dispositif de protection contre la surtension

- Remarque : Les cartouches sont clavetées différemment pour les phases et le neutre. Veiller à bien obtenir la pièce de rechange correcte pour chaque cartouche. Voir les références des pièces de rechange dans le catalogue de pièces détachées du commutateur de transfert.
 - 1. Désactiver le groupe électrogène pour l'empêcher de démarrer comme suit :
 - a. Placer le commutateur principal du groupe électrogène en position OFF (Arrêt).
 - b. Débrancher l'alimentation du chargeur d'accumulateur.
 - c. Débrancher l'accumulateur de démarrage du moteur du groupe électrogène, en commençant par le câble négatif (-).
 - 2. Débrancher le courant au commutateur de transfert.
 - a. Modèles à branchement d'abonné : Ouvrir les portes sur charnière du boîtier de l'ATS et mettre les disjoncteurs du service normal et urgence sur la position OFF.
 - Remarque : Le courant d'abonné est toujours présent du côté entrée du disjoncteur sur la source normale.
 - b. Tous les autres modèles : Ouvrir les disjoncteurs de source normale et d'urgence en amont sur le commutateur de transfert.
 - 3. Retirer le panneau intérieur du boîtier, si équipé.
 - 4. Ouvrir le porte-fusible.
 - 5. Retirer la cartouche en la tirant tout droit.
 - 6. Remplacer la cartouche de limite de surtension par la pièce de rechange qui convient.
 - 7. Fermer le porte-fusible.

- 8. Reposer le panneau intérieur du boîtier, si équipé.
- Reconnecter le courant au commutateur de transfert en fermant les disjoncteurs de source normale et d'urgence.
- 10. Vérifier les voyants d'état du dispositif de protection contre la surtension.
- Rebrancher l'accumulateur de démarrage du moteur du groupe électrogène, en terminant par le câble négatif (-).
- 12. Rebrancher l'alimentation du chargeur d'accumulateur.
- 13. Fermer et verrouiller la porte du boîtier de l'ATS.
- 14. Mettre l'interrupteur principal du groupe électrogène à la position AUTO.

7.11 Cache interface utilisateur

Le couvercle de l'interface de l'utilisateur scellé empêche l'accès non autorisé aux contrôles du commutateur de transfert et protège l'interface de l'utilisateur contre les conditions difficiles de l'environnement. Utiliser un cadenas fourni par le client pour verrouiller le couvercle.

Le capot est proposé en tant qu'accessoire en option pour les enceintes NEMA 1. Les enceintes NEMA 3R sont équipées de série du capot protecteur.

Notes

A	ampère	CCE	Code canadien de l'électricité	DPD
A/N	analogique-numérique	CCW.	(Counterclockwise) sens	
ACA	alternateur de charge d'accumulateur		inverse des aiguilles d'une montre, antihoraire	DPS
accu	accumulateur	CD	côté droit	DS
ADC	(Advanced Digital Control)	CEI	Commission électrotechnique	
ADV	(Advertising Dimensional	oort	Internationale	DVF
A h	Drawing) plan publicitaire cote	cert.	Cubic East per Hour) pied	
	Ampere neure (Anticipatory High Water	CIII	cube par heure	E/S
	Temperature) anticipation de surchauffe moteur	cfm	(Cubic Feet per Minute) pied cube par minute	E ² P
AISI	American Iron and Steel	CG	centre de gravité	
	Institute	CG	côté gauche	éch.
Al	aluminum	chbl.	chauffe-bloc	ECIV
ALOP	(Anticipatory Low Oil Pressure)	CI	circuit intégré	
	d'huile	CID	(Cubic Inch Displacement)	EDI
alt	alternateur	CI	(Centerline) ave ligne médiane	
ANSI	American National Standards	cm	centimètre	eff.
	Institute (anc. American	cm ²	centimètre carré	EFR
	Standards Association, ASA)	CMOS	(Complementary Metal Oxide	EC
AO	(Anticipatory Only) anticipation		Semiconductor) type de	EG
	Air Pollution Control District		semi-conducteur	EGS
	American Petroleum Institute	CNA	convertisseur	_ 0.0
apr PMB	après le point mort bas	com	communication (port)	EI/E
apr. PMH	après le point mort haut	coml	commercial	
APU	Auxiliary Power Unit (groupe	Coml/Réc	commercial/récréatif	EIA
	électrogène d'appoint)	commande	e numérique avancée	
AQMD	Air Quality Management District	comme inc	d. comme indiqué	
ASE	American Society of Engineers	conn.	connexion	émis
ASME	American Society of Mochanical Engineers	cont.	(Continued) suite	env.
assv.	(assembly) ensemble.	CPVC	(Chlorinated Polyvinyl Chloride)	EPA
accy.	assemblage, dispositif		surchloré	EDO
ASTM	American Society for Testing	crit.	critique	EPO
	Materials	CSA	Association canadienne de	
auto	automatique		normalisation	ER
	Auxiliaire	СТ	(Current Transformer)	
	régulateur de tension	CTA	(Automatic Transfor Switch)	ES
	automatique		commutateur de transfert	FOD
avt	avant		automatique (CTA)	LOD
avt PM	avant le point mort	CTP	coefficient de température	est.
avt PMB	avant le point mort bas	•	positif	E-S
avt PMH	avant le point mort haut	Cu	cuivre	
AVVG	American wire Gauge	cu. m.	(cubic inch) pouce cube	etc.
AVVIVI	matériel de câblage	COL	Laboratories	ext.
BCI	Battery Council International	CUL	Canadian Underwriter's	
BHP	(Brake Horsepower) puissance		Laboratories	I I IIV
	au frein	CVC	chauffage, ventilation et	fix.
blk.	(Black) noir, (Block) bloc		climatisation	fl. oz
h oîtr	moteur	CW.	(Clockwise) sens des alguilles	flex.
boitr	bollier bits par secondo	CWC	(City Water-Cooled)	FP
brn	borne	0110	refroidissement par eau	fréq.
BTU	British Thermal Unit		municipale	ft./m
BTU/min	BTU par minute	cyl.	cylindre, cylindrée	FIP
С	Celsius	dB	décibel	
CA	chargeur d'accumulateur	dB(A)	decibel (pondere A)	g
cal.	calorie	deg., * dópt	degre département	ga.
CAN	(Controller Area Network)	α υ ρι. DI/ΕΩ	(Dual Inlet/End Outlet) entrée	gal.
oar taab	reseau de controleur	5,20	double, sortie en bout	gaz
CARR	California Air Resources Board	dia.	diamètre	gén.
CATS	Catégorie 5 (câble de réseau)	DIN	Deutsches Institut fur Normung	GFI
CC	(Crank Cycle) cycle de		e. V. (aussi Deutsche Industrie	CI
	lancement	סוס	Normenausschuss)	
сс	centimètre cube; courant		Commutateur	GNL
004	continu	disi.	disioncteur	gpe.
UUA	(Cold Cranking Amps) courant	dist.	distant, à distance	9611

DPDT	(Double-Pole, Double-Throw)
DPST	(Double-Pole, Single-Throw)
DS	bipolaire unidirectionnel (Disconnect Switch)
DVR	interrupteur général (Digital Voltage Regulator) régulateur de tension
E/S E ² PROM,	numérique entrée/sortie EEPROM
	mémoire morte programmable effaçable électriquement
éch. ECM	échappement (Electronic/Engine Control Module) module de commande
EDI	échange de données
eff. EFR	efficace (Emergency Frequency Relay)
EG	relais de fréquence d'urgence
EGSA	régulateur électronique Electrical Generating Systems
EI/EO	Association (End Inlet/End Outlet) entrée
EIA	en bout, sortie en bout Electronic Industries
EMI	Association (Electromagnetic Interference)
émiss.	émission
env.	environ
EPA	Environmental Protection Agency
EPS	(Emergency Power System) système d'alimentation
ER	(Emergency Relay) relais
ES	(Engineered Special) conception sur mesure
ESD	(Electrostatic Discharge) décharge électrostatique
est.	estimé, estimation
E-Stop	(Emergency Stop) arrêt d'urgence
etc.	et caetera, et ainsi de suite
ext.	externe, extérieur
F	Fahrenheit, femelle
FHM	(Flat Head Machine) vis mécanique à tête fraisée
fix.	fixation
fl. OZ.	once liquide flovible
	factour do puissanco
fréa	fréquence
ft./min.	pied par minute
FTP	(File Transfer Protocol)
	protocole de transfert de fichiers
g ga.	gramme (Gauge), calibre de fil
gai.	
gaz nat. dén	ya∠ ⊓ature génératrice
GFI	(Ground Fault Interrupter)
-	interrupteur de défaut de terre
GL	gaz liquéfié
GND, 🕀	(ground) masse, terre
gpe. él.	groupe électrogène
gph	gallon par heure

GPL	gaz de pétrole liquéfié	LCE
gpm	gallon par minute	
gr. GRD	(Equipment Ground) masse	LUL
h	heure	LED
HxLxP	hauteur par largeur par profondeur	LOF
HC	(Hex Cap) tête hexagonale	
HCHT	(High Cylinder Head	Lwa
	lemperature) surchauπe de	LWL
HD	(Heavy Duty) forte charge	
HET	(High Exhaust/Engine Temp.)	LWI
	surchauffe	
	échappement/moteur	M
hex La	hexagonal	141
пу НН	(Hey Head) tête heyagonale	m/s
ННС	(Hex Head Cap) tête	m ³
	hexagonale	m ³ /l
HP	(Horsepower) chevaux	m ³ /i
HS	(Heat Shrink) thermorétractable	mA
HWT	(High Water Temperature)	may
H7	bertz (cycles par seconde)	CCF
IBC	International Building Code	
ID	(Inside Diameter, Identification)	MCI
	diamètre intérieur, identification	
IEEE	Institute of Electrical and	Meg
MO	Electronics Engineers	μr Mu-
11/15	(Improved Motor Starting) démarrage du moteur amélioré	mi
in H ₂ O	nouces d'eau	mil
in. Hg	pouces de mercure	min
Inc.	Incorporated (forme de société)	mini
ind.	industriel	MJ
int.	interne, intérieur	mJ
int./ext.	interne/externe,	mm
IP	Internet Protocol	MO
" ISO	Organisation internationale de	mOl
100	normalisation	mot
J	joule	MO
JIS	Japanese Industry Standard	
k	kilo (1000)	
K	kelvin	moy
KA KBuo	kiloampere	MPa
NDUS	Kohler	mpt
ka	kilogramme	MS
kg/cm ²	kilogramme par centimètre	
- 0	carré	ms
kg/m ³	kilogramme par mètre cube	ΜΤΙ
kgm	kilogramme metre	MW
KFIZ k I	kiloinella	mvv
km	kilomètre	Ν, Π Ν/Δ
km/h	kilomètre par heure	n°
ko	kilo-octet (2 ¹⁰ octets)	n° s
kOhm, k Ω	kilohm	NBS
kPa	kilopascal	NC,
kV	kilovolt	
kVA	kilovoltampere	
KVAR	kilovoitampere reactif	
kvv k\Mh	kilowattheure	
kWm	kilowatt mécanique	NFF
kWth	kilowatt thermique	_
	litre	Nm
LxIxH	longueur par largeur par	NO
	hauteur	NDC
l/h	litre par heure	INF'S
ı/min loit	litre par minute	NPS
ιαιι. Ι ΔΝΙ	allon (Local Area Network) réseau	
	local	
lb.	livre	
lbm/ft ³	livre par pied cube	

LCB	(Line Circuit Breaker)
LCD	(Liquid Crystal Display)
	àffichage à cristaux liquides
LED	(Light Emitting Diode) diode
LOP	(Low Oil Pressure) basse
	pression d'huile
L _{wa}	niveau de puissance
LWL	(Low Water Level) bas niveau
	d'eau
LWT	(Low Water Temperature)
m	mètre, milli (1/1000)
М	méga (10 ⁶ avec des unités SI),
m/c	mâle mòtro par socondo
m ³	mètre cube
m ³ /h	mètres cube par heure
m ³ /min	mètres cube par minute
mA	milliampère
man.	manuel vi maximum
CCB	(Molded-Case Circuit Breaker)
000	disjoncteur à châssis enrobé
MCM	(Mil Circular Mils) unité de
Moggor	section de conducteur
иE	microfarad
MHz	mégahertz
mi.	mille (terrestre)
mil	un millième de pouce
min.	minute, minimum
MIN.	minimum mégaioule
mJ	milliioule
mm	millimétre
mm Mo	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets)
mm Mo MOhm, N	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) ΙΩ mégohm ο. arijishan
mm Mo MOhm, N mOhm, m mot	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) ΙΩ mégohm ιΩ milliohm moteur
mm Mo MOhm, M mOhm, m mot. MOV	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm IΩ milliohm moteur (Metal Oxide Varistor)
mm Mo MOhm, M mOhm, m mot. MOV	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm IΩ milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes
mm Mo MOhm, W mOhm, m mot. MOV	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm IΩ milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques
mm Mo MOhm, M mOhm, m mot. MOV moy.	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm IΩ milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne méganascal
mm Mo MOhm, N mOhm, rr mot. MOV moy. MPa mpg	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm IΩ milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon
mm Mohm, N mOhm, n mot. MOV moy. MPa mpg mph	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par heure
mm Mo MOhm, N mOhm, rr mot. MOV moy. MPa mpg mph MS	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm nΩ milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme
mm Mo MOhm, N mOhm, n mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm nΩ milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme millisaconde
mm Mo MOhm, N mOhm, n mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU	millimétre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm nΩ milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union
mm Mo MOhm, N mOhm, n mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt
mm Mo MOhm, N mOhm, n mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW mW mW	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt
mm Mo MOhm, N mOhm, n mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW mW N, norm.	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation)
mm Mo MOhm, N mOhm, N mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW mW N, norm. N/A n°	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro
mm Mo Mohm, N mOhm, N mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW mW N, norm. N/A n° n° sér.	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) IΩ mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numéro numéro numéro
mm Mo Mohm, N mOhm, N mot. MOV MPa mpg mph MS MS MTU MW MW MW N, norm. N/A n° n° sér. NBS	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards
mm Mohm, N MOhm, N mOhm, n mot. MOV MPa mpg mph MS ms MTU MW mW N, norm. N/A n° n° sér. NBS NC, NF	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numéro numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed)
mm Mohm, N mOhm, N mot. MOV moy. MPa mph MS ms MTU MW mW N, norm. N/A n° sér. NBS NC, NF	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact renos
mm Mohm, M MOhm, M mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW mW N, norm. N/A n° n° sér. NBS NC, NF	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact repos National Electrical Code
mm Mohm, M Mohm, M mot. MOV moy. MPa mpg mph MS MS MTU MW MW N, norm. N/A n° n° sér. NBS NC, NF NEC NEMA	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact repos National Electrical
mm Mohm, M Mohm, M mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW MV N, norm. N/A n° n° sér. NBS NC, NF NEC NEMA	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact repos National Electrical Code National Electrical Manufacturers Association
mm Mohm, M MOhm, M mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW MW N, norm. N/A n° n° sér. NBS NC, NF NEC NEMA NFPA	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact repos National Electrical Code National Electrical Manufacturers Association National Fire Protection Association
mm Mohm, M Mohm, M mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW MW N, norm. N/A n° n° sér. NBS NC, NF NEC NEMA NFPA Nm	millimètre mégaoctet (2^{20} octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact repos National Electrical Code National Electrical Manufacturers Association National Fire Protection Association newton-mètre
mm Mohm, M Mohm, M mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW N, norm. N/A n° sér. NBS NC, NF NEC NEMA NFPA NM NO	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes métalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact repos National Electrical Code National Electrical Manufacturers Association National Fire Protection Association newton-mètre (Normally Open) normalement
mm Mohm, M Mohm, M mohm, m mot. MOV MPa mpg mph MS ms MTU MW MW N, norm. N/A n° sér. NBS NC, NF NEC NEMA NFPA NM NO	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes médalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact repos National Electrical Code National Electrical Manufacturers Association National Fire Protection Association newton-mètre (Normally Open) normalement ouvert, contact travail
mm Mohm, M Mohm, M mot. MOV MPa mpg mph MS ms MTU MW MW N, norm. N/A n° sér. NBS NC, NF NEC NEMA NFPA NM NO NPS	millimètre mégaoctet (2 ²⁰ octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes médalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact repos National Electrical Code National Electrical Manufacturers Association National Fire Protection Association newton-mètre (Normally Open) normalement ouvert, contact travail (National Pipe Straight) norme de filetage
mm Mohm, M Mohm, M mot. MOV MPa mpg mph MS ms MTU MW MW N, norm. N/A n° sér. NBS NC, NF NEC NEMA NFPA NM NO NPS NPSC	millimètre mégaoctet (2^{20} octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes médalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact repos National Electrical Code National Electrical Manufacturers Association National Fire Protection Association newton-mètre (Normally Open) normalement ouvert, contact travail (National Pipe Straight) norme de filetage (National Pipe,
mm Mohm, M Mohm, M mot. MOV moy. MPa mpg mph MS ms MTU MW MW N, norm. N/A n° sér. NBS NC, NF NEC NEMA NFPA NM NO NPS NPSC	millimètre mégaoctet (2^{20} octets) Ω mégohm Ω milliohm moteur (Metal Oxide Varistor) varistance à oxydes médalliques moyen, moyenne mégapascal mille par gallon mille par gallon mille par heure (Military Standard) norme militaire milliseconde Motoren-und Turbinen-Union mégawatt milliwatt normal (source d'alimentation) numérique-analogique numéro numéro de série National Bureau of Standards (Normally Closed) normalement fermé, contact repos National Electrical Code National Electrical Manufacturers Association National Fire Protection Association newton-mètre (Normally Open) normalement ouvert, contact travail (National Pipe Straight) norme de filetage (National Pipe, Straight-Coupling) norme de

NPT	(National Standard Taper) filetage conique pour tubes
NPTF	d'usage général (National Pipe, Taper-Fine) norme de filetage
NB	non requis
ns	nanoseconde
OC	(Overcrank) excès de démarrage
OD	(Outside Diameter) diamètre extérieur
OEM	(Original Equipment Manufacturer) constructeur d'origine équipementier
OF	(Overfrequency) surfréquence
opt.	en option, facultatif
os	(Oversize, Overspeed)
OSHA	surdimensionné, emballement Occupational Safety and Health
<u></u>	Administration
0V	(Overvoltage) surtension
oz	once
p.	
p.e., par e	(Personal Computer)
ΓU	n ersonar computer) micro-ordinateur
PCB	(Printed Circuit Roard) carte de
	circuit imprimé
PDF	prise de force
pds	poids
pF	picofarad
ph., Ø	phase
PHC	(Phillips head Crimptite) tête
5	cruciforme Crimptiter
PHH	(Phillips Hex Head) tête
	(Don Hood Mochino) via
PHIN	(Pari Head Machine) VIS
ni	nied nieds
pi-lb	pied-livre (couple)
pl. éch.	pleine échelle
PLC	(Programmable Logic Control)
	commande numérique
	programmable
PME	pression moyenne efficace
PMG	(Permanent Magnet Generator)
	permanent
РМН	point mort haut
po	pouce
po ²	pouce carré
po-lb	pouces-livres
pot.	, potentiomètre, potentiel
ppm	parties par million
PROM	(Programmable Read-Only
	Memory) mémoire morte
	programmable
psi	livre par pouce carré
psig	manométrique
pt.	pinte, chopine
PTC	poids total en charge
PVC	polychlorure de vinyle
qt.	quart
qté	quantité
R	source d'alimentation de
	rechange (secours)
rad.	
KAM	(Handom Access Memory)
BBUS	
1000	RS-485
RCC	résistance au courant continu
RDO	(Relay Driver Output) relais
	d'excitateur de relais
réf.	référence

rég. réal	régulateur régler réglage	SPDT	(Single-Pole, Double-Throw) unipolaire bidirectionnel	transf. turbo	tı tı
rogi. rol	relais	spéc	spécification	turbo.	+
Pác/Com	Pásidantial/Commorgial	SPST	(Single-Pole Single-Throw)	typ.	'n
		01 01	unipolaire unidirectionnel		۲ (
КГІ	(Radio Frequency Interference)	50	(Square) carré	01	(
		3y. 66	(Staipless Steel) agior		3
KH	(Round Head) tete ronde	33	inovudable inov		4
КНМ	(Round Head Machine) vis	otd	atondard	UIF	
	mecanique a tete ronde	siu.	(Steel) seier		U L
rnd	rond	su.		UL	U C
RO	(Read Only) lecture seule	suivt bes.	suivant les besoins	UNC	(
ROM	(Read Only Memory) mémoire	tach.	tachymetre		C
	morte	ТВ	(Terminal Block) bornier	UNF	(
rot.	rotation, rotatif	TCP	(Transmission Control Protocol)		Ť
RTD	(Resistance Temperature		protocole de contrôle de	univ.	u
	Detector) sonde de		transmission	urg.	u
	température à résistance	TD	(Time Delay) temporisation,	URL	(
RTU	(Remote Terminal Unit)		retard		a
	terminal satellite	TDEC	(Time Delay Engine Cooldown)	US	(
RTV	(Room Temperature		temporisation refroidissement		S
	Vulcanization) vulcanisation à		moteur		s
	température ambiante	TDEN	(Time Delay Emergency to	UV	u
RW	lecture/écriture		Normal) temporisation urgence		S
s	seconde		à normal	V	v
s.o.	sans obiet	TDES	(Time Delay Engine Start)	V~, Vca	v
s/s	sous		temporisation démarrage	V=, Vcc	v
SAF	Society of Automotive		moteur	VAC	(
0/12	Engineers	TDNE	(Time Delay Normal to		à
scfm	nied cube standard par minute		Emergency) temporisation	VAR	v
SCB	(Silicon Controlled Bectifier)		normal à urgence	VCC	(
0011	thyristor	TDOE	(Time Delay Off to Emergency)	VED	č
91	Système international d'unités		temporisation arrêt à urgence	VI D	à
	(Side In/End Out) entrée	TDON	(Time Delay Off to Normal)	VGA	ſ
31/EU	(Side III/Erid Out) eritiee		temporisation arrêt à normal	VGA	à
oil		temp.	température	VHE	C C
		THD	(Total Harmonic Distortion) taux	VIII	ĥ
SMS	(Short Message Service)		de distorsion harmonique	14/	
	Service de messagene	TIF	(Telephone Influence Factor)		0
SMIP	(Simple Mail Transfer Protocol)		facteur de perturbation de ligne	WOR	(
	protocole simple de transfert de		téléphonique		0
		tol.	tolérance	WO	0
SINIVIP		tr/min	tours par minute	**0	(
	d'administration de réasou		•		
	u auministration de reseau				

ansf.	transformateur
rbo.	turbocompresseur
p.	type, typique (identique à
-	plusieurs emplacements)
F	(Underfrequency)
HE	ultra-hautes fréquences
IF	(Liser InterFace) interface
	utilisateur
L	Underwriter's Laboratories, Inc.
NC	(Unified Coarse Thread) norme
	de filetage (anc. NC)
NF	filetage (anc. NF)
niv.	universel
·g.	urgence (source d'alimentation)
RL	(Uniform Resource Locator)
0	adresse Web
5	(Undersize, Underspeed)
	sous-vitesse
V	ultraviolet, (Undervoltage)
	sous-tension
	volt
~, Vca	volt courant alternatif
=, Vcc	volt courant continu
AC	(Alternating Current) courant alternatif
AR	voltampère réactif
CC	(Direct Current) courant continu
FD	(Vacuum Fluorescent Display)
. .	affichage électroluminescent
GA	(Video Graphics Array) norme d'affichage graphique
HF	(Verv High Frequency) très
	hautes fréquences
	watt
/CR	(Withstand and Closing Rating)
	caracteristiques de maintien et
0	(Write Only) égriture soule
	(write Only) echildre seule

Notes

À titre indicatif, ce qui suit est la liste des indications affichées durant l'exploitation normale et des informations contenues dans les écrans d'affichage et les menus de configuration.

Écrans d'exploitation

Écran principal

- System Status (État du système)
- Next Exercise Time and Date (Heure et date de la prochaine marche d'entretien)
- Normal and Emergency Voltage (Tension normale et d'urgence)
- Frequency (Fréquence)
- Lamp Test (Essai des voyants lumineux)
- Current, Amps (Intensité de courant)
- Time/Date (Heure/Date)
- Daylight Saving Time Info (Infos heure d'été)
- Preferred Source (Source primaire)
- Source-Source Type (Util-Gen) (Type de source-source [secteur-groupe])
- Commit/No Commit to Transfer (Irréversibilité du transfert Oui/Non)
- Standard/Programmed Transition (Transition standard/programmée)
- Phase Rotation (Ordre des phases) (triphasé seulement)
- In-Phase Monitoring Enabled/Disabled (Contrôleur de mise en phase activé/désactivé)

Écrans de séquence d'essai

- Enter Password (Entrée du mot de passe)
- Type of Test (Type d'essai)
 - Loaded/Unloaded/Auto Load/Sync Check (En charge/à vide/auto-chargé/contrôle de synchronisation)
 - Auto Load Test Run Time (Durée d'exécution essai auto-chargé)
- Test Sequence Status Screens (Écrans d'état de séquence d'essai)
 - Active Time Delay with Time Remaining (Temporisation active avec durée restante)
 - Source Voltages (Tension des sources)
 - End Delay Button (Touche d'arrêt de temporisation)
 - End Test Button (Touche d'arrêt d'essai)
 - Phase Angle (Déphasage angulaire) (contrôle de synchronisation seulement)

Séquence de marche d'entretien (durant une marche d'entretien)

- Exerciser Active (Marche d'entretien active)
- Source Voltages (Tension des sources)
- Time Remaining (Durée restante) (pour la marche d'entretien)
- End Exercise Button (Touche d'arrêt de marche d'entretien)

Écrans d'affichage

Écran principal

- System Status (État du système)
- Next Exercise Time and Date (Heure et date de la prochaine marche d'entretien)
- Normal and Emergency Voltage (Tension normale et d'urgence)

Afficher l'historique des événements

- Event Description (Description d'événement)
- Date and Time of event (Date et heure d'événement)

Afficher les registres d'entretien

- Total Min Not Preferred (Minutes totales hors primaire)
- Reset Min Not Preferred (Minutes réinitialisation hors primaire)
- Total Min in Standby (Minutes totales en secours)
- Reset Min in Standby (Minutes réinitialisation en secours)
- Total Min Operation (Minutes totales d'exploitation)
- Reset Min Operation (Minutes de réinitialisation exploitation)
- Total Transfers (Total des transferts)
- Reset Transfers (Transferts réinitialisés)
- Total Fail Transfer (Total des échecs de transfert)
- Reset Fail Transfer (Réinitialisation d'échec de transfert)
- Total Loss Pref Tran (Total transferts perte primaire)
- Reset Lodd Pref Tran (Réinitialisation transf. perte primaire)
- Transfer Time N>E (Durée de transfert N>E)
- Transfer Time E>N (Durée de transfert E>N)
- System Start Date (Date de démarrage du système)
- Last Maint Date (Date de dernier entretien)
- Last Loss Duration (Durée de la dernière perte)
- Last Loss Date/Time (Date/heure de la dernière perte)
- Dual Source Connect Time (Temps de raccordement deux sources)
- S1 to Open Time (Durée S1 à ouverture)
- S1 to Close Time (Durée S1 à fermeture)
- S2 to Open Time (Durée S2 à ouverture)
- S2 to Close Time (Durée S2 à fermeture)

Afficher la configuration de marche d'entretien

- Exercise Event Number (Numéro d'événement de marche d'entretien)
- Enabled/Disabled (Activé/désactivé)
- Exercise Run Time (Durée d'exécution de marche d'entretien)
- Start Date (Date de début)
- Start Time (Heure de début)
- Weekly/Biweekly (Chaque semaine/2 semaines)
- Loaded/Unloaded (En charge/à vide)

Afficher la configuration du système

- Open/Programmed/Closed Transition (Transition ouverte/ programmée/fermée)
- Source Type: Util/Gen, Gen/Gen, Util/Util or Util/Gen/Gen (Type de source : secteur/gpe él., gpe él./gpe él., secteur/secteur ou secteur/gpe él./gpe él.)
- Serive Entrance: Yes/No (Entrée de service : oui/non)
- In-Phase Monitor Enabled/Disabled (Contrôleur de mise en phase activé/désactivé)
- Commit/No Commit to Transfer (Irréversibilité du transfert Oui/Non)
- # I/O Modules Installed (Nbre modules d'E/S installés)
- Rated Current (Intensité nominale)
- 3 Src Engine Start Mode Mode1/Mode2 (Mode de démarrage moteur 3 srces Mode1/Mode2)
- Remote Test Loading Loaded/Unloaded (Charge d'essai à distance En charge/à vide)
- Peak Shave Delay Enabled/Disabled (Temporisation d'écrêtement de pointe Activée/désactivée)

Afficher la configuration des sources

- ABC/BAC Rotation (Ordre des phases ABC/BAC) (triphasé seulement)
- System Voltage, Normal/Emergency (Tension du système, Normal/Urgence)
- Frequency (Hz), Source N and E (Fréquence [Hz], Source N et E)
- Normal Under Voltage PU% and DO% (%coup. et %rétab. sous-tension Normal)
 - Normal Over Voltage PU% and DO% (%coup. et %rétab. surtension Normal)
 - Debounce Time, Seconds (Délai anti-rebond, secondes)
- Normal Under Frequency PU% and DO% (%coup. et %rétab. sous-fréquence Normal)
 - Debounce Time (Délai anti-rebond)
- Normal Voltage Unbalance Enable/Disable (Déséquilibre de tension Normal Activer/désactiver)
 - Normal Voltage Unbalance PU% and DO% (%coup. et %rétab. déséquilibre tension Normal)
- Emergency Under Voltage PU% and DO% (%coup. et %rétab. sous-tension Urgence)
 - Emergency Over Voltage PU% and DO% (%coup. et %rétab. surtension Urgence)
- Debounce Time (Délai anti-rebond)
- Emergency Under Frequency PU% and DO% (%coup. et %rétab. sous-fréquence Urgence)
 - Emergency Over Frequency PU% and DO% (%coup. et %rétab. sur-fréquence Urgence)
 - Debounce Time (Délai anti-rebond)
- Emergency Voltage Unbalance Enable/Disable (Déséquilibre de tension Urgence Activer/désactiver)
 - Emergency Voltage Unbalance PU% and DO% (%coup. et %rétab. déséquilibre tension Urgence)
- In-Phase Monitor (Contrôleur de mise en phase)
 - Enabled/Disabled (Activé/désactivé)
 - Angle, degrees (Angle, degrés)
- In-Phase Transfer Fail (Échec transfert en phase)
 - Enabled/Disabled (Activé/désactivé)
 - Time Delay min:sec (Temporisation min:s)

Afficher la configuration des sources, suite

- Synchronization (Synchronisation) (pour transition fermée)
 - Voltage Differential (Différentiel de tension)
 - Frequency Differential (Différentiel de fréquence)
 - Angle differential (Différentiel angulaire)
- Fail to Sync (Attente de synchro)
 - Enabled/Disabled (Activé/désactivé)
 - Time Delay min:sec (Temporisation min:s)

Afficher les temporisations, source S1 et source S2

- Engine Start (Démarrage du moteur) (groupe électrogène seulement)
- Engine Cooldown (Refroidissement du moteur)
- Xfr Preferred>Standby (Standby>Preferred) (Trnsft primaire > secours [secours > primaire])
- Xfr Off > Standby (Off >Preferred) (Trnsft arrêt > secours [arrêt > primaire]) (transition programmée seulement)
- Fail to Acquire Preferred (Standby) (Échec d'acquisition primaire [secours])
- Load Control (Commande de charge)
 - Mode: None/Time/Current (Mode : néant/durée/courant)
 - Loads to Control (1-9) (Charges à commander [1 à 9])
- Time-Based Control (Commande basée sur la durée)
 - Load Disconnect N>E (E>N) Time Delay min:sec (Déconnexion de charge N>E [E>N] Temporisation min:s)
 - Load Add E>N (N>E) Time Delay min:sec (Ajout de charge E>N [N>E] Temporisation min:s)
- Current-Based Control (Commande basée sur le courant)
 - Load Disc N>E (E>N) time delay min:sec (Déconnexion charge N>E [E>N] Temporisation min:s)
 - Load control Source1 (Source2) Enabled/Disabled (Commande de charge Source1 [Source2] Activé/désactivé)
 - Load Add Source1 (Source2) Enabled/Disabled (Ajout de charge Source1 [Source2] Temporisation min:s)
 - Load Add Source1 (Source2) Priority (Ajout de charge Source1 [Source2] Priorités)
 - Load Remove Source1 (Source2) Time delay min:sec (Suppression de charge Source1 [Source2] Temporisation min:s)
 - Load Remove Source1 (Source2) Priority (Suppression de charge Source1 [Source2] Priorités)
 - Amps Level Remove Source1 (Source2) (Niveau de courant de suppression, Source1 [Source2])
 - Amps Level Add Source 1 (Source2) (Niveau de courant d'ajout, Source1 [Source2])

Afficher les entrées/sorties

- Main Board I/O (E/S carte de circuit principale)
 - Input Function Descriptions (Description des fonctions d'entrée) (2)
 - Output Function Descriptions (Description des fonctions de sortie) (2)
- Auxiliary Inputs/Outputs (Entrées/sorties auxiliaires) (modules en option)
 - Module Type and Address (Type et adresse du module)
 - Module Status (État du module)
 - Input Function Descriptions (Description des fonctions d'entrée)
- Output Function Descriptions (Description des fonctions de sortie)

Afficher les alarmes communes

- Alarm Group (Groupe d'alarmes) (1 et 2)
- Alarm Description (Description de l'alarme)
- Audible (Sonore) (oui or non)
- Common (Commune) (oui or non)

Afficher la configuration de la communication

- Modbus Server TCP Enabled/Disabled (Serveur Modbus TCP activé/désactivé)
- Modbus Server Port 0, Enable/Disabled (Serveur Modbus Port 0 activé/désactivé)
- Modbus Address Port 0 (Adresse Modbus Port 0)
- Baud Rate Port 0, 9600/19200/57600 (Débit en bauds Port 0, 9600/19200/57600)
- Modbus TCP Unit ID (ID d'unité TCP Modbus)
- IP Address (Adresse IP)
- Subnet Mask (Masque de sous-réseau)
- MAC Address (Adresse MAC)

Afficher les paramètres de commande

- Application Version (Version de l'application) (config. usine)
- ATS Serial Number (Numéro de série du CTA) (config. usine)
- Controller Serial Number (Numéro de série du contrôleur) (config. usine)
- Contactor Serial Number (Numéro de série du contacteur) (config. usine)
- Site Designation (Désignation du site) (facultatif; définir depuis SiteTech)
- Load Description (Désignation de la charge) (facultatif; définir depuis SiteTech)
- Branch Description (Désignation circuit dérivation) (facult.; définir depuis SiteTech)
- Location (Lieu) (facultatif; définir depuis SiteTech)

Menus de configuration

Configurer l'heure/la date

- Set Time (Régler l'heure)
- Set Date (Régler la date)
- Set Automatic Daylight Saving Time (Configuration heure d'été automatique)

Configuration de la marche d'entretien

Pour chaque événement de marche d'entretien :

- Enable/Disable (Activer/désactiver)
- Loaded/Unloaded (En charge/à vide)
- Interval (Intervalle)
- Repeat Rate (Fréquence de répétition)
- Duration (Durée)
- Start Date (Date de début)
- Start time (Heure de début)

Configurer la marche d'alimentation primaire

- Enable/Disable (Activer/désactiver)
- Duration at Source1 DD:HH:MM (Durée à la source 1 JJ:HH:MM)
- Duration at Source2 DD:HH:MM (Durée à la source 2 JJ:HH:MM)
- Sequence Start/Stop (Marche/arrêt de séquence)

Configurer les temporisations S1 (S2)

- Engine Start (Démarrage du moteur)
 - External Battery? Y or N (Accumulateur externe ? Oui ou non)
 - Time Delay min:sec (Temporisation min:s)
- Engine Cooldown Time Delay min:sec (Temporisation refroidissement moteur min:s)
- Xfr Preferred > Standby (Standby > Preferred) (Trnsft primaire > secours [secours > primaire])
- Xfr Off > Standby (Off > Preferred) (Trnsft arrêt > secours [arrêt > primaire]) (transition programmée seulement)
- Fail to Acquire Preferred (Échec d'acquisition primaire [secours])
 - Enable/Disable (Activer/désactiver)
 - Time Delay min:sec (Temporisation min:s)
- Load Control (Commande de charge)
 - Mode: None/Time/Current (Mode : néant/durée/courant)
 - Loads to Control (Charges à commander) (1 à 9)
- Commande basée sur la durée (pour chaque charge raccordée)
 - Load Disconnect N>E (E>N) Time Delay min:sec (Déconnexion de charge N>E [E>N] Temporisation min:s)
 - Load Add E>N (N>E) Time Delay min:sec (Ajout de charge E>N [N>E] Temporisation min:s)
- Current-Based Control (Commande basée sur le courant)
 - Load Disc N>E (E>N) time delay min:sec (Déconnexion charge N>E [E>N] Temporisation min:s)
 - Pour chaque charge raccordée :
 - Load Add Source1 (Source2) Time Delay min:sec (Ajout de charge Source1 (Source2) Temporisation min:s
 - Load Add Source1 (Source2) Priority (Ajout de charge Source1 [Source2] Priorités)
 - Load Remove Source1 (Source2) Time Delay min:sec (Suppression de charge Source1 [Source2] Temporisation min:s)
 - Load Remove Source1 (Source2) Priority (Suppression de charge Source1 [Source2] Priorités)
 - Load Control enable/Disable (Commande de charge Activer/désactiver)
 - Set Hi current Level, Load Remove Source1 (Source2) (Définir niveau courant haut, suppression charge Source 1 [Source 2])
 - Set Lo current Level, Load Remove Source1 (Source2) Définir niveau courant bas, ajout charge Source 1 (Source 2)

Configurer une source

- Phase Rotation ABC/BAC/Disabled (Ordre des phases ABC/BAC/désactivé)
- Set In-Phase Monitor (Configurer le contrôleur de mise en phase)
 - Enable/Disable (Activer/désactiver)
 - Angle
 - In-Phase Transfer Fail Time Delay (Temporisation d'échec de transfert en phase)
 - Enable/Disable (Activer/désactiver)
 - Time Delay min:sec (Temporisation min:s)
- Set Synchronization (Configurer la synchronisation) (modèles à transition fermée seulement)
 - Voltage Differential (Différentiel de tension)
 - Frequency Differential (Différentiel de fréquence)
 - Angle Differential (Différentiel angulaire)
 - Fail to Sync (Attente de synchronisation)
 - Enable/Disable (Activer/désactiver)
 - Time Delay min:sec (Temporisation min:s)
- Set Preferred Source Normal/Emergency (Définir la source primaire Normale/Urgence) (module d'alarme requis)
- Set Normal (Emergency) Source (Définir la source normale [d'urgence])
 - Number of Phases (Nombre de phases)
 - Voltage (Tension)
 - Frequency (Fréquence)
 - Under Voltage Pickup (Rétablissement de sous-tension)
 - Under Voltage Dropout (Coupure de sous-tension)
 - Over Voltage Pickup (Rétablissement de surtension)
 - Over Voltage dropout (Coupure de surtension)
 - Voltage Debounce Time (Délai anti-rebond de tension)
 - Voltage Unbalance Enable/Disable (Déséquilibre de tension Activer/désactiver) (triphasé seulement)
 - Voltage Unbalance Pickup (Rétablissement déséquilibre de tension)
 - Voltage Unbalance Dropout (Coupure déséquilibre de tension)
 - Under Frequency Pickup (Rétablissement de sous-fréquence)
 - Under Frequency Dropout (Coupure de sous-fréquence)
 - Over Frequency Pickup (Rétablissement de sur-fréquence)
 - Over Frequency Dropout (Coupure de sur-fréquence)
 - Frequency Debounce time (Délai anti-rebond de fréquence)

Configurer les entrées/sorties

•

- Set Main Board I/O (Configurer les E/S de la carte de circuit principale)
 - Set Input Functions (Configurer les fonctions d'entrée) *
 - $\circ~$ Set Output Functions (Configurer les fonctions de sortie) $\dagger~$
 - Set Auxiliary I/O (Configurer les E/S auxiliaires) (modules)
 - Set Input Functions (Configurer les fonctions d'entrée) *
 - Set Output Functions (Configurer les fonctions de sortie) †
- * Voir Section 4.9.3, Fonctions d'entrée
- † Voir Section 4.9.4, Fonctions de sortie

Configurer les alarmes communes

- Alarm Group 1 or 2 (Groupe d'alarmes 1 ou 2)
- Modify Alarm (Modifier une alarme)
 - Common (Commune) (oui/non)
 - Audible (Sonore) (oui/non)
- Remove All Alarms Yes/No (Supprimer toutes les alarmes Oui/Non)

Configurer le système

- Source Type: Utility/Generator, Generator/Generator, Utility/Utility, Utility/Generator/Generator (3-source system) (Type de source : secteur/groupe él., groupe él./groupe él., secteur/secteur, secteur/groupe él./groupe él. [système à 3 sources])
- Transition Type: Standard/Programmed/Closed (Type de transition : standard/programmée/fermée)
 - Prog Transition Override Automatic/Manual (Transition programmée prioritaire Automatique/manuelle) (transition fermée seulement)
- Service entrance No/ICCB/MCCB (Entrée de service Non/ICCB/MCCB)
- Ratece Current, amps (Courant nominal [A])
- 3 Source Engine Start Mode (Mode de démarrage moteur 3 sources)
 - Mode1/Mode2
 - Preferred Source Toggle Enable/Disable (Alternance source primaire Activer/désactiver)
- Transfer Commit Commit/No Commit (Irréversibilité du transfert Oui/Non)
- Remote Test Loading Loaded/Unloaded (Charge d'essai à distance En charge/à vide)
- Peak Shave TD Bypass Enable/Disable (Suppression temporisation d'écrêtement de pointe Activer/désactiver)

Configurer les communications

- Modbus Server TCP Enable/Disable (Serveur Modbus TCP Activer/Désactiver)
- Modbus Server Port 0, Enable/Disable (Serveur Modbus Port 0 Activer/Désactiver)
- Modbus Address Port 0 (Adresse Modbus Port 0)
- Baud Rate Port 0, 9600/19200/57600 (Débit en bauds Port 0, 9600/19200/57600)
- Modbus TCP Unit ID (ID d'unité TCP Modbus)
- IP Address (Adresse IP)
- Subnet Mask (Masque de sous-réseau)
- Default Gateway (Passerelle par défaut)
- DHCP Status (État DHCP)

Configurer les mots de passe

- Setup Password (Mot de passe de configuration)
- Test Password (Mot de passe d'essai)

Étalonnage

- Line-Neutral Voltages, Source N and E, all phases (Tensions phase-neutre, sources N et E, toutes phases)
- Line-Line Voltages, Source N and E, all phases (Tensions phase-phase, sources N et E, toutes phases)
- Load Current, LA, LB, and LC (Courant de charge, LA, LB et LC)

Réinitialiser des données

- Reset Maintenance Records, Yes or No (Réinitialiser les registres d'entretien, oui or non)
- Reset Event History, Yes or No (Réinitialiser l'historique des événements, oui or non)
- Reset Default Parameters, Yes or No (Réinitialiser les paramètres par défaut, oui or non)
- Reset Exercise Setup, Yes or No (Réinitialiser la configuration de marche d'entretien, oui or non)
- Reset Test Password, Yes or No (Réinitialiser le mot de passe d'essai, oui or non)
- Disable Test Password, Yes or No (Désactiver le mot de passe d'essai, oui or non)
- File Maintenance (Maintenance des fichiers)
 - Delete Files (Supprimer des fichiers)
 - Force History Save (Forcer l'enregistrement d'historique)



KOHLER CO. Kohler, Wisconsin 53044 Téléphone 920-457-4441 Télécopie 920-459-1646 Pour connaître le revendeur/centre de réparation le plus proche aux États-Unis et au Canada, appeler le 1-800-544-2444 KOHLERPower.com

Kohler Power Systems Siège Asie-Pacifique 7 Jurong Pier Road Singapour 619159 Téléphone (65) 6264-6422, Télécopie (65) 6264-6455

TP-6883-FR 4/14a

© 2014 Kohler Co. Tous droits réservés.